

### บทที่ 3

#### ระเบียบวิธีไฟไนต์เอลิเมนต์

สมการเชิงอนุพันธ์ในบทที่ 2 จะถูกนำมาประดิษฐ์เป็นสมการไฟไนต์เอลิเมนต์อย่างเป็นขั้นเป็นตอน เริ่มตั้งแต่การเลือกชนิดของรูปแบบเอลิเมนต์ ฟังก์ชันการประมาณบนเอลิเมนต์ การประดิษฐ์สมการไฟไนต์เอลิเมนต์ ที่มาของเมตริกซ์ต่างๆที่ใช้ การประมาณค่าคุณสมบัติบนด้านของเอลิเมนต์ โดยรายละเอียดต่างๆ ได้แสดงในหัวข้อต่อไปนี้

#### 3.1 สมการเชิงอนุพันธ์ของการไหล

สมการเชิงอนุพันธ์ของการไหลในรูปแบบอนุพันธ์ ที่กล่าวไว้ในบทที่ 2 คือ สมการ (2.33), (2.34) ถูกนำมาแสดงอีกครั้ง

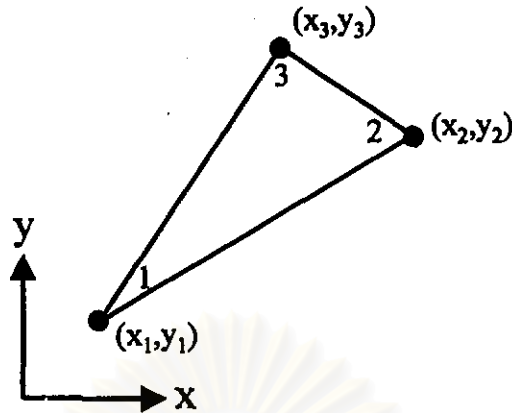
$$\frac{\partial U}{\partial t} + \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} = 0 \quad (3.1)$$

เมื่อ

$$U = \begin{Bmatrix} \rho \\ \rho u \\ \rho v \\ \rho \epsilon \end{Bmatrix} \quad (3.2a)$$

$$F = \begin{Bmatrix} \rho u \\ \rho u^2 + P \\ \rho uv \\ \rho u \epsilon + Pu \end{Bmatrix} \quad (3.2b)$$

$$G = \begin{Bmatrix} \rho v \\ \rho uv \\ \rho v^2 + P \\ \rho v \epsilon + Pv \end{Bmatrix} \quad (3.2c)$$



รูป 3.1 เอลิเมนต์สามเหลี่ยมสำหรับการไหลแบบไม่มีความหนืดแต่อัดตัวได้

ในการจำลองรูปแบบของปัญหาการไหลในวิทยานิพนธ์นี้ ใช้เอลิเมนต์สามเหลี่ยม (ปราโมทย์, 2537) ดังแสดงในรูป 3.1 ทั้งนี้เนื่องจากเอลิเมนต์สามเหลี่ยมสามารถจำลองรูปแบบของปัญหาการไหลได้ง่าย สะดวกในการประดิษฐ์โปรแกรมคอมพิวเตอร์และสามารถประยุกต์ใช้กับระเบียบวิธีการปรับขนาดเอลิเมนต์โดยอัตโนมัติได้ โดยพิจารณาให้ค่าฟังก์ชันการประมาณภายในเอลิเมนต์มีค่าคงที่ และสามารถคำนวณหาได้จากค่าเฉลี่ยของค่าคุณสมบัติบนจุดต่อทุกจุดของเอลิเมนต์นั้นๆ แสดงได้ดังนี้

$$U_{ele} = \frac{(U_1 + U_2 + U_3)}{3} \quad (3.3)$$

เมื่อ  $U_{ele}$  แทนฟังก์ชันการประมาณภายในเอลิเมนต์

$U_i$  ;  $i = 1, 2, 3$  แทนค่าคุณสมบัติของการไหลบนจุดต่อของเอลิเมนต์

โดยพื้นที่ของเอลิเมนต์สามเหลี่ยม ( $\Omega$ ) คำนวณได้จาก

$$\Omega = \frac{1}{2} [x_2(y_3 + y_1) + x_1(y_2 - y_3) + x_3(y_1 - y_2)] \quad (3.4)$$

