

การพัฒนาระบบควบคุมกระบวนการซึ่งในกระบวนการผลิตของโรงงานอาหารสัตว์โดยใช้
“ไมโครคอมพิวเตอร์”



นายสมศักดิ์ หาทอง

ศูนย์วิทยบรังษัย

วิทยานิพนธ์เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต
ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า

บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

พ.ศ.2528

ISBN-974-566-162-7

013633

17778378

DEVELOPMENT OF A MICROCOMPUTER CONTROL SYSTEM IN WEIGHING
PROCESS FOR FEEDMILL PLANT

Mr. Somsak Thathong

ศูนย์วิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of Master of Engineering
Department of Electrical Engineering
Graduate School
Chulalongkorn University

1985

ISBN-974-566-162-7

หัวขอวิทยานิพนธ์ การพัฒนาระบบควบคุมการซั่งสำหรับขบวนการผสมในโรงงานอาหารสัตว์โดยใช้
 ในโครงการคอมพิวเตอร์
 โดย นายสมศักดิ์ ทาทอง
 ภาควิชา วิศวกรรมไฟฟ้า
 อาจารย์ที่ปรึกษา รองศาสตราจารย์กฤชกา วิศวะรานนท์



บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นักวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของ
 การศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

บ

(รองศาสตราจารย์ ดร. สรชัย พิศาลบุตร)

รักษาการในตำแหน่งรองคณบบคี่ฝ่ายวิชาการ

ปฏิบัติราชการแทนรักษาการในตำแหน่งคณบบคี่บัญชีวิทยาลัย

คณะกรรมการสอนวิทยานิพนธ์

เจตนา อุบลธรรม

ประธานกรรมการ

(รองศาสตราจารย์ ดร. ประโนทย อุทาโยไทย)

นิตย-

กรรมการ

(รองศาสตราจารย์ ดร. สุริยัน ติษยาธิคม)

มนู ศรีสุก

กรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. เอกชัย ลีลาวรรณ)

เอกชัย ลีลาวรรณ

กรรมการ

(รองศาสตราจารย์ กฤชกา วิศวะรานนท์)

ลิขสิทธิ์ของบัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

หัวข้อวิทยานิพนธ์	การพัฒนาระบบควบคุมการซั่ง สำหรับขบวนการผสมในโรงงานอาหารสัตว์ไทย ใช้ไมโครคอมพิวเตอร์
ชื่อนิสิต	นายสมศักดิ์ ทาทอง
อาจารย์ที่ปรึกษา	รองศาสตราจารย์กฤตยา วิศวะรานนท์
ภาควิชา	วิศวกรรมไฟฟ้า
ปีการศึกษา	2528



ພາກສ້າຍອ

วิทยานิพนธ์นี้ จะกล่าวถึงการนำไมโครคอมพิวเตอร์เข้ามาประยุกต์ ในการควบคุม การซั่ง ส่วนรับขบวนการผสมในโรงงานอาหารสัตว์ ซึ่งระบบควบคุมเป็นระบบอิเล็กทรอนิกส์ ควบคุม การซั่งน้ำหนักของวัสดุคงที่ ในเงื่อนไขความสูตรการผลิต ไม่โทรศัมพิวเตอร์จะถูกน้ำหนักอีกบล็อก เครื่องควบคุมโดยผ่านทางระบบสมัครฐาน อาร์ เอส 232 ชี และมีโปรแกรมสำหรับการติดต่อสื่อสาร ข้อมูล หน้าที่ของไมโครคอมพิวเตอร์คือ จัดเตรียมสูตรการผสมอาหารสัตว์ ส่งสัญญาณให้เครื่องควบคุม ตรวจสอบสถานะการห้างงานของเครื่องควบคุมในทุกขั้นตอน บันทึกเหตุการณ์ที่เกิดขึ้นในระหว่างการควบคุม บันทึกผลการควบคุม รวมรวมข้อมูลชั่วขณะ เป้าหมาย และผลการผลิต น้ำจากน้ำ ยังวิเคราะห์ข้อมูลการผลิตเพื่อทำรายงานการผลิต และวิเคราะห์การผลิตอีกด้วย ผลของการนำ ไมโครคอมพิวเตอร์เข้ามาประยุกต์ ทำให้ได้ระบบควบคุมขบวนการผสมในโรงงานอาหารสัตว์ที่ สมบูรณ์แบบมากขึ้น และสามารถใช้งานได้จริง

