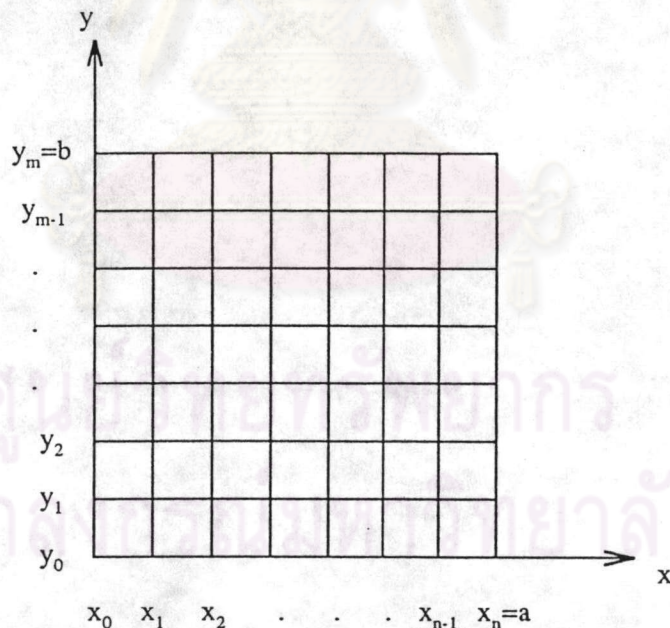


## บทที่ 4

### รูปแบบการวิเคราะห์เชิงตัวเลข

ในการคำนวณหาการกระจายของอุณหภูมิและความเร็วของอากาศในโครงการวิทยานิพนธ์นี้ ได้นำวิธีการหาผลเฉลยโดยประมาณโดยวิธีไฟไนต์ดิฟเฟอเรนซ์มาช่วยในการแก้ปัญหาสมการเชิงอนุพันธ์และเป็นการแก้ปัญหาโดยการแบ่งห้องที่ใช้เป็นแบบจำลองออกเป็นส่วนๆและใช้วิธีการคำนวณเชิงตัวเลขช่วยในการแก้สมการเพื่อหาคำคำตอบ

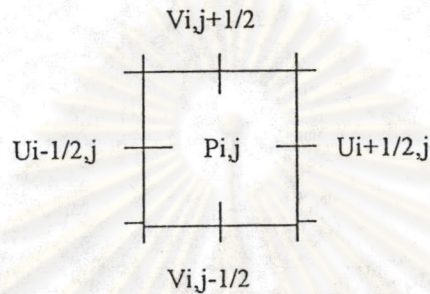
รูปแบบการกำหนดตำแหน่งต่างๆ โดยไฟไนต์ดิฟเฟอเรนซ์ในระบบ 2 มิติ ในแนวกว้างและยาวของห้องดังแสดงไว้ในรูปที่ 4.1 โดยให้มีขอบเขตจุดพิกัด  $(0,0)$ ,  $(a,0)$ ,  $(a,b)$ ,  $(0,b)$  โดย  $a>0, b>0$  โดยแบ่งเป็นส่วนเท่าๆ กัน ในแนว  $x$  แบ่งออกเป็น  $n$  ส่วนและในแนว  $y$  แบ่งออกเป็น  $m$  ส่วน



รูปที่ 4.1

ดังนั้นขนาดของแต่ละส่วนย่อยจะมีขนาดในแนวแกน  $x$  คือ  $\Delta x = a/n$  และในแนวแกน  $y$  คือ  $\Delta y = b/m$  ดังนั้นพื้นที่ภายในขอบเขตจะมีจำนวนเซลล์ทั้งหมดเท่ากับ  $n \cdot m$  เซลล์โดยแต่ละ

ละเซลล์จะมีพื้นที่ขนาดกว้าง  $\Delta x$  และสูง  $\Delta y$  กำหนดให้ตำแหน่งตรงกลางเซลล์เป็น  $(i, j)$  โดย  $i=1,2,\dots,n$  และ  $j=1,2,\dots,m$  ตำแหน่งของตัวแปร  $u, v$  และ  $p$  ซึ่งแทนค่าของความเร็วในแนว  $x, y$  และความดันของแต่ละเซลล์ โดยลักษณะอยู่ในตำแหน่งดังแสดงอยู่ในรูปที่ 4.2 โดย  $u$  อยู่ตำแหน่งตรงกลางในด้านแนวตั้งของแต่ละเซลล์  $v$  อยู่ในตำแหน่งตรงกลางแนวนอนของแต่ละเซลล์ และ  $p$  อยู่ตำแหน่งตรงกลางเซลล์



รูปที่ 4.2

จากรูปแบบและวิธีการของไฟไนต์ดิฟเฟอเรนซ์ดังที่แสดงไว้ในบทที่ 3 และการกำหนดรูปแบบตำแหน่งต่างๆดังข้างต้น เมื่อนำมาประยุกต์ใช้กับสมการในการพิจารณาหาค่าของความเร็วและอุณหภูมิที่แสดงไว้ในบทที่ 2 จะสามารถจัดรูปแบบของสมการหลักในรูปของสมการไฟไนต์ดิฟเฟอเรนซ์โดยจะมีรูปแบบของสมการดังต่อไปนี้

#### 4.1 รูปแบบไฟไนต์ดิฟเฟอเรนซ์ของสมการโมเมนตัม

ในการคำนวณหาความเร็วได้นำสมการโมเมนตัมมาใช้โดยแทนสมการโมเมนตัมให้อยู่ในรูปของไฟไนต์ดิฟเฟอเรนซ์ เนื่องจากสมการขึ้นอยู่กับเวลาดังนั้นจึงนำวิธีการในรูปแบบ Explicit Centered Finite Difference มาแทนในสมการ

จากสมการโมเมนตัมดังแสดงไว้ในบทที่ 2

$$\text{ในแนวแกน } x \quad \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{u \partial u}{\partial x} + \frac{v \partial u}{\partial y} = \frac{\partial p}{\partial x} + \nu \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) \quad (2.16a)$$

$$\text{ในแนวแกน } y \quad \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{u \partial v}{\partial x} + \frac{v \partial v}{\partial y} = \frac{\partial p}{\partial y} + \nu \left( \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right) \quad (2.16b)$$