### 3.2 การประดิษฐ์สมการไฟไนต์เอลิเมนต์

การประดิษฐ์สมการไฟไนต์เอลิเมนต์ เริ่มจากการนำสมการเชิงอนุพันธ์ของการไหลในรูปแบบอนุรักษตามสมการ (3.1) จัดให้อยู่ในรูปอินทิกรัลบนเอลิเมนต์ (Gnoffo, 1986) ได้ดังนี้

$$\int_{\Omega} \frac{\partial U}{\partial t} d\Omega + \int_{\Omega} \left( \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} \right) d\Omega = 0 \quad (3.5)$$

เพื่อความสะดวกในการทำความเข้าใจ จะเปลี่ยนตัวแปร  $F$  เป็น  $F_x$  และเปลี่ยนตัวแปร  $G$  เป็น  $F_y$  ดังนั้นสมการ (3.5) จัดรูปใหม่ได้เป็น

$$\int_{\Omega} \frac{\partial U}{\partial t} d\Omega + \int_{\Omega} \left( \frac{\partial F_i}{\partial x_i} \right) d\Omega = 0 \quad (3.6)$$

เมื่อ  $F_i$  ;  $i = 1, 2$  แทนปริมาณฟลักซ์ในแนวแกน  $x$  และ  $y$  ตามลำดับ  
 $x_i$  ;  $i = 1, 2$  แทนพิกัดในแนวแกน  $x$  และ  $y$  ตามลำดับ

ทำการประยุกต์ทฤษฎีบทของเกาส์ (Gauss theorem) กับสมการ (3.6) จะได้

$$\int_{\Omega} \frac{\partial U}{\partial t} d\Omega + \int_{\Gamma} n_i F_i d\Gamma = 0 \quad (3.7)$$

เมื่อ  $n_i$  แทนทิศทางโคไซน์ (Direction cosines) บนด้านของเอลิเมนต์

จากสมการ (3.7) เทอมแรกในสมการแทนอัตราการเปลี่ยนแปลงของค่าคุณสมบัติของการไหลเชิงอนุพันธ์ของเอลิเมนต์เทียบกับเวลาภายในเอลิเมนต์ และเทอมที่สองในสมการแทนปริมาณ ฟลักซ์ที่ผ่านด้านต่างๆของเอลิเมนต์ ดังนั้นอาจกล่าวได้ว่าการเปลี่ยนแปลงของค่าคุณสมบัติของการไหลเชิงอนุพันธ์ภายในเอลิเมนต์ ขึ้นอยู่กับปริมาณฟลักซ์ที่มีการแลกเปลี่ยนบนด้านต่างๆของเอลิเมนต์เท่านั้น

เทอมแรกในสมการ (3.7) สามารถจัดให้อยู่ในรูปผลต่างด้านหน้า (Forward difference) เทียบกับเวลาและแสดงอยู่ในรูปของผลเฉลี่ยที่เวลา  $m+1$  และ  $m$

$$\int_{\Omega} \frac{\partial U}{\partial t} d\Omega = \frac{\Delta U}{\Delta t} \Omega = \frac{U^{m+1} - U^m}{\Delta t} \Omega \quad (3.8)$$

และเทอมที่สองในสมการ (3.7) สามารถแสดงให้อยู่ในรูปดังนี้

$$\int_{\Gamma} n_i F_i d\Gamma = \int_{\Gamma} F_n d\Gamma \quad (3.9)$$

เมื่อ  $F_n$  แทนปริมาณฟลักซ์ที่ผ่านด้านของเอลิเมนต์ในทิศทางตั้งฉากกับด้านของเอลิเมนต์ แสดงได้ดังสมการ

$$F_n = F_x \cdot n_x + F_y \cdot n_y$$

$$= \begin{bmatrix} \rho u n_x + \rho v n_y \\ (\rho u^2 + P) n_x + \rho u v n_y \\ \rho u v n_x + (\rho v^2 + P) n_y \\ u(\rho \epsilon + P) n_x + v(\rho \epsilon + P) n_y \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \rho U_n \\ \rho u U_n + P n_x \\ \rho v U_n + P n_y \\ \rho \epsilon U_n + P U_n \end{bmatrix} \quad (3.10)$$

