

การออกแบบโครงสร้างข้อมูลของดัชนี

ความหมายของคำว่าดัชนีที่ใช้ในงานวิจัยนี้หมายถึงแอดทรีวิวท์ที่ใช้ในการค้นหาข้อมูล ซึ่งในงานวิจัยนี้ใช้แอดทรีวิวท์ที่ไม่ใช่คีย์หลักเป็นดัชนีในการค้นหา ส่วนความหมายของคำว่า ข้อมูลของดัชนีหมายถึงแอดทรีวิวท์อื่น ๆ นอกเหนือจากแอดทรีวิวท์ที่ใช้เป็นดัชนี

3.1 ลักษณะโครงสร้างข้อมูลของดัชนี

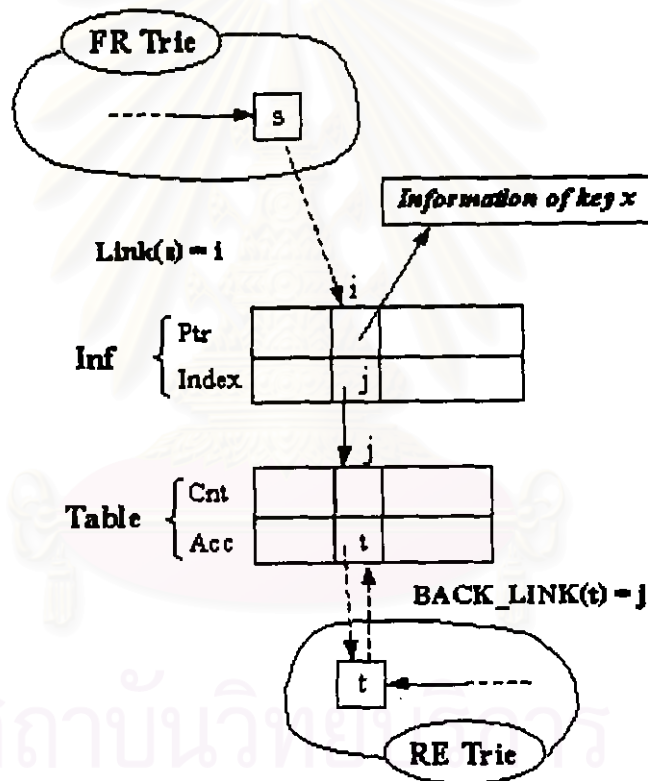
โครงสร้างข้อมูลของดัชนีที่นำมาใช้ในงานวิจัยนี้ได้แก่โครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรี¹ เนื่องจากโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีมีลักษณะเด่นต่าง ๆ ที่เหมาะกับงานวิจัยดังนี้

1. สามารถระบุข้อมูลของแต่ละดัชนีที่จัดเก็บได้อย่างเป็นเอกลักษณ์
2. สามารถใช้ได้กับกลุ่มของข้อมูลที่มีลักษณะแบบพลวัตซึ่งหมายถึงกลุ่มข้อมูลที่สามารถเพิ่มข้อมูลใหม่ หรือลบข้อมูลที่มีอยู่ในกลุ่มข้อมูลได้ โดยมีขั้นตอนวิธีการปรับโครงสร้างข้อมูลที่มีประสิทธิภาพในการจัดหน่วยความจำที่ไม่ได้ใช้งาน
3. การค้นหาข้อมูลในโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีสามารถค้นหาได้ทีละตัวอักษรจึงสามารถทำการค้นหาแบบส่วนเพิ่ม (Incremental Search) ได้โดยผู้ใช้สามารถพิมพ์ดัชนีที่ใช้ในการค้นหาทีละตัวอักษร เมื่อส่วนของดัชนีที่พิมพ์นั้นแตกต่างจากดัชนีอื่นที่เก็บในโครงสร้างข้อมูลแล้ว โครงสร้างข้อมูลจะสามารถระบุข้อมูลของส่วนของดัชนีนั้นได้ทันที โดยที่ผู้ใช้ไม่ต้องพิมพ์ดัชนีที่ใช้ค้นหาทั้งหมด
4. โครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีจัดเก็บส่วนเติมหน้า (Prefix) และส่วนเติมหลัง (Suffix) ของแต่ละดัชนีที่เหมือนกันไว้เพียงที่เดียว จึงทำให้ค้นหาแบบส่วนเติมหน้าและค้นหาแบบส่วนเติมหลังได้ อีกทั้งยังช่วยทำให้ประหยัดเนื้อที่ของโครงสร้างข้อมูลด้วย

¹ Jun-ichi Aoe, Katsushi Morimoto, Masami Shishibori, and Ki-Hong Park, A Trie Compaction Algorithm for a Large Set of Keys, IEEE Transactions on Knowledge and Data Engineering, Vol. 8, June 1996, pp. 476-491.

โครงสร้างข้อมูลแบบทรีในเชิงโปรแกรมแบ่งเป็น 2 ลักษณะได้แก่โครงสร้างเชิงรายการและโครงสร้างแถวลำดับคู่ ซึ่งการเพิ่มและลบข้อมูลในโครงสร้างเชิงรายการสามารถทำได้รวดเร็วกว่าโครงสร้างแถวลำดับคู่แต่โครงสร้างแถวลำดับคู่จะมีประสิทธิภาพในการค้นหาข้อมูลดีกว่าโครงสร้างเชิงรายการ

ในงานวิจัยนี้เลือกใช้โครงสร้างแถวลำดับคู่ในการสร้างโครงสร้างข้อมูลแบบทรีในเชิงโปรแกรม เนื่องจากส่วนการทำงานหลักของงานวิจัยนี้จะเน้นการค้นหาข้อมูลโดยใช้แอดทริบิวท์ที่ไม่ใช่คีย์หลักมากกว่าการทำกรเพิ่มและลบข้อมูลในโครงสร้างข้อมูล ลักษณะโครงสร้างข้อมูลแบบทรีโดยใช้โครงสร้างแถวลำดับคู่ในเชิงโปรแกรม² แสดงดังรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 โครงสร้างแบบทรีโดยใช้โครงสร้างแถวลำดับคู่ในเชิงโปรแกรม

โครงสร้างข้อมูลแบบทรีในเชิงโปรแกรมประกอบด้วยโครงสร้างแถวลำดับคู่จำนวน 4 แถวได้แก่ (1)แถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้า (2)แถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง (3)แถวลำดับคู่ของข้อมูล (Inf) และ (4)แถวลำดับคู่เทเบิล (Table) โดยที่แถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้าและแถว

² Ibid., p. 484.

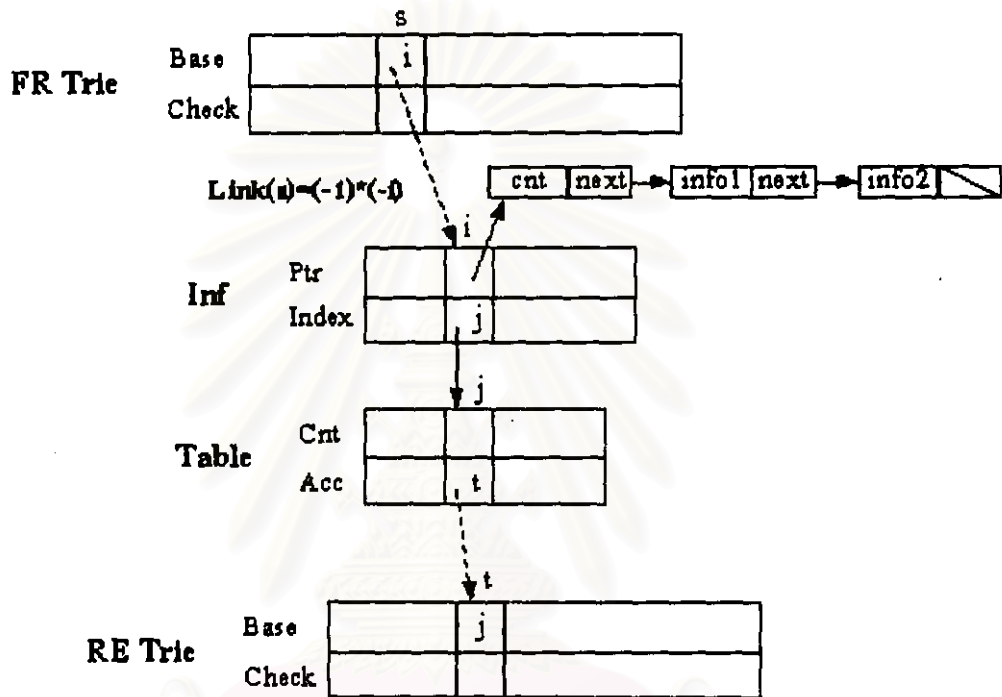
ลำดับคู่ของทรีส่วนหลังประกอบด้วยอะเรย์ (Array) ขนาด 1 มิติ จำนวน 2 อะเรย์คืออะเรย์เบส (Base) และอะเรย์เช็ค (Check) และมีหมายเลขประจำโหนดเป็นดัชนีเพื่อแสดงความสัมพันธ์ระหว่างเบสและเช็ค แถวลำดับคู่ของข้อมูลประกอบด้วยอะเรย์พอยท์เตอร์ (Ptr) และอะเรย์อินเดกซ์ (Index) และแถวลำดับคู่เทเบิลประกอบด้วยอะเรย์เคาท์เตอร์ (Cnt) และอะเรย์แอกเซพติง (Acc)