จากสมการสามารถเขียนอยู่ในรูปแบบ Explicit Centered Finite Difference ได้ดังนี้

ในแนวแกน x

$$\frac{u_{i+1/2,j}^{k+1} - u_{i+1/2,j}^k}{\Delta t} + \frac{u_{i+1/2,j}^k (u_{i+3/2,j}^k - u_{i-1/2,j}^k)}{2\Delta x} + \frac{\bar{v}_{i+1/2,j}^{k+1} (u_{i+1/2,j+1}^k - u_{i+1/2,j-1}^k)}{2\Delta y} = \frac{(p_{i+1,j}^k - p_{i,j}^k)}{\Delta x} + v \left[ \left( \frac{u_{i+3/2,j}^k - 2u_{i+1/2,j}^k + u_{i-1/2,j}^k}{\Delta x^2} + \frac{u_{i+1/2,j+1}^k - 2u_{i+1/2,j}^k + u_{i+1/2,j-1}^k}{\Delta y^2} \right) \right] \quad (4.1)$$

โดยที่ k เป็นครรชนีบอกจำนวนครั้งในการคำนวณของเวลาที่  $t_k = k\Delta t$

ในแนวแกน y

$$\frac{v_{i,j+1/2}^{k+1} - v_{i,j+1/2}^k}{\Delta t} + \frac{\bar{u}_{i,j+1/2}^k (v_{i+1,j+1/2}^k - v_{i-1,j+1/2}^k)}{2\Delta x} + \frac{v_{i,j+1/2}^k (v_{i,j+3/2}^k - v_{i,j-1/2}^k)}{2\Delta y} = \frac{(p_{i,j+1}^k - p_{i,j}^k)}{\Delta x} + v \left[ \left( \frac{v_{i-1,j+1/2}^k - 2v_{i,j+1/2}^k + v_{i+1,j+1/2}^k}{\Delta x^2} + \frac{v_{i,j+3/2}^k - 2v_{i,j+1/2}^k + v_{i,j-1/2}^k}{\Delta y^2} \right) \right] \quad (4.2)$$

จากสมการ (4.1) สามารถจัดรูปสมการได้

$$u_{i+1/2,j}^{k+1} = F u_{i+1/2,j}^k - \Delta t \left( \frac{p_{i+1,j}^k - p_{i,j}^k}{\Delta x} \right) \quad (4.3)$$

โดย

$$F u_{i+1/2,j}^k = u_{i+1/2,j}^k - \Delta t \left[ \frac{u_{i+1/2,j}^k (u_{i+3/2,j}^k - u_{i-1/2,j}^k)}{2\Delta x} + \frac{\bar{v}_{i+1/2,j}^k (u_{i+1/2,j+1}^k - u_{i+1/2,j-1}^k)}{2\Delta y} \right] + v \Delta t \left[ \left( \frac{u_{i+3/2,j}^k - 2u_{i+1/2,j}^k + u_{i-1/2,j}^k}{\Delta x^2} + \frac{u_{i+1/2,j+1}^k - 2u_{i+1/2,j}^k + u_{i+1/2,j-1}^k}{\Delta y^2} \right) \right]$$

และ  $\bar{v}_{i+1/2,j}^k = \frac{v_{i,j+1/2}^k + v_{i-1,j+1/2}^k + v_{i,j-1/2}^k + v_{i+1,j-1/2}^k}{4}$

และสมการ (4.2) สามารถจัดรูปสมการได้

$$v_{i,j+1/2}^{k+1} = G v_{i,j+1/2}^k - \Delta t \left( \frac{p_{i,j+1}^k - p_{i,j}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.4)$$

โดย

$$G v_{i,j+1/2}^k = v_{i,j+1/2}^k - \Delta t \left[ \frac{-k}{2\Delta x} (v_{i+1/2,j+1/2}^k - v_{i-1/2,j+1/2}^k) + \frac{v_{i,j+1/2}^k (v_{i,j+3/2}^k - v_{i,j-1/2}^k)}{2\Delta y} \right] \\ + \nu \Delta t \left[ \left( \frac{v_{i-1/2,j+1/2}^k - 2v_{i,j+1/2}^k + v_{i+1/2,j+1/2}^k}{\Delta x^2} + \frac{v_{i,j+3/2}^k - 2v_{i,j+1/2}^k + v_{i,j-1/2}^k}{\Delta y^2} \right) \right]$$

และ 
$$u_{i,j+1/2}^k = \frac{u_{i-1/2,j}^k + u_{i+1/2,j}^k + u_{i+1/2,j+1}^k + u_{i-1/2,j+1}^k}{4}$$

จากสมการ (4.3) และ(4.4) ยังไม่สามารถหาค่าความเร็วได้เพราะค่าของ  $p_{i,j}^k$  ยังไม่ทราบค่า ดังนั้นเพื่อที่จะหาค่า  $p_{i,j}^k$  ซึ่งต้องการค่าความเร็วที่เหมาะสมในแต่ละเซลล์ ดังนั้นจึงนำสมการความต่อเนื่องมาช่วยในการคำนวณ

จากสมการความต่อเนื่อง

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0 \quad (2.5)$$

จากสมการความต่อเนื่องสามารถเขียนอยู่ในรูปไฟไนต์ดิฟเฟอเรนทได้ดังนี้

$$\left( \frac{u_{i+1/2,j}^{k+1} - u_{i-1/2,j}^{k+1}}{\Delta x} \right) + \left( \frac{v_{i,j-1/2}^{k-1} - v_{i,j+1/2}^{k-1}}{\Delta y} \right) = 0 \quad (4.5)$$

พิจารณาโนดที่อยู่ภายใน ซึ่งไม่มีด้านไหนของโนดติดกับบริเวณขอบเขตจากสมการ (4.3) จะได้

$$u_{i+1/2,j}^{k+1} = F u_{i+1/2,j}^k - \Delta t \left( \frac{p_{i+1,j}^k - p_{i,j}^k}{\Delta x} \right) \quad (4.6)$$

$$u_{i-1/2,j}^{k+1} = F u_{i-1/2,j}^k - \Delta t \left( \frac{p_{i,j}^k - p_{i-1,j}^k}{\Delta x} \right) \quad (4.7)$$