$$U_n = u \cdot n_x + v \cdot n_y \quad (3.11a)$$

$$V_t = -u \cdot n_y + v \cdot n_x \quad (3.11b)$$

ดังนั้นเมื่อนำสมการ (3.8) และสมการ (3.9) แทนลงในสมการ (3.7) จะได้สมการดังนี้

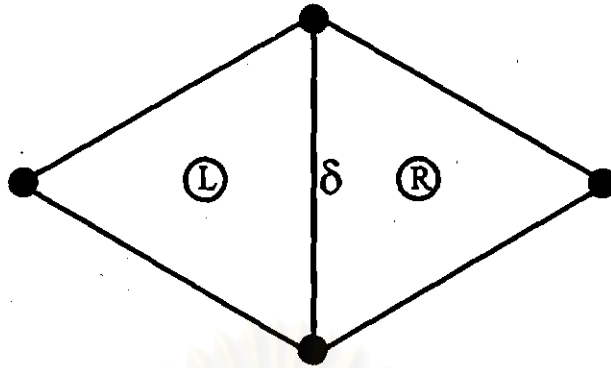
$$U^{m+1} - U^m = -\frac{\Delta t}{\Omega} \int_{\Gamma} F_n \, d\Gamma \quad (3.12)$$

สมการ (3.12) แสดงการหาผลต่างของค่าคุณสมบัติของตัวแปรเชิงอนุรักษ์บนเอลิเมนต์ โดยคำนวณจากผลรวมของปริมาณฟลักซ์แบบไม่มีความหนืดที่ผ่านในแต่ละด้านของเอลิเมนต์ เมื่อแทนที่ปริมาณฟลักซ์แบบไม่มีความหนืด  $F_n$  ด้วยปริมาณฟลักซ์เชิงตัวเลข  $\tilde{F}_n$  ที่ผ่านในแต่ละด้านของเอลิเมนต์ สมการ (3.14) จะเปลี่ยนรูปเป็น

$$U^{m+1} - U^m = -\frac{\Delta t}{\Omega} \left[ \sum_{n=1}^3 \int \tilde{F}_n \, d\Gamma \right] \quad (3.13)$$

ปริมาณฟลักซ์เชิงตัวเลข  $\tilde{F}_n$  ที่ผ่านด้านร่วมของเอลิเมนต์ คำนวณได้จากปริมาณฟลักซ์บนเอลิเมนต์ที่มีด้านของเอลิเมนต์ร่วมกัน (Roe, 1981) ดังแสดงในรูป 3.2 ได้ความสัมพันธ์ดังนี้

$$\tilde{F}_n = \frac{1}{2} (F_{nR} + F_{nL}) - \frac{1}{2} |A| (U_R - U_L) \quad (3.14)$$



รูป 3.2 การจัดเรียงของเอลิเมนต์ L และเอลิเมนต์ R ที่มีด้าน  $\delta$  ของเอลิเมนต์ร่วมกัน

เมื่อ  $F_{nL}, F_{nR}$  แทนปริมาณฟลักซ์ตามสมการ (3.10) ของเอลิเมนต์ทางด้านซ้ายและด้านขวา  $U_L, U_R$  แทนค่าคุณสมบัติเชิงอนุรักษ์ตามสมการ (3.2a) ของเอลิเมนต์ทางด้านซ้ายและด้านขวา ตามลำดับ

A แทนเมตริกซ์แบบจาโคบี (Jacobian matrix) ของเวกเตอร์ฟลักซ์แบบ ไม่มีความหนืด เทียบกับตัวแปรเชิงอนุรักษ์บนด้านร่วมของเอลิเมนต์ (Gnoffo, 1986) ดังนี้

$$A = \frac{\partial F}{\partial u} = R \Lambda R^{-1} \quad (3.15)$$

จากสมการ (3.14) เทอมแรกทางด้านขวามือของสมการเป็นปริมาณฟลักซ์ที่มีการแลกเปลี่ยนบนด้านร่วมของเอลิเมนต์ทั้งสอง โดยใช้ค่าเฉลี่ยของปริมาณฟลักซ์บนเอลิเมนต์ทางด้านซ้ายและด้านขวา ส่วนเทอมที่สองทางด้านขวามือของสมการเป็นเทอมของการกระจายเทียม (Artificial dissipation term) อยู่ในรูปอนุพันธ์อันดับหนึ่งดังสมการ (3.15) ซึ่งจะช่วยให้โปรแกรมคอมพิวเตอร์มีเสถียรภาพ (Stability) ในการประมวลผลมากขึ้น โดยการหาเมตริกซ์จาโคบีจะถูกอธิบายในหัวข้อถัดไป