รายละเอียดของอะเรย์แต่ละชนิด มีดังนี้

1. อะเรย์เบส ประกอบด้วย 2 ส่วนคือ หมายเลขตำแหน่งของอะเรย์และค่าตัวเลขที่เก็บในอะเรย์เบส หมายเลขตำแหน่งของอะเรย์ใช้แทนหมายเลขโหนด ส่วนค่าตัวเลขที่เก็บในอะเรย์แบ่งเป็น 3 ประเภทคือ (1)ถ้ามีค่าบวกจะเป็นตัวเลขที่ใช้สำหรับคำนวณเส้นทางเดินจากโหนดหนึ่งไปยังอีกโหนดหนึ่ง (2)ถ้าค่าตัวเลขเป็นศูนย์แสดงว่าอะเรย์นั้นว่างอยู่ (3)แต่ถ้ามีค่าเป็นลบในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้าจะเป็นตำแหน่งของเซพพาทโหนดและเป็นตำแหน่งของแถวลำดับคู่ข้อมูลด้วย ส่วนค่าตัวเลขลบของอะเรย์เบสในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังจะเป็นตำแหน่งของแอกเซพติงโหนดและเป็นตำแหน่งของแถวลำดับคู่เทเบิลด้วย
2. อะเรย์เช็ค ประกอบด้วย 2 ส่วนคือ หมายเลขตำแหน่งของอะเรย์และค่าตัวเลขที่เก็บในอะเรย์เช็ค หมายเลขตำแหน่งของอะเรย์ใช้แทนหมายเลขโหนด ส่วนค่าตัวเลขที่เก็บในอะเรย์คือตำแหน่งของโหนดแม่ (Parent Node) เช่นโหนดหมายเลข 3 สร้างเส้นทางเดินไปยังโหนดที่ 5 นั่นคือโหนดหมายเลข 3 เป็นโหนดแม่ของโหนดหมายเลข 5 ดังนั้นค่าของอะเรย์เช็คที่ 5 มีค่าเป็น 3
3. อะเรย์พอยท์เตอร์ ใช้เก็บพอยท์เตอร์ที่ชี้ไปยังข้อมูลของแต่ละดัชนี
4. อะเรย์อินเดกซ์ ใช้เก็บตำแหน่งของแถวลำดับคู่เทเบิล เพื่อใช้ในการลิงค์จากแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้าไปยังแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง
5. อะเรย์เคาท์เตอร์ ใช้เก็บจำนวนลิงค์ของแต่ละเซพพาทโหนดของทรีส่วนหน้าที่ลิงค์มายังแอกเซพติงโหนดของทรีส่วนหลัง
6. อะเรย์แอกเซพติง ใช้เก็บตำแหน่งของแอกเซพติงโหนด และเป็นตำแหน่งของแอกเซพติงโหนดในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังด้วย

จากงานวิจัยโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีของ Jun-ichi Aoe, Katsushi Morimoto, Masami Shishibori และ Ki-Hong Park ไม่ได้ระบุลักษณะการจัดเก็บข้อมูลของแต่ละดัชนีไว้ ผู้วิจัยจึงได้ออกแบบส่วนของการจัดเก็บข้อมูลของแต่ละดัชนีให้เหมาะสมกับงานวิจัยที่พัฒนาขึ้น

เนื่องจากงานวิจัยนี้ใช้แอดทรีวิพท์ที่ไม่ใช่คีย์หลักเป็นดัชนีในการค้นหาข้อมูลทำให้ข้อมูลของแต่ละดัชนีที่จัดเก็บสามารถมีจำนวนข้อมูลมากกว่า 1 ข้อมูลได้ ดังนั้นจึงได้ทำการออกแบบส่วนของการจัดเก็บข้อมูลของแต่ละดัชนีเป็นลักษณะของลิงคัลิสต์ (Link List) โดยโหนดแรกของลิงคัลิสต์ใช้เก็บจำนวนข้อมูลทั้งหมดของดัชนีนั้น ส่วนโหนดที่เหลือทั้งหมดใช้เก็บข้อมูลของดัชนี ซึ่งลักษณะของโครงสร้างข้อมูลแถวลำดับคู่ที่ออกแบบไว้จะแสดงได้ดังรูปที่ 3.2



รูปที่ 3.2 โครงสร้างแถวลำดับคู่ที่ได้ออกแบบส่วนการ จัดเก็บข้อมูลของแต่ละดัชนี

3.2 ขั้นตอนวิธีของโครงสร้างข้อมูลของดัชนี

ขั้นตอนวิธีของโครงสร้างข้อมูลของดัชนีที่ใช้ในงานวิจัยได้แก่ ขั้นตอนวิธีค้นหาข้อมูลโดยใช้ดัชนี ขั้นตอนวิธีเพิ่มและลบดัชนีและข้อมูลของดัชนีในงานวิจัยของ Jun-ichi Aoe, Katsushi Morimoto, Masami Shishibori และ Ki-Hong Park แต่มีฟังก์ชันบางฟังก์ชันที่ผู้วิจัยได้ทำการปรับและสร้างเพิ่มจากงานวิจัยเดิมเพื่อทำให้โครงสร้างข้อมูลในเชิงโปรแกรมทำงานได้ดีขึ้น โดยแต่ละขั้นตอนวิธีจะต้องใช้สมการของโครงสร้างแถวลำดับคู่ในการอ้างอิงตำแหน่งของแต่ละโหนดที่เก็บในโครงสร้างแถวลำดับคู่

สมการที่ใช้ในการจัดการกับข้อมูลที่เก็บอยู่ในโครงสร้างแถวลำดับคู่ ได้แก่

$$t = \text{Base}[s] + a_h$$

$$\text{Check}[t] = s$$

กำหนดให้ s คือหมายเลขโหนดปัจจุบัน

t คือหมายเลขโหนดถัดไป

a_h คือค่าตัวเลขที่ใช้แทนตัวอักษรลำดับที่ h (ในงานวิจัยนี้ใช้รหัสแอสกีของตัวอักษร)

ในการตรวจสอบว่ามีตัวอักษร a (ทรานสิชัน a) ระหว่างโหนด s และโหนด t หรือไม่ ให้เปรียบเทียบว่า $\text{Check}[\text{Base}[s] + a] = s$ หรือไม่ หากเท่ากันแสดงว่ามีตัวอักษร a อยู่ระหว่างโหนด s และโหนด t จริง ดังนั้นในการค้นหาตัวอักษรหนึ่ง ๆ จะใช้เวลามากที่สุด (Worst-Case Time Complexity)³ เป็น $O(1)$

จากสมการที่ใช้ในการจัดการกับข้อมูลที่เก็บอยู่ในโครงสร้างแถวลำดับคู่สามารถนำมาประยุกต์ใช้กับโครงสร้างข้อมูลแบบทวิ-ทรีซ์ได้ดังนี้

แถวลำดับคู่ของทรีซ์ส่วนหน้า: $t = \text{FrBase}[s] + a_h$

$$\text{FrCheck}[t] = s$$

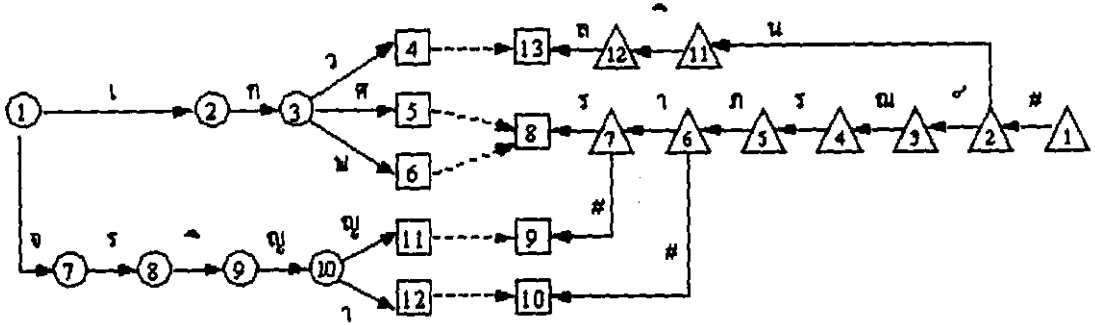
แถวลำดับคู่ของทรีซ์ส่วนหลัง: $t = \text{ReBase}[s] + a_h$

$$\text{ReCheck}[t] = s$$

ตัวอย่างดัชนีที่นำมาสร้างเป็นโครงสร้างข้อมูลแบบทวิ-ทรีซ์ ได้แก่ “เกวลิน” “เกศรากรณ์” “เกษรากรณ์” “จริญญากรณ์” และ “จริญากรณ์” โดยใช้ “#” เป็นตัวสิ้นสุดของแต่ละดัชนี ลักษณะโครงสร้างข้อมูลแบบทวิ-ทรีซ์ของตัวอย่างแสดงดังรูปที่ 3.3

ก่อนที่จะทำการค้นหาดัชนี เพิ่มดัชนีและข้อมูลของดัชนี รวมทั้งลบดัชนีและข้อมูลของดัชนีที่อยู่ในโครงสร้างข้อมูลแบบทวิ-ทรีซ์ จะต้องเพิ่ม “#” เป็นตัวปิดท้ายดัชนีนั้น

³ วิรัช ศรีภักดิ์วณิช, อภิชาติ หิทยรัตน์โสภณ และเกรียงชัย จันทร์แสนวิไล, การจัดการฐานข้อมูลทงนาอนุกรมไทยด้วยทรีซ์แถวลำดับคู่หลายครั้ง, การประชุมวิชาการ ครั้งที่ 5, ศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติ, หน้า 197-206.