จากสมการ (4.4) จะได้

$$v_{i,j+1/2}^{k+1} = G v_{i,j+1/2}^k - \Delta t \left( \frac{p_{i,j+1}^k - p_{i,j}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.8)$$

$$v_{i,j-1/2}^{k+1} = G v_{i,j-1/2}^k - \Delta t \left( \frac{p_{i,j}^k - p_{i,j-1}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.9)$$

แทนค่าสมการ (4.6)-(4.9) ในสมการ (4.5) จะได้

$$\Delta \left( \frac{P_{i+1,j}^* - 2P_{i,j}^* + P_{i-1,j}^*}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{P_{i,j+1}^* - 2P_{i,j}^* + P_{i,j-1}^*}{\Delta y^2} \right) = \left( \frac{F u_{i+1/2,j}^* - F u_{i-1/2,j}^*}{\Delta x} \right) + \left( \frac{G v_{i,j+1/2}^* - G v_{i,j-1/2}^*}{\Delta y} \right) \quad (4.10)$$

$$i = 2, 3, \dots, n-1, \quad j = 2, 3, \dots, m-1$$

สำหรับเซลล์ที่อยู่ติดขอบเขตด้านล่างแต่ไม่ใช่ตรงมุมแทนสมการ (4.6), (4.7) และ (4.8) ในสมการ (4.5)

$$\Delta \left( \frac{P_{i+1,j}^k - 2P_{i,j}^k + P_{i-1,j}^k}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{P_{i,2}^k - P_{i,1}^k}{\Delta y^2} \right) = \left( \frac{F u_{i+1/2,1}^k - F u_{i-1/2,1}^k}{\Delta x} \right) + \left( \frac{G v_{i,3/2}^k - v_{i,1/2}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.11)$$

$$i = 2, 3, \dots, n-1$$

สำหรับเซลล์ที่อยู่ติดด้านบนของขอบเขตที่ไม่ใช่มุมแทนสมการ (4.6), (4.7) และ (4.8) ในสมการ (4.5)

$$\Delta \left( \frac{P_{i+1,m}^k - 2P_{i,m}^k + P_{i-1,m}^k}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{P_{i,m-1}^k - 2P_{i,m}^k}{\Delta y^2} \right) = \left( \frac{F u_{i+1/2,m}^k - F u_{i-1/2,m}^k}{\Delta x} \right) + \left( \frac{v_{i,m+1/2}^k - G v_{i,m-1/2}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.12)$$

$$i = 2, 3, \dots, n-1$$

ในลักษณะเดียวกันที่ตำแหน่งติดด้านซ้ายและด้านขวาของเซลล์ที่ไม่ใช่มุม

$$\Delta \left( \frac{P_{2,j}^k - P_{1,j}^k}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{P_{1,j+1}^k - 2P_{1,j}^k + P_{1,j-1}^k}{\Delta y^2} \right) = \left( \frac{F u_{3/2,j}^k - u_{1/2,j}^k}{\Delta x} \right) + \left( \frac{G v_{1,j+1/2}^k - G v_{1,j-1/2}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.13)$$

$$j = 2, 3, \dots, m-1$$

$$\Delta \left( \frac{P_{n-1,j}^k - P_{n,j}^k}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{P_{n,j+1}^k - 2P_{n,j}^k + P_{n,j-1}^k}{\Delta y^2} \right) = \left( \frac{u_{n+1/2,j}^k - F u_{n-1/2,j}^k}{\Delta x} \right) + \left( \frac{G v_{n,j+1/2}^k - G v_{n,j-1/2}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.14)$$

$$j = 2, 3, \dots, m-1$$

ในตำแหน่งมุมทั้งสี่

$$\Delta \left( \frac{P_{2,1}^k - P_{1,1}^k}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{P_{1,2}^k - P_{1,1}^k}{\Delta y^2} \right) = \left( \frac{F u_{3/2,1}^k - u_{1/2,1}^k}{\Delta x} \right) + \left( \frac{G v_{1,3/2}^k - v_{1,1/2}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.15)$$

$$\Delta \left( \frac{p_{2,m}^k - p_{1,m}^k}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{p_{1,m-1}^k - p_{1,m}^k}{\Delta y^2} \right) = \left( \frac{F u_{1/2,m}^k - u_{1/2,m}^k}{\Delta x} \right) + \left( \frac{v_{1,m+1/2}^k - G v_{1,m-1/2}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.16)$$

$$\Delta \left( \frac{p_{n-1,1}^k - p_{n,1}^k}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{p_{n,2}^k - p_{n,1}^k}{\Delta y^2} \right) = \left( \frac{u_{n+1/2,1}^k - F u_{n-1/2,1}^k}{\Delta x} \right) + \left( \frac{G v_{n,3/2}^k - v_{n,1/2}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.17)$$

$$\Delta \left( \frac{p_{n-1,m}^k - p_{n,m}^k}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{p_{n,m-1}^k - p_{n,m}^k}{\Delta y^2} \right) = \left( \frac{u_{n+1/2,m}^k - F u_{n-1/2,m}^k}{\Delta x} \right) + \left( \frac{v_{n,m+1/2}^k - G v_{n,m-1/2}^k}{\Delta y} \right) \quad (4.18)$$

จากสมการข้างต้นนี้จะนำมาแก้เพื่อหาค่า  $u$ ,  $v$  และ  $p$  ในแต่ละเซลล์ โดยใช้หลักวิธีของนิวตัน (Generalized Newton's Method) สำหรับเซลล์ภายใน จากสมการ(4.10) เมื่อจัดอยู่ในรูปแบบนิวตันของ  $p_{i,j}^k$  จะได้

$$(p_{i,j}^k)^{r-1} = (p_{i,j}^k)^r - \frac{\omega}{-2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} \left[ \left( \frac{(p_{i+1,j}^k)^r - 2(p_{i,j}^k)^r + (p_{i-1,j}^k)^r}{\Delta x^2} \right) + \left( \frac{(p_{i,j+1}^k)^r - 2(p_{i,j}^k)^r + (p_{i,j-1}^k)^r}{\Delta y^2} \right) + \left( \frac{F u_{i+1/2,j}^k - F u_{i-1/2,j}^k}{\Delta x \Delta y} \right) + \left( \frac{G v_{i,j+1/2}^k - G v_{i,j-1/2}^k}{\Delta y \Delta x} \right) \right]$$