พิจารณาปริมาณฟลักซ์ที่มีการแลกเปลี่ยนบนด้านหนึ่งของเอลิเมนต์ที่เวลา  $m+1$  และมีความยาวด้านเท่ากับ  $\delta$  จัดรูปตามสมการ (3.14) ได้ดังนี้

$$\int \tilde{F}_n \, d\Gamma = -\frac{\delta}{2} \left[ F_{nR}^{m+1} + F_{nL}^{m+1} - |A|^{m+1} (U_R^{m+1} - U_L^{m+1}) \right] \quad (3.16)$$

นำสมการ (3.16) แทนในสมการ (3.13) จะได้

$$\Delta U = \frac{-\Delta t}{2\Omega} \sum_{n=1}^3 \delta_n \left[ F_{nR}^{m+1} + F_{nL}^{m+1} - |A|^{m+1} (U_R^{m+1} - U_L^{m+1}) \right] \quad (3.17)$$

จากสมการ (3.17) มีตัวแปรไม่รู้ค่า 2 ตัวคือ  $U_L^{m+1}$  และ  $F_{nL}^{m+1}$  ซึ่งตัวแปรไม่รู้ค่าทั้งสอง ถูกประมาณโดย

$$U_L^{m+1} \approx U_L^m \quad (3.18a)$$

$$F_{nL}^{m+1} \approx F_{nL}^m + |A|^{m+1} \Delta U \quad (3.18b)$$

แทนสมการ (3.18) ลงในสมการ (3.17) และย้ายเทอมที่เกี่ยวข้องกับ  $\Delta U$  ให้อยู่ทางด้านซ้ายมือของสมการดังนี้

$$\left[ I + \frac{\Delta t}{2\Omega} \sum_{n=1}^3 \delta_n |A|^{m+1} \right] \Delta U = \frac{-\Delta t}{2\Omega} \sum_{n=1}^3 \delta_n \left[ F_{nR}^{m+1} + F_{nL}^m - |A|^{m+1} (U_R^{m+1} - U_L^m) \right] \quad (3.19)$$

ประยุกต์วิธีทำซ้ำ (Iteration method) และแทนค่าคุณสมบัติต่างๆที่ช่วงเวลา  $m+1$  ด้วยค่าคุณสมบัติที่ได้จากวิธีทำซ้ำครั้งหลังสุด แทนด้วยเครื่องหมาย \* ดังนี้

$$\left[ I + \frac{\Delta t}{2\Omega} \sum_{n=1}^3 \delta_n |A|^* \right] \Delta U = \frac{-\Delta t}{2\Omega} \sum_{n=1}^3 \delta_n \left[ F_{nR}^* + F_{nL}^m - |A|^* (U_R^* - U_L^m) \right] \quad (3.20)$$

ทำการแก้สมการหาค่า  $\Delta U$  เพื่อหาค่า  $U^{m+1}$  ต่อไป โดยในการตรวจสอบค่าความผิดพลาดในแต่ละรอบของวิธีทำซ้ำ คำนวณได้จากผลรวมของผลต่างของค่าคุณสมบัติเชิงอนุพันธ์ยกกำลังสองของทุกเอลิเมนต์ตลอดขอบเขตของปัญหาการไหล แสดงได้ดังนี้

$$\text{ค่าความผิดพลาด} = \sqrt{\sum_{n=1}^{n_{elc}} (U^{m+1} - U^m)^2} \quad (3.21)$$