รูปที่ 3.3 โครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีของตัวอย่างดัชนี

3.2.1 ขั้นตอนวิธีค้นหาข้อมูลโดยใช้ดัชนี

การค้นหาข้อมูลในโครงสร้างแถวลำดับคู่เป็นวิธีการค้นหาโดยใช้อักษรแต่ละตัวที่ประกอบเป็นดัชนีนั้น ๆ เข้าไปค้นหาในตาราง (อะเรย์ขนาด 1 มิติจำนวน 2 อะเรย์) ซึ่งจะได้ออกผลลัพธ์เป็นค่าฐานเริ่มต้นสำหรับตัวอักษรตัวต่อไป และในการค้นหาต่อจะดำเนินการค้นหาเรื่อยไปจนถึงตัวสุดท้าย จะได้ผลลัพธ์เป็นค่าบอกตำแหน่งของข้อมูลสำหรับดัชนีนั้น ๆ ความเร็วในการค้นหาจึงขึ้นกับจำนวนตัวอักษรของดัชนีนั้น ๆ โดยไม่ขึ้นกับจำนวนค่าที่ประกอบขึ้นเป็นตารางหรือแถวลำดับคู่ ดังนั้นการค้นหาดัชนีซึ่งประกอบด้วย k ตัวอักษรจะใช้เวลาในการค้นหามากที่สุด เท่ากับ $O(k)$

ขั้นตอนวิธีการค้นหาข้อมูลโดยใช้ดัชนี มีดังนี้

1. กำหนดค่าเริ่มต้น $s = 1$ และ $h = 0$
2. นำอักษรตัวแรก a_1 มาทำการค้นหา โดยมีค่า $s = 1$ โดยใช้สมการ

$$t = \text{FrBase}[s] + a_1$$

ในการค้นหาอักษรตัวถัดไป ต้องให้ค่าเริ่มต้น s เท่ากับค่า t ของตัวอักษรปัจจุบัน

3. ตรวจสอบว่าโหนดที่สร้างขึ้น (t) มีค่าเกินขนาดของแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้าหรือไม่ ถ้ามากกว่าขนาดของอะเรย์ให้ระบุว่าไม่พบดัชนีและออกจากการค้นหา
4. ตรวจสอบว่าโหนดที่สร้างใหม่เป็นโหนดที่สร้างจากโหนดปัจจุบัน (s) หรือไม่

⁴ Jun-ichi Aoe, Katsushi Morimoto, Masami Shishibori, and Ki-Hong Park, A Trie Compaction Algorithm for a Large Set of Keys, IEEE Transactions on Knowledge and Data Engineering, Vol. 8, June 1996, pp. 476-491.

- ถ้า $FrCheck[t] = s$ แสดงว่าโหนดใหม่สร้างจากโหนดปัจจุบัน
 - ถ้า $FrCheck[t] \neq s$ แสดงว่าโหนดใหม่ไม่ได้สร้างจากโหนดปัจจุบัน ระบุว่าไม่พบดัชนีและออกจากการค้นหา
5. ตรวจสอบว่าโหนดที่สร้างใหม่เป็นโหนดประเภทใดโดยพิจารณาจากค่า $FrBase[s]$
- ถ้า $FrBase[s] = 0$ แสดงว่าเป็นโหนดที่ยังไม่ได้ใช้งาน ระบุว่าไม่พบดัชนีและออกจากการค้นหา
 - ถ้า $FrBase[s] > 0$ แสดงว่าเป็นโหนดที่อยู่ในเส้นทางระหว่างโหนดแรกและเซพพารทโหนด
 - ถ้า $FrBase[s] < 0$ แสดงว่าเป็นเซพพารทโหนด จะใช้ฟังก์ชัน $ReadReTrie(t)$ ในการทำการหาส่วนที่เหลือของดัชนีที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังทั้งหมด จากนั้นนำมาเปรียบเทียบกับส่วนที่เหลือของดัชนี ถ้าไม่เท่ากันระบุว่าไม่พบดัชนีและออกจากการค้นหา ถ้าเท่ากัน แสดงว่าพบดัชนีและใช้ฟังก์ชัน $GetInPtr(i)$ ค้นหาข้อมูลของดัชนีนั้น โดย i คือหมายเลขตำแหน่งของอะเรย์ที่เก็บข้อมูล จากนั้นจะส่งข้อมูลกลับมา
6. จากข้อ 5 กรณีค่า $FrBase[s] > 0$ สามารถค้นหาโหนดต่อไปได้ โดยใช้โหนดที่สร้างใหม่แทนโหนดปัจจุบัน แล้วทำงานซ้ำตั้งแต่ข้อ 2 ถึง 5 จนกระทั่งตัวอักษรที่ประกอบเป็นดัชนีหมด หรือออกจากการค้นหา

- ฟังก์ชัน $ReadReTrie(t)$ โดย t คือหมายเลขดัชนีของแอสเซตเซพพารทโหนด

ใช้ในการหาส่วนที่เหลือของดัชนีที่เก็บในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังทั้งหมด โดยเริ่มหาจากแอสเซตเซพพารทโหนดไปเรื่อย ๆ จนถึงโหนด # ซึ่งเป็นตัวปิดท้ายดัชนีนั้น

- ฟังก์ชัน $GetInPtr(i)$

เป็นฟังก์ชันที่ผู้วิจัยสร้างเพิ่มจากงานวิจัยเดิม เพื่อใช้ในการหาข้อมูลทั้งหมดของดัชนีที่มีลักษณะเป็นถึงคัลิตส์ในอะเรย์ข้อมูล โดย i คือหมายเลขตำแหน่งของอะเรย์ข้อมูลที่ได้จากค่า $FrBase[s]$ คูณด้วย -1

3.2.2 ขั้นตอนวิธีเพิ่มดัชนีและข้อมูลของดัชนี

ก่อนที่จะทำการเพิ่มดัชนีหรือข้อมูลของดัชนีในโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีจะต้องทำการค้นหาดัชนีและข้อมูลของดัชนีนั้นก่อน เมื่อไม่พบจึงทำการเพิ่มดัชนีและข้อมูลของดัชนี การ

เพิ่มดัชนีในโครงสร้างข้อมูลแบบทวิ-ทริชของเครื่องมือที่พัฒนาขึ้นแบ่งเป็น 2 แบบคือ การเพิ่มดัชนีและข้อมูลของดัชนีใหม่ และการเพิ่มข้อมูลของดัชนีที่มีอยู่เดิมเนื่องจากดัชนีที่ใช้เป็นแอดทริบิวท์ที่ไม่ใช่คีย์หลักจึงทำให้ข้อมูลของดัชนีหนึ่งสามารถมีจำนวนมากกว่า 1 ข้อมูล ดังนั้นเมื่อทำการค้นหาแล้วพบดัชนีแต่ไม่พบข้อมูลของดัชนี จึงทำการเพิ่มเฉพาะข้อมูลใหม่ของดัชนีที่มีอยู่เดิม

การค้นหาข้อมูลแล้วไม่พบดัชนีแบ่งเป็น 2 กรณี ดังนี้

(1) เมื่อค้นหาดัชนีในแถวลำดับคู่ของทริชส่วนหน้าแล้วพบว่าโหนดที่ใช้ค้นหาไม่ได้สร้างจากโหนดปัจจุบันที่มีอยู่

(2) เมื่อทำการค้นหาไปจนถึงเซพพาทเรทโหนดและนำส่วนที่เหลือในแถวลำดับคู่ของทริชส่วนหลังมาเปรียบเทียบกับส่วนที่เหลือของดัชนีแล้ว พบว่าไม่เท่ากัน

ดังนั้นการเพิ่มดัชนีและข้อมูลของดัชนีจึงได้แบ่งออกเป็น 2 กรณีคือการเพิ่มส่วนของดัชนีที่ไม่มีอยู่ในแถวลำดับคู่ของทริชส่วนหน้า และการเพิ่มส่วนของดัชนีที่ไม่ตรงกับส่วนที่มีอยู่ในแถวลำดับคู่ของทริชส่วนหลัง รายละเอียดของแต่ละกรณีมีดังนี้