โดยที่  $r$  เป็นครรชนีบอกจำนวนครั้งในการคำนวณ หรือสามารถจัดรูปได้ดังนี้

$$(p_{i,j}^k)^{r-1} = (p_{i,j}^k)^r - \frac{\omega}{-2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} \left[ \frac{\left( F u_{i+1/2,j}^k - \Delta x \frac{(p_{i+1,j}^k)^r - (p_{i,j}^k)^r}{\Delta x} \right) - \left( F u_{i-1/2,j}^k - \Delta x \frac{(p_{i,j}^k)^r - (p_{i-1,j}^k)^r}{\Delta x} \right)}{\Delta x} + \frac{\left( G v_{i,j+1/2}^k - \Delta y \frac{(p_{i,j+1}^k)^r - (p_{i,j}^k)^r}{\Delta y} \right) - \left( G v_{i,j-1/2}^k - \Delta y \frac{(p_{i,j}^k)^r - (p_{i,j-1}^k)^r}{\Delta y} \right)}{\Delta y} \right] \quad (4.19)$$

พิจารณาสมการ (4.6)-(4.9) เพื่อนำมาใช้ในการคำนวณในสมการจัดรูปได้

$$(u_{i+1/2,j}^k)^r = F u_{i+1/2,j}^k - \Delta x \left( \frac{(p_{i+1,j}^k)^r - (p_{i,j}^k)^r}{\Delta x} \right) \quad (4.20)$$

$$(u_{i-1/2,j}^{k+1})^{r+1/2} = F u_{i-1/2,j}^k - \Delta t \left( \frac{(p_{i,j}^k)^r - (p_{i-1,j}^k)^{r+1}}{\Delta x} \right) \quad (4.21)$$

$$(v_{i,j+1/2}^{k+1})^r = G v_{i,j+1/2}^k - \Delta t \left( \frac{(p_{i,j+1}^k)^r - (p_{i,j}^k)^r}{\Delta y} \right) \quad (4.22)$$

$$(v_{i,j-1/2}^{k+1})^{r+1/2} = G v_{i,j-1/2}^k - \Delta t \left( \frac{(p_{i,j}^k)^r - (p_{i,j-1}^k)^{r+1}}{\Delta y} \right) \quad (4.23)$$

แทนสมการ (4.20)-(4.23) ใน  $p_{i,j}^k$  เมื่อจัดรูปแล้วจะได้

$$(p_{i,j}^k)^{r+1} = (p_{i,j}^k)^r - \frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [F u^{k+1} - G v^{k+1}]$$

โดยที่

$$F u^{k+1} = \left[ \frac{(u_{i+1/2,j}^{k+1})^r - (u_{i-1/2,j}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta x} \right]$$

$$G v^{k+1} = \left[ \frac{(v_{i,j+1/2}^{k+1})^r - (v_{i,j-1/2}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta y} \right]$$

หรือ

$$(p_{i,j}^k)^{r+1} = (p_{i,j}^k)^r - (\delta p_{i,j}^k)^r \quad (4.24)$$

โดย

$$(\delta p_{i,j}^k)^r = -\frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [F u^{k+1} - G v^{k+1}] \quad (4.25)$$

จากสมการนี้จะทราบค่า  $(p_{i,j}^k)^{r+1}$ , จากสมการ (4.20)-(4.23) จะนำมาคำนวณหาค่าใหม่ได้ด้วยดังสมการต่อไปนี้

$$(u_{i+1/2,j}^{k+1})^{r+1/2} = F u_{i+1/2,j}^k - \Delta t \left( \frac{(p_{i+1,j}^k)^r - (p_{i,j}^k)^{r+1}}{\Delta x} \right)$$

$$(u_{i-1/2,j}^{k+1})^{r+1} = F u_{i-1/2,j}^k - \Delta t \left( \frac{(p_{i,j}^k)^{r+1} - (p_{i-1,j}^k)^{r+1}}{\Delta x} \right)$$

$$(v_{i,j+1/2}^{k+1})^{r+1/2} = G v_{i,j+1/2}^k - \Delta t \left( \frac{(p_{i,j+1}^k)^r - (p_{i,j}^k)^{r+1}}{\Delta y} \right)$$

$$(v_{i,j-1/2}^{k+1})^{r+1} = G v_{i,j-1/2}^k - \Delta t \left( \frac{(p_{i,j}^k)^{r+1} - (p_{i,j-1}^k)^{r+1}}{\Delta y} \right)$$

เมื่อจัดรูปสมการนี้กับสมการ (4.20)-(4.23) จะได้

$$(u_{i+1/2,j}^{k+1})^{r+1/2} = (u_{i+1/2,j}^{k+1})^r + \frac{\Delta t}{\Delta x} (\delta p_{i,j}^k)^r \quad (4.26)$$

$$(u_{i-1/2,j}^{k+1})^{r+1} = (u_{i-1/2,j}^{k+1})^{r+1/2} - \frac{\Delta t}{\Delta x} (\delta p_{i,j}^k)^r \quad (4.27)$$

$$(v_{i,j+1/2}^{k+1})^{r+1/2} = (v_{i,j+1/2}^{k+1})^r + \frac{\Delta t}{\Delta y} (\delta p_{i,j}^k)^r \quad (4.28)$$

$$(v_{i,j-1/2}^{k+1})^{r+1} = (v_{i,j-1/2}^{k+1})^{r+1/2} - \frac{\Delta t}{\Delta y} (\delta p_{i,j}^k)^r \quad (4.29)$$