จากนั้นทำการกระจายค่าคุณสมบัติของการไหลบนเอลิเมนต์ไปยังจุดต่อของเอลิเมนต์ โดยคำนวณได้จาก

$$U_i = \frac{U_{e1} + U_{e2} + \dots + U_{en}}{n} \quad (3.22)$$

เมื่อจุดต่อ  $i$  มีเอลิเมนต์ล้อมรอบอยู่ทั้งหมด  $n$  เอลิเมนต์

### 3.3 การหาเมตริกซ์แบบยาโคบี (Jacobian matrix)

เมตริกซ์แบบยาโคบีสามารถเขียนอยู่ในรูปความสัมพันธ์ตามสมการ (3.15) ดังนั้นสมการ (3.1) สามารถเขียนให้อยู่ในรูปเมตริกซ์แบบยาโคบี ได้เป็น

$$\frac{\partial U}{\partial t} + \frac{\partial F_x}{\partial U} \cdot \frac{\partial U}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial U} \cdot \frac{\partial U}{\partial y} = 0 \quad (3.23)$$

$$\frac{\partial U}{\partial t} + (\tilde{A} \cdot \tilde{\nabla}) U = 0 \quad (3.24)$$

โดยปรกติการหารูปแบบของเมตริกซ์แบบยาโคบีนั้น จะอ้างอิงกับตัวแปรปฐมภูมิ (Primitive variables) และเมื่อพิจารณาสมการ (3.1) ในรูปตัวแปรปฐมภูมิ แสดงได้ดังนี้

$$\frac{\partial W}{\partial t} + (\tilde{\tilde{A}} \cdot \tilde{\tilde{\nabla}}) W = 0 \quad (3.25)$$

โดย  $W$  แทนเมตริกซ์ของตัวแปรปฐมภูมิและ  $\tilde{\tilde{A}}$  แทนเมตริกซ์แบบยาโคบีของปริมาณพลาสมาปฐมภูมิซึ่งอยู่ในรูป

$$W = \begin{Bmatrix} \rho \\ u \\ v \\ P \end{Bmatrix} \quad (3.26)$$

$$\tilde{\tilde{A}} = \tilde{\tilde{A}}_x \cdot n_x + \tilde{\tilde{A}}_y \cdot n_y$$

$$= \begin{bmatrix} u n_x + v n_y & \rho n_x & \rho n_y & 0 \\ 0 & u n_x + v n_y & 0 & \frac{n_x}{\rho} \\ 0 & 0 & u n_x + v n_y & \frac{n_y}{\rho} \\ 0 & \rho c^2 n_x & \rho c^2 n_y & u n_x + v n_y \end{bmatrix} \quad (3.27)$$

กำหนดให้  $M$  เป็นเมตริกซ์สำหรับการแปลงค่า (Transformation matrix) ระหว่างตัวแปรเชิงอนุพันธ์กับตัวแปรปฐมภูมิ ซึ่งคำนวณได้จาก

$$M = \frac{\partial U}{\partial W}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ u & \rho & 0 & 0 \\ v & 0 & \rho & 0 \\ \alpha & \rho u & \rho v & \frac{1}{\beta} \end{bmatrix} \quad (3.28a)$$

$$M^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{u}{\rho} & \frac{1}{\rho} & 0 & 0 \\ -\frac{v}{\rho} & 0 & \frac{1}{\rho} & 0 \\ \beta\alpha & -\beta u & -\beta v & \beta \end{bmatrix} \quad (3.28b)$$

เมื่อ

$$\alpha = \frac{u^2 + v^2}{2} \quad (3.29a)$$

$$\beta = \gamma - 1 \quad (3.29b)$$

จากสมการ (3.24) ใช้ความสัมพันธ์ของเมตริกซ์สำหรับการแปลงค่าและจัดรูปสมการใหม่ได้ดังนี้

$$M \frac{\partial W}{\partial t} + (\bar{A} \cdot \bar{\nabla}) M W = 0 \quad (3.30)$$

นำเมตริกซ์  $M^{-1}$  คูณทั้งสองข้างของสมการ (3.30) จะได้สมการที่อยู่ในรูปตัวแปรปรนภูมิอีก  
หนึ่งสมการ คือ

$$\frac{\partial W}{\partial t} + M^{-1} (\bar{A} \cdot \bar{\nabla}) M W = 0 \quad (3.31)$$