3.2.2.1 การเพิ่มส่วนของดัชนีที่ไม่พบในแถวลำดับคู่ของทริชส่วนหน้า

เนื่องจากค้นหาในแถวลำดับคู่ของทริชส่วนหน้าแล้วพบว่าโหนดที่ค้นหาไม่ได้สร้างจากโหนดปัจจุบัน ซึ่งการเพิ่มส่วนของดัชนีที่ไม่พบในแถวลำดับคู่ของทริชส่วนหน้าใช้ฟังก์ชันต่าง ๆ ดังนี้

กำหนดให้ s แทนหมายเลขโหนดปัจจุบัน

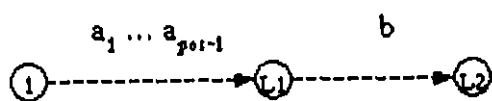
$a_{pos} a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1}$ แทนส่วนที่เหลือของดัชนีที่จะต้องทำการเพิ่ม

- ฟังก์ชัน $FrInsert(s, a_{pos} a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1})$ จะทำการเพิ่ม a_{pos} ในแถวลำดับคู่ของทริชส่วนหน้า และเพิ่มส่วนที่เหลือ $a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1}$ ในแถวลำดับคู่ของทริชส่วนหลังซึ่งมีขั้นตอนการทำงานดังนี้

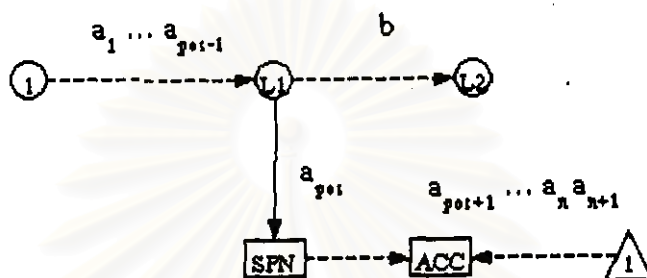
1. กำหนดค่าของหมายเลขโหนดถัดไปโดยใช้สมการ $t = FrBase[s] + a_{pos}$
2. ตรวจสอบค่าของ $FrCheck[t]$ ถ้ามีค่าไม่เท่ากับ 0 ทำงานในข้อ 3
ถ้าค่าของ $FrCheck[t]$ เท่ากับ 0 ทำงานในข้อ 4

3. กรณีที่ค่าของ $FrCheck[t]$ ไม่เท่ากับ 0 แสดงว่าเกิดการชน (Collision) กับ โหนดที่มีอยู่เดิม จึงต้องทำการย้ายโหนดโดยเปลี่ยนค่าของ $FrBase[s]$ และ $FrBase[t]$ ใหม่ ซึ่งมีขั้นตอนดังนี้
 - 3.1 โดยใช้ฟังก์ชัน $SetFrList(s)$ เพื่อหาลิสต์ (List) ของโหนดต่าง ๆ ที่ โหนด s ลิงค์ไปหา ซึ่งจะเก็บไว้ใน $Slist$ และใช้ฟังก์ชัน $SetFrList(FrCheck[t])$ เพื่อหา $Tlist$
 - 3.2 ตรวจสอบจำนวนสมาชิกของ $Slist + 1$ ว่ามีน้อยกว่าจำนวนสมาชิกของ $Tlist$ หรือไม่ ถ้าเงื่อนไขเป็นจริง ทำงานในข้อ 3.3 แต่ถ้าเงื่อนไขเป็นเท็จ ทำงานในข้อ 3.4
 - 3.3 ใช้ฟังก์ชัน $FrChange(s, Slist, a_{pos})$ เพื่อย้ายโหนดต่าง ๆ ใน $Slist$ ไปยังที่อยู่ใหม่ที่ไม่ทำให้เกิดการชนกับโหนดใหม่ที่เพิ่มมา โดยจะต้องหาค่า $FrBase[s]$ ใหม่ ซึ่งจะเรียกใช้ฟังก์ชัน $FrXCheck(Slist)$ ในการหาค่า $FrBase[s]$ ที่ทำให้โหนด s สามารถลิงค์ไปหาสมาชิกทุกตัวใน $Slist$ รวมทั้ง a_{pos} ด้วย และต้องอยู่ภายใต้เงื่อนไข $FrCheck[FrBase[s] + b] = 0$ โดยที่ b เป็นสมาชิกใน $Slist \cup \{a_{pos}\}$ จากนั้นทำงานในข้อ 4
 - 3.4 ใช้ฟังก์ชัน $FrChange(t, Tlist)$ เพื่อย้ายโหนดต่าง ๆ ใน $Tlist$ ไปยังที่อยู่ใหม่ที่ไม่ทำให้เกิดการชนกับโหนดใหม่ที่เพิ่มมา โดยจะต้องหาค่า $FrBase[t]$ ใหม่ ซึ่งจะเรียกใช้ฟังก์ชัน $FrXCheck(Tlist)$ ในการหาค่า $FrBase[t]$ ที่ทำให้โหนด t สามารถลิงค์ไปหาสมาชิกทุกตัวใน $Tlist$ และต้องอยู่ภายใต้เงื่อนไข $FrCheck[FrBase[t] + b] = 0$ โดยที่ b เป็นสมาชิกใน $Tlist$ จากนั้นทำงานในข้อ 4
4. ใช้ฟังก์ชัน $WriteInPt(n)$ ทำการเก็บข้อมูลของดัชนีไว้ในอะเรย์ของข้อมูล โดย n คือหมายเลขตำแหน่งของอะเรย์ของข้อมูลที่ว่างอยู่ ซึ่งได้มาจากการเรียกใช้ฟังก์ชัน $GetAvailInIdx()$
5. ใช้ฟังก์ชัน $GetAvailTableIdx()$ เพื่อหาหมายเลขตำแหน่งของอะเรย์เทเบิลที่ว่างซึ่งเท่ากับค่า m และกำหนดค่า $InIdx[n] = m$
6. กำหนดค่า $TableCnt[m] = TableCnt[m] + 1$
7. ใช้ฟังก์ชัน $ReAdd(a_{pos+1}, \dots, a_n, a_{n+1})$ เพื่อสร้างส่วนที่เหลือของดัชนีในแถวลำดับคู่ของทรย์ส่วนหัว และคืนค่าหมายเลขดัชนีของแอดเซพติงโหนดกลับมา
8. กำหนดค่า $TableAcc[m]$ เท่ากับหมายเลขดัชนีของแอดเซพติงโหนดที่ได้จากฟังก์ชัน $ReAdd(a_{pos+1}, \dots, a_n, a_{n+1})$

การทำงานของฟังก์ชัน $FrInsert(s, a_{pos}, a_{pos+1}, \dots, a_n, a_{n+1})$ แสดงดังรูปที่ 3.4



(ก) ทริยส่วนหน้า ก่อนทำการเพิ่มดัชนี



(ข) ทริยส่วนหน้า หลังทำการเพิ่มดัชนี

รูปที่ 3.4 การทำงานของฟังก์ชัน $FrInsert$

- ฟังก์ชัน $SetFrList(s)$

ใช้ในการหาทิสต์ที่เก็บโหนดต่าง ๆ ที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทริยส่วนหน้าที่โหนด s ถึงคิไปหา และจะคืนค่าทิสต์ของโหนดเหล่านี้กลับไป

- ฟังก์ชัน $FrChange(s, list)$

ใช้ในการย้ายโหนดต่าง ๆ ที่อยู่ในตัวแปร $list$ ไปยังที่อยู่ใหม่ในแถวลำดับคู่ของทริยส่วนหน้า เนื่องจากโหนดที่จะเพิ่มใหม่ชนกับโหนดเดิมที่มีอยู่ ซึ่งมีขั้นตอนการทำงานดังนี้

- กำหนดค่า $oldBase = FrBase[s]$
- ใช้ฟังก์ชัน $FrXCheck(list)$ หาค่า $FrBase[s]$ ใหม่ที่ทำให้โหนด s สามารถถึงคิไปหาโหนดทุกโหนดที่อยู่ในตัวแปร $list$
- กำหนดค่า $t = oldBase + b$ (t คือโหนดเก่าที่เกิดการชน และ b คือสมาชิกในตัวแปร $list$) และกำหนดค่า $t' = FrBase[s] + b$ (t' คือที่อยู่ใหม่ของโหนดเก่า) จากนั้นทำการย้ายที่อยู่ของโหนดเก่าไปยังที่อยู่ใหม่โดยให้ค่า $FrBase[t'] = FrBase[t]$ และ $FrCheck[t'] = s$
- ให้ค่า $FrBase[t] = 0$ และ $FrCheck[t] = 0$
- ทำงานข้อ 3 และข้อ 4 จนกว่าจะครบสมาชิกทุกตัวในตัวแปร $list$

- ฟังก์ชัน FrXCheck(list)