จากสมการ (4.24) และ (4.26)-(4.29) จะใช้คำนวณหา  $p^k$ ,  $u^{k+1}$  และ  $v^{k+1}$  โดยจะมีขั้นตอนในการคำนวณสามารถสรุปได้ดังนี้

a. ที่สถานะเริ่มต้น เวลาเริ่มต้นการคำนวณที่เวลา  $t_k=0$  เริ่มการคำนวณครั้งที่  $k=0$  กำหนดค่าเริ่มต้นของตัวแปร

b. กำหนดค่าสถานะของขอบเขต

c. เริ่มการคำนวณครั้งที่  $r=0$  และหาค่าเริ่มต้นของความเร็วในการคำนวณซ้ำ (iterate)  $(u_{i+1/2,j}^{k+1})^0$  และ  $(u_{i-1/2,j}^{k+1})^0$  โดยใช้สมการ (4.6) และ (4.8)

d. คำนวณค่า  $(\delta p_{i,j}^k)^r$  ในแต่ละเซลล์  $(i,j)$ ,  $i=1,2,\dots,n, j=1,2,\dots,m$  และคำนวณหาความดันและความเร็วในแต่ละเซลล์จากสมการ (4.26)-(4.29)

e. ทำการคำนวณซ้ำข้อ d ที่  $r=1,2,\dots$ , จนค่าลู่อเข้าตามค่าที่ต้องการเมื่อ

$$(\delta p_{i,j}^k)^r < \text{error}$$



f. ทำการคำนวณที่เวลาต่อไป โดยการใช้ค่าที่ได้รอบแรกนี้เป็นค่าเริ่มต้นในการคำนวณโดยให้

$$(p_{i,j}^k)^0 = (p_{i,j}^k)$$

g. ทำซ้ำข้อ b-f ที่  $k=1,2,\dots$ , จนได้ค่าคู่เข้าตามค่าที่ต้องการ

สำหรับเซลล์ที่อยู่บริเวณขอบเขตจะสามารถเขียนสมการในลักษณะเช่นเดียวกับเซลล์ที่อยู่ภายในได้โดยมีค่าที่ขอบเขตคงที่ โดยทำการคำนวณเช่นเดียวกับเซลล์ภายใน โดยจะมีรูปแบบของสมการดังนี้

สมการบริเวณด้านข้างติดกับขอบเขตจากสมการ(4.11)จัดรูปสมการได้ดังนี้

$$(p_{i,1}^k)^{r+1} = (p_{i,1}^k)^r - \frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}]$$

โดยที่

$$Fu^{k+1} = \left[ \frac{(u_{i+1/2,1}^{k+1})^r - (u_{i-1/2,1}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta x} \right]$$

$$Gv^{k+1} = \left[ \frac{(v_{i,3/2}^{k+1})^r - (v_{i,1/2}^{k+1})}{\Delta y} \right]$$

หรือ

$$(p_{i,1}^k)^{r+1} = (p_{i,1}^k)^r - (\delta p_{i,1}^k)^r \quad (4.30)$$

โดย

$$(\delta p_{i,1}^k)^r = -\frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}] \quad (4.31)$$

ดังนั้นการคำนวณหาค่าที่บริเวณด้านข้างติดกับขอบเขตจะใช้สมการ (4.30) , (4.31) และสมการ (4.26)-(4.28)

สมการบริเวณด้านบนติดกับขอบเขตจากสมการ (4.12) จัดรูปสมการได้ดังนี้

$$(p_{i,m}^k)^{r+1} = (p_{i,m}^k)^r - \frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}]$$

โดยที่

$$Fu^{k+1} = \left[ \frac{(u_{i+1/2,m}^{k+1})^r - (u_{i-1/2,m}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta x} \right]$$

$$Gv^{k+1} = \left[ \frac{(v_{i,m+1/2}^{k+1}) - (v_{i,m-1/2}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta y} \right]$$

หรือ

$$(p_{i,m}^k)^{r+1} = (p_{i,m}^k)^r - (\delta p_{i,m}^k)^r \quad (4.32)$$

โดย

$$(\delta p_{i,m}^k)^r = -\frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}] \quad (4.33)$$

ดังนั้นการคำนวณหาค่าที่บริเวณด้านบนติดกับขอบเขตจะใช้สมการ (4.32) , (4.33) และสมการ (4.26),(4.27)และ (4.29)

สมการบริเวณด้านซ้ายติดกับขอบเขตจากสมการ (4.13) จัดรูปสมการได้ดังนี้

$$(p_{1,j}^k)^{r+1} = (p_{1,j}^k)^r - \frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}]$$

โดยที่

$$Fu^{k+1} = \left[ \frac{(u_{3/2,j}^{k+1})^r - (u_{1/2,j}^{k+1})^r}{\Delta x} \right]$$

$$Gv^{k+1} = \left[ \frac{(v_{1,j+1/2}^{k+1})^r - (v_{1,j-1/2}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta y} \right]$$

หรือ

$$(p_{1,j}^k)^{r+1} = (p_{1,j}^k)^r - (\delta p_{1,j}^k)^r \quad (4.34)$$

โดย

$$(\delta p_{1,j}^k)^r = -\frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}] \quad (4.35)$$

ดังนั้นการคำนวณหาค่าที่บริเวณด้านซ้ายติดกับขอบเขตจะใช้สมการ (4.34) , (4.35) และสมการ (4.27),(4.28)และ (4.29)

สมการบริเวณด้านขวาติดกับขอบเขตจากสมการ (4.14) จัดรูปสมการได้ดังนี้

$$(p_{n,j}^k)^{r+1} = (p_{n,j}^k)^r - \frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}]$$

โดยที่

$$Fu^{k+1} = \left[ \frac{(u_{n+1/2,j}^{k+1})^r - (u_{n-1/2,j}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta x} \right]$$

$$Gv^{k+1} = \left[ \frac{(v_{n,j+1/2}^{k+1})^r - (v_{n,j-1/2}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta y} \right]$$

หรือ

$$(p_{n,j}^k)^{r+1} = (p_{n,j}^k)^r - (\delta p_{n,j}^k)^r \quad (4.36)$$

โดย

$$(\delta p_{n,j}^k)^r = -\frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}] \quad (4.37)$$

ดังนั้นการคำนวณหาค่าที่บริเวณด้านขวาติดกับขอบเขตจะใช้สมการ (4.36) , (4.37) และสมการ (4.26),(4.28)และ (4.29)

สมการบริเวณมุมทั้งสี่ จากสมการ (4.15) ที่โหนด(1,1)จัดรูปสมการได้ดังนี้

$$(p_{1,1}^k)^{r+1} = (p_{1,1}^k)^r - \frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}]$$

โดยที่

$$Fu^{k+1} = \left[ \frac{(u_{3/2,1}^{k+1})^r - (u_{1/2,1}^{k+1})^r}{\Delta x} \right]$$

$$Gv^{k+1} = \left[ \frac{(v_{1,3/2}^{k+1})^r - (v_{1,1/2}^{k+1})^r}{\Delta y} \right]$$

หรือ

$$(p_{1,1}^k)^{r+1} = (p_{1,1}^k)^r - (\delta p_{1,1}^k)^r \quad (4.38)$$

โดย

$$(\delta p_{1,1}^k)^r = -\frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}] \quad (4.39)$$

ดังนั้นการคำนวณหาค่าที่บริเวณโหนด (1,1) ใช้สมการ (4.38) , (4.39) และสมการ (4.26),(4.28)

สมการบริเวณมุมทั้งสี่ จากสมการ (4.16) ที่โหนด(1,m)จัดรูปสมการได้ดังนี้

$$(p_{1,m}^k)^{r+1} = (p_{1,m}^k)^r - \frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [Fu^{k+1} - Gv^{k+1}]$$

โดยที่

$$Fu^{k+1} = \left[ \frac{(u_{3/2,m}^{k+1})^r - (u_{1/2,m}^{k+1})^r}{\Delta x} \right]$$

$$Gv^{k+1} = \left[ \frac{(v_{1,m+1/2}^{k+1})^r - (v_{1,m-1/2}^{k+1})^r}{\Delta y} \right]$$

หรือ

$$(p_{1,m}^k)^{r+1} = (p_{1,m}^k)^r - (\delta p_{1,m}^k)^r \quad (4.40)$$

โดย

$$(\delta p_{1,m}^k)^r = -\frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [F_{1,m}^{k+1} - G_{1,m}^{k+1}] \quad (4.41)$$

ดังนั้นการคำนวณค่าที่บริเวณโหนด (1,m) ใช้สมการ (4.40) , (4.41) และสมการ (4.26),(4.29)

สมการบริเวณมุม จากสมการ (4.17) ที่โหนด(n,1)จัดรูปสมการได้ดังนี้

$$(p_{n,1}^k)^{r+1} = (p_{n,1}^k)^r - \frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [F_{n,1}^{k+1} - G_{n,1}^{k+1}]$$

โดยที่

$$F_{n,1}^{k+1} = \left[ \frac{(u_{n+1/2,1}^{k+1}) - (u_{n-1/2,1}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta x} \right]$$

$$G_{n,1}^{k+1} = \left[ \frac{(v_{n,3/2}^{k+1})^r - (v_{n,1/2}^{k+1})}{\Delta y} \right]$$

หรือ

$$(p_{n,1}^k)^{r+1} = (p_{n,1}^k)^r - (\delta p_{n,1}^k)^r \quad (4.42)$$

โดย

$$(\delta p_{n,1}^k)^r = -\frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [F_{n,1}^{k+1} - G_{n,1}^{k+1}] \quad (4.43)$$

ดังนั้นการคำนวณค่าที่บริเวณโหนด (n,1) ใช้สมการ (4.42) , (4.43) และสมการ (4.27),(4.28)

สมการบริเวณมุม จากสมการ (4.18) ที่โหนด(n,m)จัดรูปสมการได้ดังนี้

$$(p_{n,m}^k)^{r+1} = (p_{n,m}^k)^r - \frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [F_{n,m}^{k+1} - G_{n,m}^{k+1}]$$

โดยที่

$$F_{n,m}^{k+1} = \left[ \frac{(u_{n+1/2,m}^{k+1}) - (u_{n-1/2,m}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta x} \right]$$

$$G_{n,m}^{k+1} = \left[ \frac{(v_{n,m+1/2}^{k+1}) - (v_{n,m-1/2}^{k+1})^{r+1/2}}{\Delta y} \right]$$

หรือ

$$(p_{n,m}^k)^{r+1} = (p_{n,m}^k)^r - (\delta p_{n,1}^k)^r \quad (4.44)$$

โดย

$$(\delta p_{n,m}^k)^r = -\frac{\omega}{2[(1/\Delta x^2) + (1/\Delta y^2)]} [F_n^{k+1} - G_n^{k+1}] \quad (4.45)$$

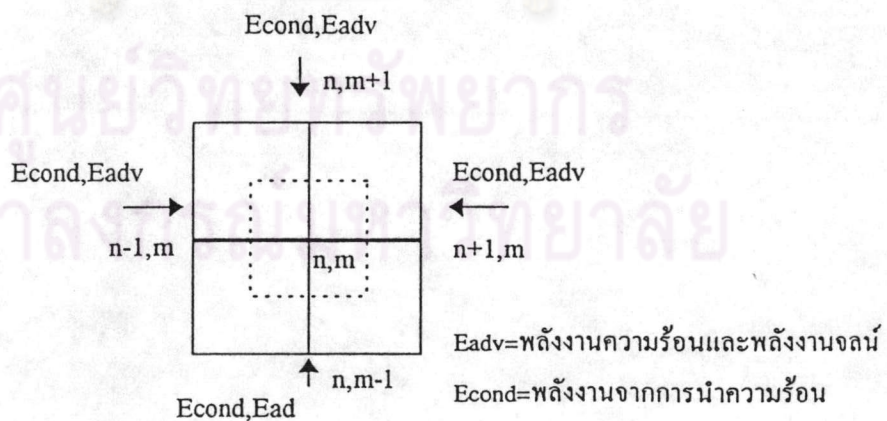
ดังนั้นการคำนวณค่าที่บริเวณโหนด (n,m) ใช้สมการ (4.44) , (4.45) และสมการ (4.27),(4.29) สำหรับขั้นตอนการคำนวณทำการคำนวณเช่นเดียวกับที่โหนดภายในดังที่กล่าวมาแล้วข้างต้น

#### 4.2 รูปแบบไฟไนต์ดิฟเฟอเรนซ์ของสมการพลังงาน

เนื่องจากการคำนวณค่าของอุณหภูมิได้พิจารณาที่สภาวะคงที่ ดังนั้นจึงไม่มีเวลาเข้ามาเกี่ยวข้องในการคำนวณและพิจารณาความร้อนที่ผ่านเข้ามาภายในขอบเขตด้วย ดังนั้นในการจัดรูปสมการให้อยู่ในรูปแบบไฟไนต์ดิฟเฟอเรนซ์จะพิจารณาโดยวิธีสมดุลพลังงานกับวิธีของไฟไนต์ดิฟเฟอเรนซ์

ในการพิจารณาสมการจะแบ่งสมการออกเป็น สมการที่ใช้กับภายใน สมการที่ใช้กับบริเวณขอบเขตที่ไม่ใช่ตรงมุม และสมการที่ใช้บริเวณมุม

##### 4.2.1 สมการที่ใช้กับจุดภายใน



พิจารณาจากปริมาตรควบคุม เนื่องจากจุด n,m อยู่ภายใน ดังนั้นจะสามารถเขียนเป็นสมการได้ดังต่อไปนี้

$$E_{(n-1,m) \rightarrow (n,m)} = k(\Delta y \Delta z) \frac{(T_{n-1,m} - T_{n,m})}{\Delta x} - \rho c p u_{n,m} \Delta y \Delta z (T_{n-1,m} - T_{n,m})$$

$$E_{(n+1,m) \rightarrow (n,m)} = k(\Delta y \Delta z) \frac{(T_{n+1,m} - T_{n,m})}{\Delta x} - \rho c p u_{n,m} \Delta y \Delta z (T_{n+1,m} - T_{n,m})$$

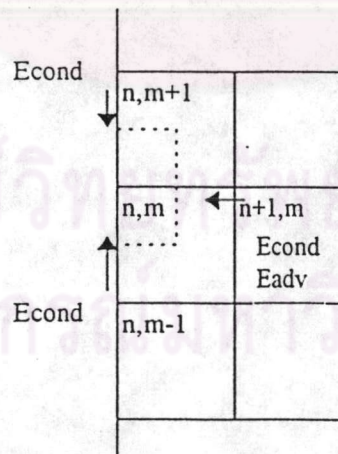
$$E_{(n,m+1) \rightarrow (n,m)} = k(\Delta x \Delta z) \frac{(T_{n,m+1} - T_{n,m})}{\Delta y} - \rho c p v_{n,m} \Delta x \Delta z (T_{n,m+1} - T_{n,m})$$

$$E_{(n,m-1) \rightarrow (n,m)} = k(\Delta x \Delta z) \frac{(T_{n,m-1} - T_{n,m})}{\Delta y} - \rho c p v_{n,m} \Delta x \Delta z (T_{n,m-1} - T_{n,m})$$

ดังนั้นจะได้สมการเป็น

$$\begin{aligned} & (k \frac{\Delta y}{\Delta x} - \rho c p u_{n,m} \Delta y) T_{n+1,m} + (k \frac{\Delta y}{\Delta x} - \rho c p u_{n,m} \Delta y) T_{n-1,m} + (k \frac{\Delta x}{\Delta y} - \rho c p v_{n,m} \Delta x) T_{n,m+1} + (k \frac{\Delta x}{\Delta y} - \rho c p v_{n,m} \Delta x) T_{n,m-1} + \\ & (-2k \frac{\Delta y}{\Delta x} - 2k \frac{\Delta x}{\Delta y} + 2\rho c p u_{n,m} \Delta y + 2\rho c p v_{n,m} \Delta x) T_{n,m} + q''' \Delta x \Delta y = 0 \end{aligned} \quad (4.46)$$

#### 4.2.2 สมการที่ใช้กับบริเวณขอบเขตที่ไม่ใช่มุม



พิจารณาจากรูปจะสามารถเขียนสมการได้ดังนี้

$$E_{(n+1,m) \rightarrow (n,m)} = k(\Delta y \Delta z) \frac{(T_{n+1,m} - T_{n,m})}{\Delta x} - \rho c p u_{n,m} \Delta y \Delta z (T_{n+1,m} - T_{n,m})$$

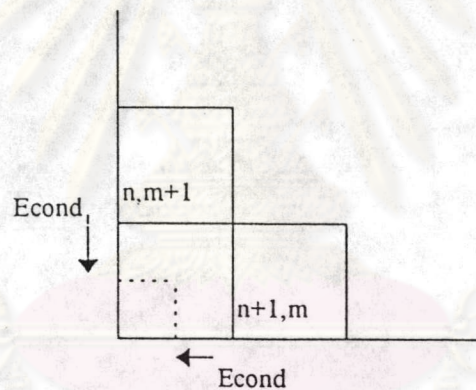
$$E_{(n,m+1) \rightarrow (n,m)} = k(\Delta x \Delta z) \frac{(T_{n,m+1} - T_{n,m})}{\Delta y}$$

$$E_{(n,m-1) \rightarrow (n,m)} = k(\Delta x \Delta z) \frac{(T_{n,m-1} - T_{n,m})}{\Delta y}$$

ดังนั้นจะได้สมการเป็น

$$\begin{aligned} & \left(k \frac{\Delta y}{\Delta x} - \rho c_p u_{n,m} \Delta y\right) T_{n+1,m} + \left(k \frac{\Delta x}{\Delta y}\right) T_{n,m+1} + \left(k \frac{\Delta x}{\Delta y}\right) T_{n,m-1} + \\ & \left(-k \frac{\Delta y}{\Delta x} - 2k \frac{\Delta x}{\Delta y} + \rho c_p u_{n,m} \Delta y\right) T_{n,m} + q''' \Delta x \Delta y = 0 \end{aligned} \quad (4.47)$$

#### 4.2.3 สมการที่ใช้บริเวณมุม



พิจารณาจากรูปจะสามารถเขียนสมการได้ดังนี้

$$E_{(n+1,m) \rightarrow (n,m)} = k(\Delta y \Delta z) \frac{(T_{n+1,m} - T_{n,m})}{\Delta x}$$

$$E_{(n,m+1) \rightarrow (n,m)} = k(\Delta x \Delta z) \frac{(T_{n,m+1} - T_{n,m})}{\Delta y}$$

ดังนั้นจะได้สมการเป็น

$$\left(k \frac{\Delta y}{\Delta x}\right) T_{n+1,m} + \left(k \frac{\Delta x}{\Delta y}\right) T_{n,m+1} + \left(-k \frac{\Delta y}{\Delta x} - k \frac{\Delta x}{\Delta y}\right) T_{n,m} + q''' \Delta x \Delta y = 0 \quad (4.48)$$

ในการพิจารณาความร้อนที่ผ่านเข้ามาในบริเวณขอบเขตในรูปสมการ  $q=uA \Delta T$  ดังนั้นเมื่อนำมาพิจารณาในสมการจะสามารถเขียนสมการที่นำมาใช้ในการคำนวณได้คือ สมการใช้กับโหนดภายใน

$$\begin{aligned} & \left(k \frac{\Delta y}{\Delta x} - \rho c_p u_{n,m} \Delta y\right) T_{n+1,m} + \left(k \frac{\Delta y}{\Delta x} - \rho c_p u_{n,m} \Delta y\right) T_{n-1,m} + \left(k \frac{\Delta x}{\Delta y} - \rho c_p v_{n,m} \Delta x\right) T_{n,m+1} + \\ & \left(k \frac{\Delta x}{\Delta y} - \rho c_p v_{n,m} \Delta x\right) T_{n,m-1} + \left(-2k \frac{\Delta y}{\Delta x} - 2k \frac{\Delta x}{\Delta y} + 2\rho c_p u_{n,m} \Delta y + 2\rho c_p v_{n,m} \Delta x\right) T_{n,m} + q''' \Delta x \Delta y = 0 \quad (4.49) \end{aligned}$$

สมการใช้กับบริเวณขอบที่ไม่ใช่มุม

$$\begin{aligned} & \left(k \frac{\Delta y}{\Delta x} - \rho c_p u_{n,m} \Delta y\right) T_{n+1,m} + \left(k \frac{\Delta x}{\Delta y}\right) T_{n,m+1} + \left(k \frac{\Delta x}{\Delta y}\right) T_{n,m-1} \\ & + \left(-k \frac{\Delta y}{\Delta x} - 2k \frac{\Delta x}{\Delta y} + \rho c_p u_{n,m} \Delta y + u \Delta y\right) T_{n,m} - u \Delta y T_{amb} + q''' \Delta x \Delta y = 0 \quad (4.50) \end{aligned}$$

สมการใช้กับบริเวณมุม

$$\left(k \frac{\Delta y}{\Delta x}\right) T_{n+1,m} + \left(k \frac{\Delta x}{\Delta y}\right) T_{n,m+1} + \left(-k \frac{\Delta y}{\Delta x} - k \frac{\Delta x}{\Delta y} + u \Delta x + u \Delta y\right) T_{n,m} + \left(-u \Delta x - u \Delta y\right) T_{amb} + q''' \Delta x \Delta y = 0 \quad (4.51)$$

จากสมการเมื่อแทนค่าของความเร็ว และค่าที่บริเวณขอบเขตแล้ว สมการที่ได้จะเป็นสมการเชิงเส้น และสามารถใช้วิธีแก้สมการโดยวิธีกำจัดแบบเกาส์ แก้สมการหาค่าของอุณหภูมิภายในบริเวณปรับอากาศได้ตามต้องการ

ในการคำนวณได้กำหนดให้มีสภาวะขอบเขตในการคำนวณดังนี้

กำหนดสภาวะเริ่มต้น

ค่าความเร็วที่สภาวะเริ่มต้น

$$u(i,j,0) = 0 \quad (i=1,2,3,\dots,n), (j=1,2,3,\dots,m)$$

$$v(i,j,0) = 0 \quad (i=1,2,3,\dots,n), (j=1,2,3,\dots,m)$$

ค่าความดัน

$$p(i,j,t) = 101300 \text{ N/m}^2$$

กำหนดสภาวะขอบเขต

$$u(i,0,t) = -u(i,1,t) \quad u(i,m+1,t) = -u(i,m,t)$$

$$v(0,j,t) = -v(1,j,t) \quad v(n+1,j,t) = -v(n,j,t)$$



$$u(0,j,t) = u(n,j,t) = v(i,0,t) = 0$$

$v(i,j,t) = 0$  โดยที่  $i,j$  ไม่เท่ากับ ตำแหน่งติดตั้งของเครื่องปรับอากาศ

$q$  ที่ขอบเขตมีค่า เท่ากับ  $q = uA\Delta T$

โดยที่  $u$  เป็นค่าสัมประสิทธิ์การถ่ายเทความร้อนรวม

กำหนดตำแหน่งติดตั้งเครื่องปรับอากาศ

$u(i,j,t) = \text{constant}$  ค่าความเร็วที่กำหนดคงที่

$v(i,j,t) = \text{constant}$  ค่าความเร็วที่กำหนดคงที่

โดยที่  $i,j$  เป็นตำแหน่งใดๆ ภายในบริเวณปรับอากาศ

พิจารณาค่าคุณสมบัติต่างๆของอากาศที่อุณหภูมิ 24 องศาเซลเซียสดังนี้

$$k = 0.0263 \text{ w/m} \cdot \text{K}$$

$$\rho = 1.1614 \text{ kg/m}^3$$

$$c_p = 1007 \text{ J/kg} \cdot \text{K}$$

$$\mu = 184.6 \cdot 10^{-7} \text{ N} \cdot \text{s/m}^2$$

ค่าคงที่ต่างๆนี้จะถูกนำไปใช้ในการคำนวณหาค่าของความเร็วและอุณหภูมิตามขั้นตอนการคำนวณดังกล่าวไว้ในตอนต้น

ตำแหน่งของความเร็วที่บริเวณขอบเขตแสดงไว้ในรูปต่อไปนี้

ตำแหน่งของความเร็วที่บริเวณขอบเขตแสดงไว้ในรูปต่อไปนี้