เปรียบเทียบสมการ (3.25) กับสมการ (3.31) พบว่า

$$\bar{\bar{A}} = M^{-1} \bar{A} M \quad (3.32)$$

เมตริกซ์แบบฮาโคบี  $\bar{\bar{A}}$  สามารถจัดให้อยู่ในรูปเมตริกซ์แบบเจาะจง (Eigenvector matrix) และ  
เมตริกซ์ของค่าเจาะจง (Eigenvalue matrix) ได้ดังนี้

$$\bar{\bar{A}} = L \Lambda L^{-1} \quad (3.33)$$

เมื่อ  $L$  แทนเมตริกซ์แบบเจาะจง

$L^{-1}$  แทนเมตริกซ์ผกผันแบบเจาะจง

$\Lambda$  แทนเมตริกซ์ของค่าเจาะจงซึ่งเป็นเมตริกซ์เฉียง (Diagonal matrix) ประกอบด้วยค่า  
เจาะจง  $\lambda$  (Eigenvalue) ในแนวทแยงของเมตริกซ์



โดยเมตริกซ์ของค่าเจาะจง คำนวณได้จากความสัมพันธ์ดังนี้

$$\det |\lambda I - \tilde{A}| = 0 \quad (3.34)$$

$$\begin{bmatrix} \lambda - u n_x + v n_y & \rho n_x & \rho n_y & 0 \\ 0 & \lambda - u n_x + v n_y & 0 & \frac{n_x}{\rho} \\ 0 & 0 & \lambda - u n_x + v n_y & \frac{n_y}{\rho} \\ 0 & \rho c^2 n_x & \rho c^2 n_y & \lambda - u n_x + v n_y \end{bmatrix} = 0 \quad (3.35)$$

จากสมการ (3.34) และสมการ (3.35) จะได้

$$(\lambda - U)^2 [(\lambda - U)^2 - c^2] = 0 \quad (3.36)$$

เมื่อ  $U = U_n = u n_x + v n_y$

สมการ (3.36) จะเป็นจริงก็ต่อเมื่อ  $\lambda$  มีค่าดังแสดงด้วยเมตริกซ์  $\Lambda$

$$\Lambda = \begin{bmatrix} U & 0 & 0 & 0 \\ 0 & U & 0 & 0 \\ 0 & 0 & U+c & 0 \\ 0 & 0 & 0 & U-c \end{bmatrix} \quad (3.37)$$

ส่วนเมตริกซ์  $L^{-1}$  ซึ่งเป็นเมตริกซ์ผกผันแบบเจาะจง สามารถคำนวณได้จากการนำค่าบนแถวของเมตริกซ์คูณกับเมตริกซ์แบบขาคือในแต่ละค่าเจาะจง ดังนี้

พิจารณาแถวที่ 1 ของเมตริกซ์ผกผันแบบเจาะจงกับค่าเจาะจงที่ 1 ซึ่งก็คือ  $U$

$$[l_{11} \quad l_{12} \quad l_{13} \quad l_{14}] [\tilde{A}] = \lambda_1 [l_{11} \quad l_{12} \quad l_{13} \quad l_{14}] \quad (3.38)$$

ได้สมการทั้งหมด 4 สมการดังนี้

$$l_{11} U = l_{11} U \quad (3.39a)$$

$$l_{11} \rho n_x + l_{12} U + l_{14} \rho c^2 n_x = l_{12} U \quad (3.39b)$$

$$l_{11} \rho n_y + l_{13} U + l_{14} \rho c^2 n_y = l_{13} U \quad (3.39c)$$

$$\frac{l_{12} n_x}{\rho} + \frac{l_{13} n_y}{\rho} + l_{14} U = l_{14} U \quad (3.39d)$$

จากสมการ (3.39b)-(3.39c) จะได้ว่า  $l_{11} = -c^2 l_{14}$  และสมการ (3.39a) แสดงว่า  $l_{11}$  เป็นค่าใดๆก็ได้ในที่มีกำหนดให้เท่ากับ  $l_{11} = 1$  และสมการ (3.39d) ได้ว่า  $l_{12} = -\frac{n_y}{n_x} l_{13}$  ซึ่งในที่นี้กำหนดให้  $l_{12} = 0$  จะได้เมตริกซ์ในแถวที่ 1 ดังนี้

$$[l_{11} \quad l_{12} \quad l_{13} \quad l_{14}] = [-c^2 \quad 0 \quad 0 \quad 1] \quad (3.40)$$