เป็นฟังก์ชันที่ผู้วิจัยทำการปรับให้มีประสิทธิภาพดีขึ้นจากงานวิจัยเดิม เพื่อใช้ในการหาค่า FrBase[s] ใหม่ เพื่อให้โทนด s สามารถถึงค่าไปยังโทนดทุกโทนดที่อยู่ในตัวแปร list ได้ และไม่ทำให้เกิดการชนกับโทนดอื่น ๆ ที่มีอยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีฮัสส่วนหน้า ซึ่งมีขั้นตอนการทำงานดังนี้

1. ใช้สมการ $t = \text{Base_Inc} + b$ โดยกำหนดค่าเริ่มต้นของ Base_Inc เท่ากับ 1 และ b เป็นรหัสแอสกีของสมาชิกในตัวแปร list
2. ตรวจสอบค่า FrCheck[t] เท่ากับ 0 หรือไม่ ถ้าเงื่อนไขเป็นจริง ทำงานข้อ 1 โดย b เป็นรหัสแอสกีของสมาชิกตัวถัดไปที่อยู่ในตัวแปร list แต่ถ้าเงื่อนไขเป็นเท็จ ทำงานข้อ 3
3. กำหนดให้ค่า $\text{Base_Inc} = \text{Base_Inc} + 1$ จากนั้นเริ่มทำงานตั้งแต่ข้อ 1 โดย b เป็นรหัสแอสกีของสมาชิกตัวแรกในตัวแปร list
4. เมื่อทำงานไปครบทุกสมาชิกในตัวแปร list แล้วจะคืนค่า Base_Inc ซึ่งใช้เป็นค่า FrBase[s] ใหม่กลับไป

- ฟังก์ชัน GetAvailInIndx()

เป็นฟังก์ชันที่ผู้วิจัยสร้างเพิ่มเติมจากงานวิจัยเดิม เพื่อใช้ในการหาค่าหมายเลขตำแหน่งของอะเรย์ข้อมูลที่ว่างอยู่

- ฟังก์ชัน GetAvailTableIndx()

เป็นฟังก์ชันที่ผู้วิจัยสร้างเพิ่มเติมจากงานวิจัยเดิม เพื่อใช้ในการหาค่าหมายเลขตำแหน่งของอะเรย์เทเบิลที่ว่างอยู่

- ฟังก์ชัน ReAdd($a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1}$)

ใช้ในการเพิ่มส่วนที่เหลือของดัชนีในแถวลำดับคู่ของทรีฮัสส่วนหลัง และจะคืนค่าหมายเลขดัชนีของแอสกีของโทนดกลับมา ขั้นตอนการทำงานของฟังก์ชันมีดังนี้

1. นำ $a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1}$ มาทำการผันกลับได้เป็น $a_{n+1} a_n \dots a_{pos+1}$
2. ทำการค้นหา $a_{n+1} a_n \dots a_{pos+1}$ ในแถวลำดับคู่ของทรีฮัสส่วนหลัง โดยใช้สมการ $t = \text{ReBase}[s] + a_i$ โดยที่ $i = n+1, n, \dots, pos+1$ ถ้าค้นหาไปจนครบทุกตัวของส่วนที่เหลือของดัชนี ทำงานข้อ 11
3. ตรวจสอบค่า ReCheck[t] เท่ากับ s หรือไม่ ถ้าเท่ากัน ทำงานข้อ 2 จนกว่าค่า ReCheck[t] ไม่เท่ากับ s ให้ทำงานข้อ 4

4. ตรวจสอบค่า $ReBase[s]$ น้อยกว่า 0 หรือไม่ ถ้าเงื่อนไขเป็นจริง ทำงานข้อ 5 แต่ถ้าเงื่อนไขเป็นเท็จ ทำงานข้อ 6
5. กรณีที่ค่า $ReBase[s] < 0$ แสดงว่าจะต้องเพิ่มโหนดใหม่ต่อจากแอสเซมบลีโหนดที่มีอยู่เดิม ต้องสร้างโหนด # เพื่อเป็นตัวปิดท้ายสตริงเดิมในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง
6. กรณีที่ค่า $ReBase[s] > 0$ แสดงว่าเป็นการเพิ่มโหนดใหม่ต่อจากโหนดที่มีอยู่เดิม ซึ่งต้องหาค่า $ReBase[s]$ ใหม่เพื่อให้โหนด s ที่มีอยู่เดิมสามารถถึงคัมบังโหนดใหม่ด้วย
7. สร้างโหนดใหม่ต่อจากโหนดปัจจุบัน โดยใช้สมการ $t = ReBase[s] + a_i$
8. ตรวจสอบค่า $ReCheck[t]$ เท่ากับ 0 หรือไม่ ถ้ามีค่าไม่เท่ากับ 0 ทำงานในข้อ 9 ถ้าค่าของ $ReCheck[t]$ เท่ากับ 0 ทำงานในข้อ 10
9. กรณีที่ค่าของ $ReCheck[t]$ ไม่เท่ากับ 0 แสดงว่าเกิดการชนกับโหนดที่มีอยู่เดิม จึงต้องทำการย้ายโหนดโดยเปลี่ยนค่าของ $ReBase[s]$ และ $ReBase[t]$ ใหม่ ซึ่งมีขั้นตอนดังนี้
 - 9.1 ใช้ฟังก์ชัน $SetReList(s)$ เพื่อหาทิศของโหนดต่าง ๆ ที่โหนด s ถึงคัมบังไปหาซึ่งจะเก็บไว้ใน $Slist$ และใช้ฟังก์ชัน $SetReList(ReCheck[t])$ เพื่อหา $Tlist$
 - 9.2 ตรวจสอบจำนวนสมาชิกของ $Slist + 1$ ว่ามีน้อยกว่าจำนวนสมาชิกของ $Tlist$ หรือไม่ ถ้าเงื่อนไขเป็นจริง ทำงานในข้อ 9.3 แต่ถ้าเงื่อนไขเป็นเท็จ ทำงานในข้อ 9.4
 - 9.3 ใช้ฟังก์ชัน $ReChange(s, Slist, a_i)$ เพื่อย้ายโหนดต่าง ๆ ใน $Slist$ ไปยังที่อยู่ใหม่ที่ไม่ทำให้เกิดการชนกับโหนดใหม่ที่เพิ่มมา โดยจะต้องหาค่า $ReBase[s]$ ใหม่ ซึ่งจะเรียกใช้ฟังก์ชัน $ReXCheck(Slist)$ ในการหาค่า $ReBase[s]$ ที่ทำให้โหนด s สามารถถึงคัมบังสมาชิกทุกตัวใน $Slist$ รวมทั้ง a_i ด้วย และต้องอยู่ภายใต้เงื่อนไข $ReCheck [ReBase[s]+b] = 0$ โดยที่ b เป็นสมาชิกใน $Slist \cup \{a_i\}$ จากนั้นทำงานในข้อ 10
 - 9.4 ใช้ฟังก์ชัน $ReChange(t, Tlist)$ เพื่อย้ายโหนดต่าง ๆ ใน $Tlist$ ไปยังที่อยู่ใหม่ที่ไม่ทำให้เกิดการชนกับโหนดใหม่ที่เพิ่มมา โดยจะต้องหาค่า $ReBase[t]$ ใหม่ ซึ่งจะเรียกใช้ฟังก์ชัน $ReXCheck(Tlist)$ ในการหาค่า $ReBase[t]$ ที่ทำให้โหนด t สามารถถึงคัมบังสมาชิกทุกตัวใน $Tlist$ และต้องอยู่ภายใต้เงื่อนไข $ReCheck [ReBase[t] + b] = 0$ โดยที่ b เป็นสมาชิกใน $Tlist$ จากนั้นทำงานในข้อ 10

9. ทำงานตั้งแต่ข้อ 7 ถึงข้อ 9 จนกว่าจะครบทุกตัวของส่วนที่เหลือของดัชนี จากนั้นทำงานข้อ 12
10. กรณีที่ค้นหาจนครบทุกตัวของส่วนที่เหลือของดัชนี แสดงว่าส่วนที่เหลือของดัชนีที่จะทำการเพิ่มมืออยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังแล้ว ต้องตรวจสอบ a_{pos+1} ตรงกับแอกเซพติงโหนดที่มีอยู่เดิมหรือไม่ ถ้าเงื่อนไขเป็นเท็จ ทำงานข้อ 12 แต่ถ้าเงื่อนไขเป็นจริง ทำงานข้อ 14
11. ตรวจสอบโหนดปัจจุบันที่มีอยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง มีลิงค์ไปยังโหนด # ที่เป็นแอกเซพติงโหนดหรือไม่ ถ้าเงื่อนไขเป็นเท็จ ทำงานข้อ 13 แต่ถ้าเงื่อนไขเป็นจริง ทำงานข้อ 14
12. สร้างโหนด # เพื่อเป็นตัวบิดท้ายและเป็นแอกเซพติงโหนดในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังของดัชนีนี้
13. คืนค่าหมายเลขดัชนีของแอกเซพติงโหนดนั้นกลับไป