Thesis title DEVELOPMENT OF A MICROCOMPUTER CONTROL SYSTEM
 IN WEIGHING PROCESS FOR FEEDMILL PLANT

Name Mr. Somsak Thathong

Thesis Advisor Associate Professor Krisada Visavateeranon

Department Electrical Engineering

Academic Year 1985



ABSTRACT

This thesis present an application of microcomputer in controlling the weighing batch process of a feedmill plant. The existing batch controller is an electronic controller which control the weighing of raw materials with a predefined formular. A microcomputer is linked to the controller by RS-232C bus with predefined protocal for data communication. Formular are prepared by the microcomputer and fed to the controller for the production. The computer will check all the status of the controller, log all the data and record the time, preset and actual value of each batch sent by the controller. These production data are analyzed and reported. The application of microcomputer to the system enhance the total performance of batch controller process in feedmill plant. The system has been proved to be practical used.



กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้ สำเร็จได้ด้วยความช่วยเหลือจาก รองศาสตราจารย์กฤษดา
วิศวะรานนท์ ที่ได้ให้คำแนะนำทำเป็นประโยชน์ และเป็นอาจารย์ที่ปรึกษา อีกทั้งช่วยจัดหา
อุปกรณ์ในการค้นคว้า ข้าพเจ้าจึงได้ขอกราบขอบพระคุณมา ณ ที่นี่ด้วย นอกจากนี้ข้าพเจ้า
ขอขอบคุณ คุณบรรพต ภวีกิรติกุล ผู้จัดการบริษัท เบทาໂກຣ จำกัด ที่ได้ให้ความช่วยเหลือใน
การทดลอง ทดสอบ และให้คำปรึกษาแนะนำ ในการทำวิทยานิพนธ์ครั้งนี้

สุดท้ายนี้ข้าพเจ้าขอขอบคุณผู้ที่เกี่ยวข้องซึ่งไม่สามารถจะเอียนนามได้หมด ณ

ที่นี่ด้วย

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



บทที่ ๑ บททั่วไปของภาษาไทย.....	๔
บทที่ ๒ บทที่ย่อของภาษาอังกฤษ.....	๕
กิจกรรมประการทั่วไป.....	๘
สารบัญตาราง.....	๙
สารบัญรูปภาพ.....	๙
บทที่ ๓ บทที่	
๑. บทนำ	๑
1.1 ความเบื้องต้น.....	๑
1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย.....	๑
1.3 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากการวิจัย.....	๒
1.4 ขอบเขตของการวิจัย.....	๓
๒. ขบวนการของระบบ.....	๖
2.1 ระบบโดยทั่วไปของโรงงานอาหารสัตว์.....	๖
2.2 ขบวนการผสม.....	๘
2.3 ขบวนสำคัญที่เกี่ยวข้องกับคุณภาพและทนทานการผลิต.....	๑๑
2.4 ความสำคัญของข้อมูลและความสูญเสียในระบบ.....	๑๒
2.5 ชนิดของอาหาร.....	๑๓
2.6 การควบคุมคุณภาพ.....	๑๖
๓. การออกแบบและสร้างระบบควบคุม.....	๑๗
3.1 แนวความคิดและทฤษฎี.....	๑๗
3.2 โครงสร้างและองค์ประกอบ.....	๑๙
3.3 บล็อกไซโคะแกรมของชาร์ตแวร์ของเครื่องควบคุม.....	๒๒
3.4 ขั้นตอนการทำงานของโปรแกรมสนับสนุน.....	๒๔
3.4.1 Editor Program	๒๔

สารบัญ (ต่อ)	หน้า
3.4.2 Report Program.....	24
3.4.3 Offset Program.....	26
3.5 การออกแบบและสร้างเครื่องควบคุม.....	26
3.5.1 A/D, Printer Interface and Communication Interface.....	26
3.5.2 CPU and Memory.....	30
3.5.3 Display and Keyboard.....	30
3.5.4 Input unit.....	30
3.5.5 Output unit.....	33
3.6 วิธีใช้เครื่องควบคุม.....	33
4. การสื่อสารข้อมูลระหว่างไมโครคอมพิวเตอร์และเครื่องควบคุม.....	41
4.1 การส่งข้อมูลแบบอนุกรมและ แบบขนาน.....	41
4.1.1 การส่งแบบอะชิงค์โครนัล.....	43
4.1.2 การส่งแบบชิงค์โครนัล.....	46
4.2 ประเภทของสาย.....	47
4.3 วิธีการเชื่อมต่อระหว่างเครื่องควบคุมและไมโครคอมพิวเตอร์	49
4.4.1 ข้อกำหนดของระบบสื่อสารข้อมูล.....	49
4.4.2 ระบบการสื่อสารข้อมูลบนเครื่องควบคุม.....	49
4.4.3 ระบบการสื่อสารข้อมูลบนเครื่องไมโครคอมพิวเตอร์	50
4.4.4 โทรศัพท์ใช้สำหรับการสื่อสารข้อมูล.....	52
4.4.5 รูปแบบของการรับส่งข้อมูล.....	53
4.4.6 โปรแกรมรับส่งข้อมูลบนไมโครคอมพิวเตอร์....	55
4.4 โปรแกรมควบคุมการทำงานบนเครื่องไมโครคอมพิวเตอร์.....	55

สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
5. โปรแกรมประมวลผลการทำงาน.....	58
5.1 โปรแกรมคำนวณค่าอوفเซ็ท.....	58
5.2 ประโยชน์ของออฟเซ็ท.....	61
5.3 โปรแกรมสำหรับพิมพ์รายงานสรุปในแต่ละวัน.....	62
5.4 หลักการทำงานของโปรแกรม.....	64
5.5 ประโยชน์ของรายงานแต่ละชุด.....	64
5.6 การใช้งานโปรแกรม.....	66
5.7 โปรแกรมแบ่งสูตรอาหาร.....	66
5.8 หลักเกณฑ์ในการแบ่งสำหรับโปรแกรมนี้.....	68
5.9 การทำงานของโปรแกรม.....	69
5.10 การทำงานของโปรแกรมควบคุมบนเครื่องไมโครคอมพิวเตอร์	72
6. การติดตั้งและผลการทำงาน.....	78
6.1 ขั้นตอนการทดลองระบบ.....	78
6.2 การติดตั้งໂຫລດເໜີລແລະ ເຄື່ອງແສດງນໍາທັກ.....	78
6.3 การติดตั้งເຄື່ອງການຄຸມເພື່ອທົດສອບ.....	80
6.4 ການເຂື້ອນຕ່ອະນະການຄຸມເຂັກັນໃນໂຄຣຄອມພິວເຕອີ.....	80
6.5 ທົດສອບການຄຸມຈົງ.....	81
6.6 ການຕິດຕັ້ງຂອ້າພົວເວົ່ວແລະການຝຶກອບຮົມໜັກງານ.....	81
6.7 ການປະເມີນຜລຮຽນ.....	82
6.8 ຄວາມເຂື້ອດືອນໄດ້ຂອງຮະບນ.....	82
7. ขอสรุปและเสนอแนะ.....	85
7.1 สรุปผลการวิจัย.....	85
7.2 ขอเสนอแนะ.....	87

สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
เอกสารอ้างอิง.....	89
ภาคผนวก ก. ตารางการวิเคราะห์คุณภาพของอาหารสัตว์.....	91
ภาคผนวก ข. ตัวอย่างของรายงานจากเครื่องคอมพิวเตอร์ VAX.....	93
ภาคผนวก ค. รายละเอียดและคุณสมบัติของไอซีทางฯ.....	94
ภาคผนวก ง. รายละเอียดของ MPF-I.....	100
ภาคผนวก จ. ตัวอย่างเครื่องควบคุมที่มีใช้อยู่ในปัจจุบัน.....	105
ภาคผนวก ฉ. PROGRAM LISTING.....	111
ประวัติผู้เขียน.....	136

**ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
4.1 ตารางแสดงคำแนะนำรีจิสเตรอร์ต่างๆของไอซีเบอร์ 6551.....	50
4.2 ตารางแสดงคำแนะนำของการเรียกใช้ไอซีเบอร์ 6551 ในกรณีที่ใช้ โปรแกรมควบคุมทางกัน.....	51
4.3 ตารางแสดงรหัสที่ใช้คิดต่อระหว่างไมโครคอมพิวเตอร์และเครื่อง ควบคุม.....	52
4.4 ตารางแสดงคำแนะนำการเรียกใช้โปรแกรมภาษาเครื่อง.....	56
5.1 ตารางแสดงรหัสโปรแกรมที่ใช้กับเครื่องควบคุม.....	74
5.2 ตารางแสดงรหัสของสถานะของเครื่องควบคุม.....	76
5.3 ตารางแสดงรหัสของ Alarm Code.....	76
6.1 แสดงผลการทดลองชั้นนำนักโดยใช้นำหนักมาตรฐาน.....	79

**ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**

สารบัญบทบาท

หน้า

รูปที่

1.1	ภาพแสดงเครื่องควบคุมชั้นการทำงานขึ้นต่อเจาะฐานเป็นควบคุม	
	สูตรให้เป็นไปตามที่กำหนด.....	2
1.2	ภาพแสดงอุปกรณ์ภายในของเครื่องควบคุมเดิม.....	4
1.3	ภาพแสดงเครื่องควบคุมที่ใช้คนควบคุมทั้งหมด.....	4
1.4	ภาพแสดงการต่อโหลดเซลล์เข้ากับเครื่องชั่งเดิม.....	5
2.1	แสดงกระบวนการหั้งหมัดของโรงงานโดยเริ่มตั้งแต่น้ำตقطันเข้าสู่	
	โรงงานจนถึงไคร้อหารสำเร็จรูปเรียบร้อย.....	7
2.2	แสดงกระบวนการผสมในโรงงานอาหารสัตว์.....	9
2.3	ภาพแสดงท่อส่งวัสดุติดหั้งชนิดเกลี่ยวนและใบพาย.....	10
2.4	แสดงเบอร์อาหารและชนิดของอาหาร.....	14
2.5	ภาพแสดงช่องเทยา.....	15
3.1	ภาพแสดงระบบควบคุมที่ใช้ ชี.พี.ยู. เพียงตัวเดียว.....	18
3.2	ภาพแสดงระบบควบคุมที่มีการแบ่งหน้าที่ออกเป็น 2 ส่วนโดยการ	
	แยกกันทำงาน.....	20
3.3	แสดงตั้งระบบของโปรแกรมสนับสนุนการทำงาน.....	21
3.4	ภาพแสดงบล็อกโปรแกรมของเครื่องควบคุม.....	23
3.5	แสดงผลลัพธ์ที่ได้จากการคำนวณสูตรของเครื่องคอมพิวเตอร์ VAX	
	เพื่อให้มีคนทุนถูกที่สุด.....	25
3.6	วงจรส่วนที่เป็น A/D และ Communication Interface.....	28
3.7	วงจรเครื่องพิมพ์และนาฬิกา.....	29
3.8	วงจรแสดงผลค่าบอร์ด.....	31
3.9	วงจรอินพุต.....	32
3.10	วงจรอเอทพุต.....	32
3.11	ภาพแสดงคำแนะนำบ่มกลดของ Feed Mill Batch Controller.	34

สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

รูปที่

3.12 ภาพแสดง Display ของ Batch Controller อันดับ	
ตัวแสดงชื่ออยู่บนตัว Controller.....	34
4.1 แสดงการเชื่อมการสื่อสารข้อมูลหลายอย่างเข้าด้วยกัน.....	42
4.2 รูปแบบการส่งของระบบ RS-232C.....	44
4.3 การทดสอบสายระหว่างเครื่องคอมพิวเตอร์เข้าด้วยกันโดยไม่ผ่านโมเด็ม	44
4.4 ลักษณะของ RS-449.....	44
4.5 เปรียบเทียบการส่งข้อมูลแบบ Simple-Duplex.....	48
4.6 เปรียบเทียบการส่งข้อมูลแบบ Half-Duplex.....	48
4.7 แสดงหัวต่อชนิด DB-25 ที่ใช้ต่อ RS-232C. ระหว่างเครื่องควบคุม และไมโครคอมพิวเตอร์.....	51
4.8 แสดงรูปแบบการติดต่อระหว่างคอมพิวเตอร์กับเครื่องควบคุม....	54
4.9 แสดงถึงผังทำงาน โดยย่อของโปรแกรม.....	57
5.1 แสดงถึงผลที่พิมพ์ออกมายจากเครื่องพิมพ์ที่ประกอบอยู่บนเครื่องควบคุม	58
5.2 แสดงผังทำงาน ของการทำงานของโปรแกรมหาค่าอ甫เฟซ.....	59
5.3 แสดงตัวอย่างที่พิมพ์ออกมายจากเครื่องพิมพ์สำหรับค่าอ甫เฟซແຕลະชຸກ..	60
5.4 แสดงตัวอย่างที่พิมพ์ออกมายจากเครื่องพิมพ์ในตอนสรุปผลของค่าอ甫เฟซ ทั้งหมด.....	61
5.5 แสดงรายงานสรุปผลการทำงานในແຕລະชຸກ.....	62
5.6 แสดงรายงานสรุปสำหรับของวัตถุคิบบ์ที่ใช้ในถังน้ำทั้งหมด.....	63
5.7 แสดงรายงานสรุปของແຕລະສູງຕຽບ.....	63

สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

รูปที่

5.8 แสดงรายงานของแต่ละสูตรสรุปตามเบอร์ดังที่ใช้และน้ำหนักหั้งหมก.	64
5.9 แสดงผังทำงาน ของโปรแกรมอุกรายงาน.....	65
5.10 แสดงภาพถ่ายชิ้นเนื่องจากด้านบน.....	67
5.11 แสดงการปิดห้องส่องวัตถุคิบ.....	68
5.12 ผังทำงาน แสดงการทำงานของโปรแกรมที่ใช้ในการแบ่งสูตร....	70
5.13 แสดงรายการเลือกบนจอภาพของเครื่องคอมพิวเตอร์ที่ปรากฏ....	72
5.14 แสดงผลงานจอภาพของเครื่องคอมพิวเตอร์ เมื่อเลือกรายการที่ 1..	74
5.15 แสดงผลงานจอภาพของเครื่องคอมพิวเตอร์ เมื่อเลือกรายการที่ 4..	75
6.1 แสดงสภาพแวดล้อมของห้องควบคุม.....	83
6.2 แสดงคำແນ່ນชຶ້ງຈະນຳເຄື່ອງຄວນຄຸມໄປຕິດຕັ້ງຈົງກາຍໃນຫ້ອງຄວນຄຸມ.	83
6.3 แสดงລັກສະນະກາຍໃນຂອງເຄື່ອງຄວນຄຸມຮັບໃໝ່.....	84

**ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**