พิจารณาแถวที่ 2 ของเมตริกซ์ผกผันแบบเจาะจงกับค่าเจาะจงที่ 2 ซึ่งก็คือ  $U$  เหมือนกับแถวที่ 1 แต่กำหนดให้  $l_{21} = 0$  และ  $l_{22} = \rho$  จะได้เมตริกซ์ในแถวที่ 2 ดังนี้

$$[l_{21} \quad l_{22} \quad l_{23} \quad l_{24}] = [0 \quad -\rho \quad n_x \quad \rho \quad n_y \quad 0] \quad (3.41)$$

พิจารณาแถวที่ 3 ของเมตริกซ์ผกผันแบบเจาะจงกับค่าเจาะจงที่ 3 ซึ่งก็คือ  $U+c$  ได้สมการ 4 สมการ ดังนี้

$$l_{31}U = l_{31}(U+c) \quad (3.42a)$$

$$l_{31}\rho n_x + l_{32}U + l_{34}\rho c^2 n_x = l_{32}(U+c) \quad (3.42b)$$

$$l_{31}\rho n_y + l_{33}U + l_{34}\rho c^2 n_y = l_{33}(U+c) \quad (3.42c)$$

$$\frac{l_{32} n_x}{\rho} + \frac{l_{33} n_y}{\rho} + l_{34}U = l_{34}(U+c) \quad (3.42d)$$

จากสมการ (3.42a) จะได้ว่า  $l_{31} = 0$  สมการ (3.42b) จะได้  $l_{32} = l_{34}\rho c n_x$  และสมการ (3.42c) จะได้  $l_{33} = l_{34}\rho c n_y$  ในที่นี้กำหนดให้  $l_{34} = 1$  จะได้เมตริกซ์ในแถวที่ 3 ดังนี้

$$[l_{31} \quad l_{32} \quad l_{33} \quad l_{34}] = [0 \quad \rho c n_x \quad \rho c n_y \quad 1] \quad (3.43)$$

พิจารณาแถวที่ 4 ของเมตริกซ์ผกผันแบบเจาะจงกับค่าเจาะจงที่ 4 ซึ่งก็คือ  $U-c$  ได้สมการ 4 สมการดังนี้

$$l_{41}U = l_{41}(U-c) \quad (3.44a)$$

$$l_{41}\rho n_x + l_{42}U + l_{44}\rho c^2 n_x = l_{42}(U-c) \quad (3.44b)$$

$$l_{41}\rho n_y + l_{43}U + l_{44}\rho c^2 n_y = l_{43}(U-c) \quad (3.44c)$$

$$\frac{l_{42} n_x}{\rho} + \frac{l_{43} n_y}{\rho} + l_{44}U = l_{44}(U-c) \quad (3.44d)$$

จากสมการ (3.44a) จะได้ว่า  $l_{41} = 0$  สมการ (3.44b) จะได้  $l_{42} = l_{44}\rho c n_x$  และสมการ (3.44c) จะได้  $l_{43} = l_{44}\rho c n_y$  ในที่นี้กำหนดให้  $l_{44} = 1$  จะได้เมตริกซ์ในแถวที่ 4 ดังนี้

เมื่อนำสมการ (3.40), (3.41), (3.43) และ (3.45) มารวมกัน จะได้เมตริกซ์  $L^{-1}$  และเมตริกซ์  $L$  แสดงได้ดังนี้

$$L^{-1} = \begin{bmatrix} -c^2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -\rho n_y & \rho n_x & 0 \\ 0 & \rho c n_x & \rho c n_y & 1 \\ 0 & -\rho c n_x & -\rho c n_y & 1 \end{bmatrix} \quad (3.46a)$$

$$L = \begin{bmatrix} -\frac{1}{c^2} & 0 & \frac{1}{2c^2} & \frac{1}{2c^2} \\ 0 & -\frac{n_y}{\rho} & \frac{n_x}{2\rho c} & -\frac{n_x}{2\rho c} \\ 0 & \frac{n_x}{\rho} & \frac{n_y}{2\rho c} & \frac{n_y}{2\rho c} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \quad (3.46b)$$