3.2.2.2 การเพิ่มส่วนของดัชนีที่ไม่พบในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง

เมื่อทำการค้นหาไปจนถึงเซพพาทโหนด และนำส่วนที่เหลือในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังมาเปรียบเทียบกับส่วนที่เหลือของดัชนีแล้ว พบว่าไม่เท่ากัน จึงต้องทำการเพิ่มส่วนของดัชนีที่ไม่พบในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง ซึ่งการค้นหาในทรีส่วนหลังของโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีต้องค้นหาในลักษณะค้นกลับ นั่นคือทำการค้นหาส่วนที่เหลือของดัชนีจากอักษรตัวสุดท้ายไล่มาจนถึงอักษรตัวแรกแตกต่างจากการค้นหาดัชนีในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้า ซึ่งการเพิ่มส่วนของดัชนีที่ไม่พบในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังใช้ฟังก์ชันต่าง ๆ ดังนี้

กำหนดให้ spn คือเซพพาทโหนดที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้า

$a_{sp_pos+1} \dots a_{pos-1}$ คือส่วนที่เหมือนกันของส่วนที่เหลือของดัชนีและส่วนที่เหลือในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง

$a_{pos} a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1}$ คือส่วนที่เหลือของดัชนีที่แตกต่างจากส่วนที่เหลือในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง

r คือพารามิเตอร์โหนดของ $a_{sp_pos+1} \dots a_{pos-1}$ ที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง

- ฟังก์ชัน $ReInsert(sp_n, r, a_{sp_pos+1} \dots a_{pos-1}, a_{pos} a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1})$

นำ $a_{sp_pos+1} \dots a_{pos-1}$ เพิ่มต่อจาก sp_n ที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้า จากนั้นทำการเพิ่มโหนด r และ a_{pos} ต่อจาก a_{pos-1} ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้า และเพิ่ม $a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1}$ ใน

แถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง ซึ่งมีขั้นตอนการทำงานของฟังก์ชันดังนี้

1. กำหนดค่า $oldSpn = FrBase[spn]$
2. ใช้ฟังก์ชัน $FrXCheck(a_{sp_pos+1})$ เพื่อหาค่า $FrBase[spn]$
3. กำหนดค่า $s = spn$
4. นำ $a_{sp_pos+1} \dots a_{pos-1}$ เพิ่มต่อจาก spn โดยใช้สมการ $t = FrBase[s] + a_i$ โดยที่ $i = sp_pos+1, \dots, pos-1$ ถ้าเป็นการเพิ่มอักษรถัดไปต้องให้ค่าเริ่มต้น $s = t$ เดิม
5. ใช้ฟังก์ชัน $FrXCheck(a_{pos} r)$ เพื่อหาค่า $FrBase[a_{pos-1}]$
6. เพิ่มโหนด r ต่อจาก a_{pos-1} ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้าโดยใช้สมการ $t = FrBase[s] + r$
7. กำหนดค่า $FrBase[r] = oldSpn$
8. ใช้ฟังก์ชัน $GetAvailInIndex()$ เพื่อหาหมายเลขตำแหน่งของอะเรย์ข้อมูลที่ว่างและกำหนดหมายเลขดัชนีนั้นให้กับ $FrBase[a_{pos}]$
9. ใช้ฟังก์ชัน $FrInsert(a_{pos-1}, a_{pos} a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1})$ เพื่อทำการเพิ่ม $a_{pos} a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1}$ ในโครงสร้างข้อมูลแบบทรี
10. สร้างโหนด # เพิ่มต่อจากพารามิเตอร์โหนดของโหนด r เพื่อใช้ปิดท้าย $a_{sp_pos+1} \dots a_{pos-1} r$ ที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังและเป็นแอกเซพติงโหนด
11. ใช้ฟังก์ชัน $DelSome(acc)$ เพื่อลบ $a_{sp_pos+1} \dots a_{pos-1}$ ที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง โดย acc คือหมายเลขดัชนีของแอกเซพติงโหนด

การทำงานของฟังก์ชัน $ReInsert(sp_n, r, a_{sp_pos+1} \dots a_{pos-1}, a_{pos} a_{pos+1} \dots a_n a_{n+1})$ แสดงดังรูป

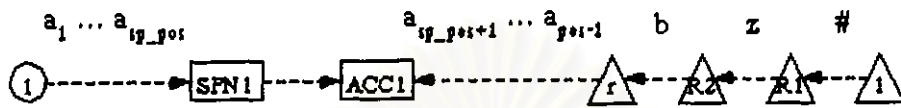
ที่ 3.5

- ฟังก์ชัน $DelSome(acc)$ โดย acc คือหมายเลขดัชนีของแอกเซพติงโหนดที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง

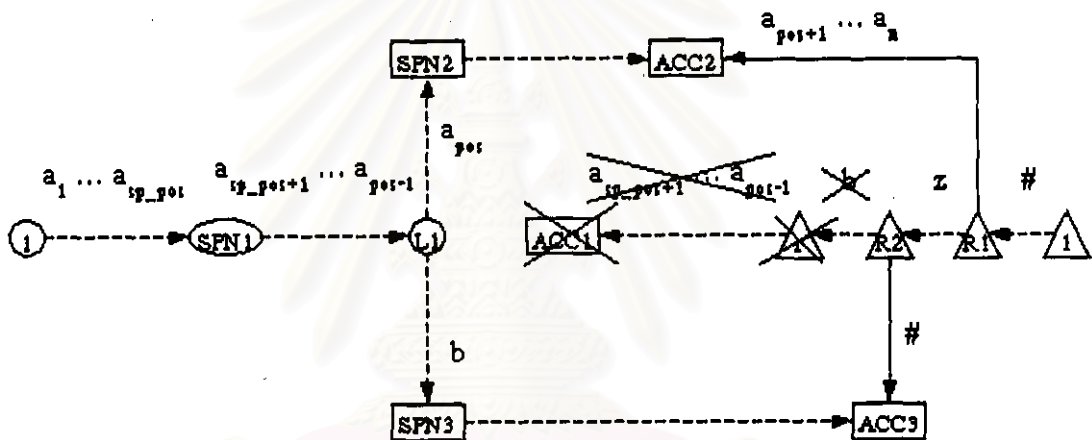
ใช้ในการลบ $a_{sp_pos+1} \dots a_{pos-1}$ ที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังเพื่อขจัดโหนดที่ไม่ได้ใช้งานออกไป โดยต้องอยู่ภายใต้เงื่อนไขคือค่า $TableCn[m]$ ต้องมีค่าน้อยกว่าหรือเท่ากับ 1 โดย m คือหมายเลขตำแหน่งของอะเรย์เทเบิลที่ได้มาจาก $ReBase[acc]$ คูณด้วย -1

สำหรับฟังก์ชัน $SetReList(s)$ ฟังก์ชัน $ReChange(s, list)$ และฟังก์ชัน $ReXCheck(list)$ คล้ายกับฟังก์ชัน $SetFrList(s)$ ฟังก์ชัน $FrChange(s, list)$ และฟังก์ชัน $FrXCheck(list)$ ตามลำดับเพียงแต่กระทำบนแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง

หลักการของขั้นตอนวิธีเพิ่มดัชนีคือเมื่อเพิ่มตัวอักษรหรือโหนดใหม่เข้าไปและถ้าตำแหน่งที่โหนดใหม่ต้องการถูกใช้โดยโหนดอื่น จะต้องทำการย้ายโหนดใดโหนดหนึ่งออกไป และหาตำแหน่งใหม่ที่ว่างสำหรับโหนดทุกโหนดที่สัมพันธ์กับโหนดนั้น ดังนั้นหลังจากที่ทำการเพิ่มดัชนีใหม่ในโครงสร้างแถวลำดับคู่ จะทำให้ตำแหน่งที่อยู่ของโหนดต่าง ๆ เปลี่ยนไปเรื่อย ๆ แต่จะพบว่าตำแหน่งแรกของแถวลำดับคู่ไม่เปลี่ยนแปลง



(ก) ทรย์ส่วนหลัง ก่อนทำการเพิ่มดัชนี



(ข) ทรย์ส่วนหลัง หลังทำการเพิ่มดัชนี

รูปที่ 3.5 การทำงานของฟังก์ชัน ReInsert

เวลาที่ใช้ในการเพิ่มดัชนี 1 คำในโครงสร้างแถวลำดับคู่คำนวณมาจากขั้นตอนวิธีการเพิ่มดัชนีโดยกำหนดให้ k คือจำนวนตัวอักษรที่ประกอบในดัชนี h คืออิศดซ์ของตำแหน่งช่องว่างในแถวลำดับคู่และ m คือจำนวนชนิดของตัวอักษร(The kind of input characters) เมื่อทำการเพิ่มโหนดใหม่และโหนดใหม่ชนกับโหนดเดิมที่มีอยู่ ขั้นตอนวิธีการเพิ่มดัชนีนี้จะทำการหาค่าเบสที่เหมาะสมให้กับโหนดใหม่ซึ่งเวลาที่ใช้ในการหาค่าเบสใหม่มากที่สุดเท่ากับ m ครั้งในแต่ละครั้งจะต้องทำการตรวจสอบว่าตำแหน่งที่อยู่ของโหนดใหม่ที่ได้มาจากการหาค่าเบสใหม่นั้นเป็นตำแหน่งที่อยู่ในลิสต์ h หรือไม่ดังนั้นการเพิ่มตัวอักษรหรือโหนดใหม่ 1 โหนดใช้เวลา $O(hm)$ และเวลาที่ใช้ในการเพิ่มดัชนี 1 คำที่ประกอบด้วย k ตัวอักษร⁵ เท่ากับ $O(khm)$

⁵ Ibid., p. 487.

3.2.3 ขั้นตอนวิธีลบคีย์และข้อมูลของคีย์

การลบคีย์และข้อมูลของคีย์ภายในโครงสร้างข้อมูลแบบทวิ-ทรีจะต้องทำการค้นหาคีย์ก่อน เมื่อพบแล้วจึงทำการลบคีย์และข้อมูลของคีย์นั้นออกไป

การลบคีย์ในโครงสร้างข้อมูลแบบทวิ-ทรีของเครื่องมือที่พัฒนาขึ้นแบ่งเป็น 2 แบบคือการลบคีย์ และการลบเฉพาะข้อมูลของคีย์ที่มีอยู่เดิมเนื่องจากคีย์ที่ใช้เป็นแอดทริบิวต์ที่ไม่ใช่คีย์หลักจึงทำให้มีข้อมูลของคีย์หนึ่ง ๆ มากกว่า 1 ข้อมูลซึ่งในงานวิจัยนี้ได้ทำการจัดเก็บข้อมูลของแต่ละคีย์ในลักษณะเป็นลิงค์ลิสต์ การลบคีย์จะทำได้ต่อเมื่อคีย์นั้นมีจำนวนข้อมูลเพียง 1 ข้อมูลและข้อมูลนั้นตรงกับข้อมูลของคีย์ที่ระบุ ส่วนการลบเฉพาะข้อมูลของคีย์จะใช้ในกรณีที่พบว่าคีย์นั้นมีจำนวนข้อมูลมากกว่า 1 ข้อมูลซึ่งการลบคีย์และข้อมูลของคีย์ใช้ฟังก์ชันดังนี้

กำหนดให้ spn คือเซพพาทโทหนดที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้า

- ฟังก์ชัน DeleteKey(spn)

เป็นฟังก์ชันที่ผู้วิจัยปรับการทำงานของฟังก์ชันจากงานวิจัยเดิมเพื่อให้ทำงานสอดคล้องกับส่วนของการจัดเก็บข้อมูลของแต่ละคีย์ที่ได้ออกแบบไว้ ฟังก์ชันนี้จะทำการลบเซพพาทโทหนดที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้า และส่วนที่เหลือที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังของคีย์ที่ระบุ ซึ่งขั้นตอนการทำงานของฟังก์ชันมีดังนี้

1. กำหนดค่า $n = FrBase[spn] * (-1)$
2. กำหนดค่า $headPtr = InfPtr[n]$
3. กำหนดค่า $curr = headPtr \rightarrow next$
4. ไล่ไปตามลิงค์ลิสต์ของข้อมูลโดยกำหนดให้ $curr = curr \rightarrow next$ และเปรียบเทียบว่า $curr \rightarrow info$ ของโทหนดใดตรงกับข้อมูลของคีย์ที่ระบุว่าการลบ ถ้าไม่พบข้อมูลที่ระบุ ทำงานข้อ 5 แต่ถ้าพบ ทำงานข้อ 6
5. ระบุว่าไม่พบข้อมูลและออกจากฟังก์ชัน
6. ปลดปล่อย (Free) โหนดที่มีข้อมูลของคีย์ตรงกับที่ระบุ
7. กำหนดค่า $headPtr \rightarrow cnt = headPtr \rightarrow cnt - 1$ เป็นการลดจำนวนข้อมูลของคีย์นั้นลงไปหนึ่งจำนวน
8. ตรวจสอบค่า $headPtr \rightarrow cnt$ เท่ากับ 0 หรือไม่ ถ้าเงื่อนไขเป็นเท็จ ทำงานข้อ 9 แต่ถ้าเงื่อนไขเป็นจริง ทำงานข้อ 9

9. ไม่ทำการลบดัชนีและออกจากฟังก์ชัน
10. ถ้า $\text{headPtr} \rightarrow \text{cnt} = 0$ จะทำการลบดัชนีออกไปด้วย โดยกำหนดค่า $\text{FrBase}[\text{spn}] = 0$ และค่า $\text{FrCheck}[\text{spn}] = 0$
11. ใช้ฟังก์ชัน $\text{GetLinkState}(\text{spn})$ เพื่อหาหมายเลขดัชนีของแอดเซพติงโหนดที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง ซึ่งกำหนดให้เป็นค่า acc
12. ใช้ฟังก์ชัน $\text{DelSome}(\text{acc})$ เพื่อทำการลบส่วนที่เหลือของดัชนีที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง

- ฟังก์ชัน $\text{GetLinkState}(\text{spn})$

ใช้ในการหาหมายเลขดัชนีของแอดเซพติงโหนดที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลัง ซึ่งเชื่อมกับ spn ที่อยู่ในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหน้า

เวลาที่ใช้ในการลบดัชนี l ค่าคำนวณได้จากขั้นตอนวิธีลบดัชนีโดยกำหนดให้ k คือจำนวนตัวอักษรที่ประกอบในดัชนีและ m คือจำนวนชนิดของตัวอักษร เวลาที่ใช้ในการลบส่วนที่เหลือของดัชนีในแถวลำดับคู่ของทรีส่วนหลังมากที่สุดเท่ากับ $O(k)$ และเวลาที่ใช้ในการลบแอดเซพติงโหนดที่เป็นโหนด # เท่ากับ $O(m)$ ดังนั้นเวลาที่ใช้ในการลบดัชนี l ค่าโดยประมาณ⁶ เท่ากับ $O(k+m)$

3.3 การปรับปรุงโครงสร้างข้อมูลของดัชนี

เมื่อทำการพัฒนาขั้นตอนวิธีเพิ่มดัชนีและข้อมูลของดัชนีของโครงสร้างข้อมูลทรีแบบโครงสร้างแถวลำดับคู่โดยใช้ภาษาซีแล้วจึงได้ทำการทดสอบขั้นตอนวิธีดังกล่าว โดยการทดสอบจะทำการวัดขนาดดัชนีที่สร้างขึ้นในหน่วยความจำใช้หน่วยไบต์ (Byte) จำนวนครั้งที่เกิดการชนต่อการเพิ่มดัชนี l ระเบียบและเวลาที่ใช้ในการสร้างดัชนีทั้งหมด ส่วนผลการทดสอบขั้นตอนวิธีค้นหาข้อมูลและขั้นตอนวิธีลบดัชนีและข้อมูลของดัชนีจะกล่าวไว้ในบทที่ 5 ในหัวข้อ 5.1

ตารางผลการทดสอบขั้นตอนวิธีการเพิ่มดัชนีและข้อมูลของดัชนีจะแสดงไว้ในบทที่ 5 ในหัวข้อ 5.1.1 ซึ่งจากผลการทดสอบเพิ่มข้อมูลรายชื่อนิติภาษาไทยและข้อมูลรายชื่อนิติภาษาอังกฤษในโครงสร้างข้อมูลทรีแบบโครงสร้างแถวลำดับคู่พบว่า ขนาดของแถวลำดับคู่มีขนาดเล็ก (Compact) และมีจำนวนช่องว่างน้อยทำให้ใช้เนื้อที่ในการสร้างดัชนีมีประสิทธิภาพดี แต่

⁶ Ibid., p. 487.