นำสมการ (3.33) แทนลงในสมการ (3.32) และได้เมตริกซ์แบบขาคอนิกดังนี้

$$\begin{aligned} \bar{A} &= M L \Lambda L^{-1} M^{-1} \\ &= R \Lambda R^{-1} \end{aligned} \quad (3.47)$$

เมื่อ  $R = M L$  และ  $R^{-1} = L^{-1} M^{-1}$  แสดงได้ดังนี้

$$R = \begin{bmatrix} -\frac{1}{c^2} & 0 & \frac{1}{2c^2} & \frac{1}{2c^2} \\ \frac{u}{c^2} & -n_y & \frac{u+cn_x}{2c^2} & \frac{u-cn_x}{2c^2} \\ \frac{v}{c^2} & n_x & \frac{v+cn_y}{2c^2} & \frac{v-cn_y}{2c^2} \\ -\frac{\alpha}{c^2} & V & \frac{\alpha+Uc}{2c^2} + \frac{1}{2\beta} & \frac{\alpha-Uc}{2c^2} + \frac{1}{2\beta} \end{bmatrix} \quad (3.48a)$$

$$R^{-1} = \begin{bmatrix} \beta\alpha - c^2 & -\beta u & -\beta v & \beta \\ V & -n_y & n_x & 0 \\ \beta\alpha - Uc & cn_x - \beta u & cn_y - \beta v & \beta \\ \beta\alpha + Uc & -cn_x - \beta u & -cn_y - \beta v & \beta \end{bmatrix} \quad (3.48b)$$

เมื่อ

$$U = U_n = u n_x + v n_y \quad (3.49a)$$

$$V = V_t = -u n_y + v n_x \quad (3.49b)$$

$$\alpha = \frac{u^2 + v^2}{2} \quad (3.49c)$$

$$\beta = \gamma - 1 \quad (3.49d)$$

$$c^2 = \frac{\gamma P}{\rho} \quad (3.49e)$$

$$P = \frac{\rho(\gamma - 1)}{\gamma} [H - \alpha] \quad (3.49f)$$

และค่าเอนทาลปีรวม (H) สามารถได้จาก

$$H = \gamma \varepsilon - \frac{(\gamma - 1)}{2} (u^2 + v^2) \quad (3.49g)$$

สำหรับค่าคุณสมบัติของการไหลบนด้านร่วมของเอลิเมนต์ที่พิจารณา ซึ่งนำไปแทนลงในเมตริกซ์ของสมการ (3.48) นั้น ถูกประมาณค่าด้วยวิธีการหาค่าเฉลี่ยของโรย์ (Roe, 1981) สามารถทำได้โดย

$$\hat{\rho} = \sqrt{\rho_L \rho_R} \quad (3.50a)$$

$$\hat{u} = \frac{\sqrt{\rho_L} u_L + \sqrt{\rho_R} u_R}{\sqrt{\rho_L} + \sqrt{\rho_R}} \quad (3.50b)$$

$$\hat{v} = \frac{\sqrt{\rho_L} v_L + \sqrt{\rho_R} v_R}{\sqrt{\rho_L} + \sqrt{\rho_R}} \quad (3.50c)$$

$$\hat{H} = \frac{\sqrt{\rho_L} H_L + \sqrt{\rho_R} H_R}{\sqrt{\rho_L} + \sqrt{\rho_R}} \quad (3.50d)$$

โดยที่ค่า  $\hat{U}$ ,  $\hat{V}$  และ  $\hat{c}$  ถูกคำนวณโดยใช้ค่าคุณสมบัติตามสมการ (3.50) ได้ดังนี้

$$\hat{U} = \hat{u} n_x + \hat{v} n_y \quad (3.51a)$$

$$\hat{V} = -\hat{u} n_y + \hat{v} n_x \quad (3.51b)$$

$$\hat{P} = \frac{\hat{\rho}(\gamma - 1)}{\gamma} \left[ \hat{H} - \frac{1}{2} (\hat{u}^2 + \hat{v}^2) \right] \quad (3.51c)$$

$$c^2 = \frac{\gamma \hat{P}}{\hat{\rho}} \quad (3.51d)$$