จำนวนครั้งที่ตัวอักษรหรือโทนคิใหม่ที่เพิ่มเข้าไปชน (Collision) กับโทนคิเดิมที่มีอยู่เป็นจำนวนมากทำให้เสียเวลาในการย้ายโทนคิที่ถูกชนไปยังที่อยู่ใหม่ซึ่งส่งผลให้เวลาที่ใช้ในการสร้างดัชนีเพิ่มขึ้น

การชนจะเกิดขึ้นขั้นตอนการทำงานของฟังก์ชัน FrXCheck(list) และฟังก์ชัน ReXCheck(list) ที่ใช้ในการหาค่า FrBase[s] และ ReBase[s] ใหม่ ขั้นตอนวิธีของฟังก์ชัน FrXCheck(list) และ ReXCheck(list) คล้ายกัน ฟังก์ชันทั้ง 2 แตกต่างกันตรงที่ฟังก์ชัน FrXCheck(list) ใช้สำหรับ ทรรศวนหน้า ส่วนฟังก์ชัน ReXCheck(list) ใช้สำหรับทรรศวนหลัง ตัวอย่างขั้นตอนวิธีของฟังก์ชัน FrXCheck(list) แสดงดังรูปที่ 3.6

```
int FrXCheck(list) {
    do {
        t = Base_Inc + an;
        if (FrCheck[t] != 0) {
            Base_Inc = Base_Inc + 1;
            h = 0; /* loop start at the first char */
        }
        else
            h = h + 1; /* next char in list */
    } while (h == n); /* end of list */
    return(Base_Inc);
}
```

รูปที่ 3.6 ขั้นตอนวิธีของฟังก์ชัน FrXCheck

จากรูปที่ 3.6 กำหนดให้ a_n คือรหัสแอสกีของตัวอักษรแต่ละตัวที่อยู่ในตัวแปร list โดย h แทนตำแหน่งของตัวอักษรในตัวแปร list เริ่มจากตำแหน่ง 0, 1, ..., $n-1$ (n คือจำนวนตัวอักษรทั้งหมดที่อยู่ในตัวแปร list) ส่วน t คือตำแหน่งที่จะให้โทนคิ a_n อยู่ และฟังก์ชัน FrXCheck(list) กำหนดให้ค่าเริ่มต้นของ Base_Inc เท่ากับ 1

ขั้นตอนการทำงานของฟังก์ชัน FrXCheck(list) เริ่มจากหาค่าตำแหน่งที่โหนด a_n จะย้ายไปอยู่ (ค่า t) จากการนำรหัสแอสกีของตัวอักษรใน list (a_n) บวกด้วยค่า Base_Inc จากนั้นตรวจสอบว่าตำแหน่งที่โหนด a_n จะไปอยู่ว่างหรือไม่ ถ้าว่าง (FrCheck[t] = 0) จะใช้ค่า Base_Inc เดิมในการคำนวณหาตำแหน่งที่โหนดถัดไปที่อยู่ในตัวแปร list จะไปอยู่ แต่ถ้าตำแหน่งที่โหนดจะไปอยู่ไม่ว่าง (FrCheck[t] != 0) แสดงว่าตำแหน่งที่โหนด a_n จะไปอยู่มีโหนดอื่นอยู่ที่ตำแหน่งนั้นแล้วเมื่อโหนดที่เพิ่มใหม่ชนกับโหนดที่มีอยู่เดิม ฟังก์ชันจะทำการเพิ่มค่า Base_Inc ที่ละ 1 ไปจนกระทั่งค่า FRCheck[t] ว่าง ซึ่งถ้ามีจำนวนดัชนีที่จะเพิ่มในโครงสร้างข้อมูลแบบทิว-ทรีมากขึ้นจะทำให้เกิดการชนมากขึ้นและส่งผลให้เวลาในการสร้างดัชนีเพิ่มขึ้นด้วย

ผู้วิจัยจึงได้ทำการปรับขนาดของ Base_Inc ให้เหมาะสมโดยการหาค่า Base_Inc ของแต่ละตัวอักษรเพื่อที่จะทำให้การชนลดลงและใช้เวลาในการสร้างดัชนีน้อยลง ซึ่งขั้นตอนวิธีการหาค่า Base_Inc มีรายละเอียดดังนี้

1. ทดสอบค่า Base_Inc แต่ละค่าตั้งแต่ค่า 1 ถึง 30 โดยใช้ข้อมูลรายชื่อภาษาไทยและรายชื่อภาษาอังกฤษของนิสิตจำนวน 25,000 ระเบียบในการทดสอบขั้นตอนวิธีการเพิ่มดัชนี
2. ทำการวัดขนาดเนื้อที่ที่ใช้สร้างโครงสร้างดัชนีในหน่วยไบต์ จำนวนครั้งที่เกิดการชนและเวลาที่ใช้ในการสร้างดัชนีทั้งหมดในหน่วยวินาที
3. คำนวณหาผลคูณระหว่างขนาดของโครงสร้างดัชนีและเวลาที่ใช้ในการสร้างดัชนีทั้งหมดของแต่ละค่า Base_Inc ซึ่งผลการทดสอบค่า Base_Inc ตั้งแต่ค่า 1 ถึง 30 จะแสดงไว้ในตารางที่ 5.3 และ 5.4 หัวข้อ 5.1.2 ของบทที่ 5
4. เรียงลำดับผลคูณนั้นจากน้อยไปมาก ซึ่งค่า Base_Inc ที่มีผลคูณน้อยที่สุดจะเป็นค่า Base_Inc ที่ดีที่สุด (Optimum) เนื่องจากค่า Base_Inc นั้นทำให้ใช้เนื้อที่สร้างโครงสร้างดัชนีน้อยและใช้เวลาในการสร้างดัชนีน้อย ซึ่งถ้าใช้เวลาในการสร้างดัชนีน้อยจะหมายถึงค่า Base_Inc นั้นทำให้จำนวนครั้งที่เกิดการชนน้อยด้วย
5. นับความถี่ที่ใช้ของแต่ละตัวอักษรในข้อมูลที่ใช้ในการทดสอบ จากนั้นเรียงตัวอักษรที่มีความถี่จากมากไปน้อย
6. จัดให้ตัวอักษรที่มีความถี่ใกล้เคียงกันให้อยู่กลุ่มเดียวกัน โดยให้กลุ่มตัวอักษรที่มีความถี่มากใช้ค่า Base_Inc ที่มีค่าผลคูณน้อย เนื่องจากสมมติฐานว่าตัวอักษรที่มีความถี่มากจะทำให้เกิดการชนมาก จึงได้จัดให้กลุ่มตัวอักษรที่ทำให้เกิดการชนมากใช้ค่า Base_Inc ที่มีค่าผลคูณน้อย และจัดค่า Base_Inc ให้เรียงไปตามลำดับความถี่ของแต่ละกลุ่มตัวอักษร

จากการทดลองตามขั้นตอนวิธีการหาค่า Base_Inc ที่ออกแบบไว้ทำให้ได้ค่า Base_Inc ของแต่ละตัวอักษรภาษาอังกฤษและภาษาไทยซึ่งแสดงไว้ในตารางที่ 5.5 และ 5.6 ตามลำดับในหัวข้อ 5.1.2 ของบทที่ 5 จากนั้นผู้วิจัยได้ทำการปรับปรุงขั้นตอนวิธีของฟังก์ชัน FrXCheck(list) และ ReXCheck(list) บางส่วนซึ่งแสดงไว้ดังรูปที่ 3.7 เพื่อให้ได้ค่า Base_Inc ที่เหมาะสมและช่วยลดจำนวนครั้งที่เกิดการชน

```

1: int FrXcheck(list) {
2:   do {
3:     t = Base_Inc + an;
4:     if (FrCheck[t] != 0) {
5:       Base_Inc = Base_Inc + BaseChar[an];
6:       h = 0; /* loop start at the first char */
7:     }
8:     else
9:       h = h + 1; /* next char in list */
10:   } while (h == n); /* end of list */
11:   return(Base_Inc);
12: }

```

รูปที่ 3.7 การปรับปรุงขั้นตอนวิธีของฟังก์ชัน FrXCheck

จากรูปที่ 3.7 ผู้วิจัยได้ทำการปรับปรุงขั้นตอนวิธีของฟังก์ชัน FrXCheck(list) ในบรรทัดที่ 5 จากเดิม Base_Inc = Base_Inc + 1; มาเป็น Base_Inc = Base_Inc + BaseChar[a_n]; โดยที่ BaseChar[a_n] คือค่าเบสของตัวอักษร a_n ที่ได้จากการปรับขนาดค่าเบสที่ได้แสดงไว้ในตารางที่ 5.5 และ 5.6 ในหัวข้อ 5.1.2 ของบทที่ 5

หลังจากปรับปรุงขั้นตอนวิธีของฟังก์ชัน FrXCheck(list) และ ReXCheck(list) บางส่วนแล้วจึงได้ทำการทดสอบขั้นตอนวิธีเพิ่มคัมมีอีกครั้งโดยใช้ข้อมูลรายชื่อภาษาไทยและข้อมูลรายชื่อภาษาอังกฤษซึ่งเป็นชุดเดียวกับที่ใช้ในการทดสอบก่อนปรับขนาดของค่าเบส โดยการทดสอบครั้งนี้จะใช้ค่า Base_Inc ที่ได้ทำการปรับปรุงแล้ว ซึ่งตารางผลการทดสอบและกราฟแสดงการ

เปรียบเทียบผลการทดสอบก่อนและหลังปรับขนาดของค่าเบสจะแสดงไว้ในบทที่ 5 ในหัวข้อ 5.1.3

เมื่อได้โครงสร้างข้อมูลของดัชนีที่มีประสิทธิภาพสำหรับการค้นหา เพิ่มและลบดัชนีแล้ว ในบทถัดไปจะกล่าวถึงการออกแบบและพัฒนาเครื่องมือซึ่งจะนำโครงสร้างข้อมูลทุ-
หรัยแบบโครงสร้างแถวลำดับคู่ไปใช้เป็นโครงสร้างข้อมูลของดัชนี



สถาบันวิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย