

บทที่ 2

ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ในบทนี้จะกล่าวถึงทฤษฎีการวัดขนาดซอฟต์แวร์และงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง โดยเริ่มจากการวัดเชิงขนาด (Size-Oriented Metrics) ได้แก่ จำนวนบรรทัดของโค้ด (Lines of Code: LOC) ซึ่งเป็นหน่วยวัดขนาดซอฟต์แวร์ที่ง่าย และใช้อย่างแพร่หลาย จากนั้นจะกล่าวถึงทฤษฎีและแนวคิดของการวัดเชิงหน้าที่ (Function-Oriented Metrics) โดยกล่าวถึงทฤษฎีฟังก์ชันพอยต์ ซึ่งเป็นการวัดซอฟต์แวร์เชิงหน้าที่ ซึ่งได้รับการพัฒนาขึ้นมาในช่วงที่แนวคิดการออกแบบและพัฒนาซอฟต์แวร์แบบโครงสร้าง (Structural Design) ยังเป็นที่แพร่หลายอยู่ ต่อมาเมื่อการวิเคราะห์และออกแบบซอฟต์แวร์เชิงวัตถุได้รับการพัฒนา ทฤษฎีการวัดแบบฟังก์ชันพอยต์ได้ถูกพัฒนาขึ้นเพื่อประยุกต์ให้สอดคล้องเข้ากับแนวทางการวิเคราะห์และออกแบบซอฟต์แวร์เชิงวัตถุ ผลที่ได้คือการวัดซอฟต์แวร์เชิงหน้าที่ใหม่ที่เรียกว่า ฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุ

การวัด (Measurements) แบ่งได้เป็น 2 ลักษณะคือ การวัดในเชิงปริมาณ (Quantitative) และการวัดในเชิงคุณภาพ (Qualitative) การวัดเชิงปริมาณสามารถวัดได้โดยตรงจากสิ่งที่มองเห็นหรือสัมผัสได้ เช่น ความยาว ความหนา ปริมาตรสุทธิ เป็นต้น ซึ่งตรงกันข้ามกับการวัดเชิงคุณภาพที่ไม่สามารถวัดได้โดยตรง เช่น ประสิทธิภาพ ความทนทาน ความน่าเชื่อถือ เป็นต้น การวัดในเชิงปริมาณของกระบวนการทางวิศวกรรมซอฟต์แวร์นั้นพิจารณาถึงสิ่งต่างๆ อาทิเช่น จำนวนบรรทัดของโค้ด ความเร็วในการประมวลผล ขนาดหน่วยความจำที่ซอฟต์แวร์ต้องการใช้ ค่าใช้จ่าย และปริมาณกำลังคนที่ต้องใช้ สิ่งเหล่านี้ถูกพิจารณาว่าเป็นการวัดในเชิงปริมาณของซอฟต์แวร์ทั้งสิ้น ส่วนการวัดในเชิงคุณภาพทางวิศวกรรมซอฟต์แวร์นั้นจะพิจารณาถึงความสามารถต่างๆที่ซอฟต์แวร์พึงกระทำได้ (Functionality) คุณภาพการทำงาน (Quality) ความซับซ้อนของซอฟต์แวร์ (Complexity) ประสิทธิภาพ (Performance) ความสามารถ (Efficiency) ความน่าเชื่อถือ (Reliability) และความง่ายในการบำรุงรักษา (Maintainability) เป็นต้น

2.1 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

หัวข้อนี้จะอธิบายทฤษฎีที่เกี่ยวข้องกับงานวิจัย ได้แก่ การวิเคราะห์และออกแบบเชิงวัตถุ การวัดเชิงขนาด และการวัดเชิงหน้าที่ โดยในหัวข้อการวัดเชิงหน้าที่จะอธิบายในเรื่องของฟังก์ชันพอยต์และฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุ

2.1.1 การวิเคราะห์และออกแบบเชิงวัตถุ

แนวคิดและทฤษฎีที่ใช้ประกอบการออกแบบและพัฒนาเครื่องมือวัดในงานวิจัย ได้ผ่านกระบวนการวิเคราะห์และออกแบบเชิงวัตถุ โดยในหัวข้อนี้ได้แสดงรายละเอียดทฤษฎีทางด้านวิศวกรรมซอฟต์แวร์เชิงวัตถุ

กระบวนการกำหนดแนวคิดให้กับวัตถุ และการใช้งานแผนภาพของภาษายูเอ็มแอล (Unified Modeling Language: UML) ในงานวิจัย

2.1.1.1 วิศวกรรมซอฟต์แวร์เชิงวัตถุ (Object-Oriented Software Engineering, OOSE) [1]

การพัฒนาซอฟต์แวร์โดยหลักประกอบไปด้วยขั้นตอนสำคัญคือ การวิเคราะห์และออกแบบ การพัฒนา และการทดสอบ ซึ่งจะเรียกการพัฒนาซอฟต์แวร์ที่ใช้แนวทางดังกล่าวข้างต้นประกอบแนวคิดเชิงวัตถุ ว่า วิศวกรรมซอฟต์แวร์เชิงวัตถุ

วิศวกรรมซอฟต์แวร์เชิงวัตถุประกอบไปด้วย 4 ขั้นตอนหลักคือ

1) Object-Oriented Analysis (OOA)

ขั้นตอนการวิเคราะห์เพื่อให้ทราบว่าขอบเขตของปัญหา (Problem Domain) คืออะไร และเพื่อทำความเข้าใจในรายละเอียดของปัญหาเหล่านั้น เป็นการหาคำตอบให้กับคำถามที่ว่า “What is the problem to be solved?”

2) Object-Oriented Design (OOD)

ขั้นตอนการออกแบบหรือจำลอง (Model) วิธีการเพื่อแก้ปัญหาในขอบเขตของปัญหาที่กำหนด (Problem Domain) ซึ่งเป็นการหาคำตอบให้กับคำถามที่ว่า “How to solve the problem?”

3) Object-Oriented Programming (OOP)

ขั้นตอนการสร้างหนทางแก้ปัญหาในรายละเอียดให้เกิดขึ้นและใช้งานได้จริง เป็นการตอบปัญหาที่ว่า “How to implement the solution?”

4) Object-Oriented Testing (OOT)

ขั้นตอนการทดสอบสิ่งที่ได้พัฒนาขึ้นมา ซึ่งใช้เป็นหนทางการแก้ปัญหา เป็นการตอบปัญหาที่ว่า “How to test the solution?”

ซึ่งทั้งหมดสามารถสรุปเป็นประโยคสัญลักษณ์ได้ว่า $OOSE = OOA + OOD + OOP + OOT$

ก่อนที่จะเริ่มการวิเคราะห์และออกแบบซอฟต์แวร์โดยใช้แนวคิดเชิงวัตถุเป็นหลักในการปฏิบัติ นั้นมีหลายสิ่งที่ผู้วิจัยต้องทำความเข้าใจก่อน นั่นคือเนื้อหาของความเป็นเชิงวัตถุ โดยปกติในชีวิตประจำวัน เมื่อพิจารณาอย่างผิวเผินจะพบว่าไม่มีวัตถุ (Object) ต่างๆมากมาย ไม่ว่าจะเป็นวัตถุที่เราสามารถมองเห็นได้และจับต้องได้ เช่น โต๊ะ รถยนต์ คอมพิวเตอร์ หรือแม้แต่ตัวเรา เป็นต้น และวัตถุที่มีอยู่จริงแต่ไม่สามารถจับต้องได้ เช่น กฎหมาย เวลา หรือความรู้ต่างๆ เป็นต้น และสิ่งที่เกิดจากวัตถุต่างๆเหล่านี้ก็คือ กิจกรรม (Activities) ความเคลื่อนไหว (Movement) หรือการกระทำ (Actions) หากพิจารณาโดยละเอียดแล้วจะพบว่ากิจกรรมต่างๆที่เกิดขึ้นล้วนแล้วแต่เกิดจากการมีความสัมพันธ์ (Relationship) การมีปฏิสัมพันธ์ (Interaction) ระหว่างวัตถุสองตัวขึ้นไป ซึ่งสามารถสรุปแยกแยะระหว่างความสัมพันธ์และปฏิสัมพันธ์ ได้คือ

ความสัมพันธ์ (Relationship) คือ ความเกี่ยวข้องกันหรือความสัมพันธ์ระหว่างวัตถุ 2 ตัวขึ้นไป เช่น ความ เป็นแม่-ลูก ความเป็นเจ้าของ เป็นต้น

ปฏิสัมพันธ์ (Interaction) คือการกระทำใดๆที่เกิดขึ้นระหว่างวัตถุ 2 ตัวขึ้นไป เช่น การสร้าง การเปลี่ยนแปลง การเล่น การกระตุ้น เป็นต้น ซึ่งปฏิสัมพันธ์นี้ทำให้เกิดกิจกรรมต่างๆขึ้น

ต่อมาเมื่อทราบสิ่งที่เป็นวัตถุ ความสัมพันธ์และปฏิสัมพันธ์ของวัตถุต่างๆซึ่งอยู่ในโลกของความเป็นจริง แล้ว ผู้ทำกรวิเคราะห์ต้องพิจารณากำหนดกรอบเพื่อครอบคลุมสิ่งที่กล่าวข้างต้นซึ่งต้องการพิจารณาหรือสนใจ

เรียกว่าขอบเขตการพิจารณา ในขอบเขตการพิจารณาหนึ่งๆนั้นสามารถมีวัตถุได้ตั้งแต่ 2 ตัวขึ้นไป จนถึงจำนวนนับไม่ถ้วน ในขณะที่เดียวกันวัตถุตัวเดียวกันก็สามารถอยู่ในหลายๆขอบเขตการพิจารณาได้เช่นเดียวกัน ดังนั้นถ้าพิจารณาความหมายของแนวคิดเชิงวัตถุแล้ว จะหมายถึง การใช้วัตถุเป็นตัวหลักเพื่อพิจารณาความเป็นจริงต่างๆที่เกิดขึ้นในโลก และเมื่อพิจารณาความหมายของแนวคิด (Concept) จะหมายถึงความคิดรวบยอดที่มีให้กับวัตถุนั้นๆ ซึ่งเป็นแนวคิดในแง่ของข้อเท็จจริง ไม่รวมถึงความรู้สึกที่มีต่อวัตถุนั้นๆ ภายใต้อกรอบหรือขอบเขตที่กำหนด ผลจากการให้แนวคิดกับวัตถุนั้นทำให้เกิดการจัดกลุ่มของวัตถุขึ้น ซึ่งกลุ่มของวัตถุที่ได้จากกระบวนการนี้เรียกว่าแอบสแตร็กต์อ็อบเจกต์ (Abstract Object) หรือเรียกอีกอย่างหนึ่งว่าคลาส ข้อเท็จจริงประการหนึ่งในแนวคิดเชิงวัตถุคือคลาสถือเป็นนามธรรม ซึ่งไม่สามารถทำให้คลาสดำเนินกิจกรรมใดๆได้

2.1.1.2 กระบวนการกำหนดแนวคิดให้กับวัตถุ (Abstraction) [1]

กระบวนการกำหนดแนวคิดให้กับวัตถุเพื่อสร้างคลาส แบ่งออกเป็น 4 กระบวนการย่อยคือ

- คลาสซิฟิเคชันแอบสแตรกชัน (Classification Abstraction)

เป็นกระบวนการที่ใช้เพื่อแยกประเภทวัตถุต่างๆที่อยู่ในกรอบความสนใจ และกำหนดแนวคิดกับวัตถุต่างๆเหล่านั้น เพื่อให้ได้คลาสพื้นฐาน (Fundamental Classes) ที่ต้องการ

- แอกรีเกชันแอบสแตรกชัน (Aggregation Abstraction)

เป็นกระบวนการที่นำเอาคลาสพื้นฐานมารวมกันหรือประกอบกัน (Aggregate) เพื่อให้เกิดเป็นคลาสที่ใหญ่ขึ้นหรือซับซ้อนขึ้น โดยคลาสพื้นฐานดังกล่าวคือคลาสที่สร้างขึ้นในขั้นตอนคลาสซิฟิเคชันแอบสแตรกชันนั่นเอง

- เจเนอรัลไลเซชันแอบสแตรกชัน (Generalization Abstraction)

เป็นกระบวนการนำคลาสที่มีลักษณะเหมือนหรือคล้ายคลึงกันหรือมีคุณสมบัติอย่างใดอย่างหนึ่งร่วมกัน (General) มาจัดหมวดหมู่ไว้เป็นคลาสเดียวกัน และกระบวนการย้อนกลับของเจเนอรัลไลเซชันแอบสแตรกชันเรียกว่าสเปเชียลไลเซชัน (Specialization) ซึ่งคือการพิจารณาว่าในคลาสหนึ่งๆนั้นสามารถจำแนกเป็นคลาสเป็นคลาสใดได้บ้าง

- แอสโซซิเอชันแอบสแตรกชัน (Association Abstraction)

เป็นกระบวนการในการสร้างความสัมพันธ์ระหว่างคลาสต่างๆในกรอบแนวคิดหรือขอบเขตของปัญหาที่สนใจ ความสัมพันธ์ดังกล่าวคือความสัมพันธ์ที่ไม่สามารถอธิบายได้ด้วยแอกรีเกชัน หรือเจเนอรัลไลเซชัน แต่แอสโซซิเอชันเป็นการอธิบายความสัมพันธ์ของคลาสในเชิงกิจกรรม

อย่างไรก็ตามกระบวนการกำหนดแนวคิดให้กับวัตถุทั้ง 4 ที่กล่าวมาเป็นเพียงแนวคิดในการสร้างและจัดหมวดหมู่คลาสต่างๆเท่านั้น ซึ่งต้องอาศัยวิธีการนำเสนอแนวคิดเหล่านี้ เพื่อให้เห็นภาพที่ชัดเจนและเข้าใจได้ง่ายขึ้น วิธีการนำเสนอซึ่งเป็นที่ยอมรับและนิยมในปัจจุบันคือการนำเสนอด้วยภาษายูเอ็มแอล ซึ่งเป็นภาษาที่ประกอบไปด้วยแผนภาพ (Diagram) ประเภทต่างๆที่ใช้ในการแสดงผลลัพธ์ที่ได้จากกระบวนการกำหนดแนวคิดให้กับวัตถุต่างๆ

2.1.1.3 แผนภาพของภาษายูเอ็มแอลที่ใช้ในงานวิจัย

แผนภาพของภาษายูเอ็มแอล แบ่งออกเป็น 2 ลักษณะ คือแผนภาพเชิงสถิตย (Static Diagram) และแผนภาพเชิงกิจกรรม (Dynamic Diagram)

2.1.1.3.1 แผนภาพเชิงสถิตย (Static Diagram)

เป็นแผนภาพแสดงขอบเขตของปัญหา โดยแสดงการมีอยู่ของคลาสต่างๆและความสัมพันธ์ของคลาสเหล่านั้นในระบบ แต่ไม่แสดงกิจกรรมที่เกิดขึ้นกับคลาสต่างๆแต่อย่างใด แผนภาพเชิงสถิตยที่ใช้ในงานวิจัยนี้ได้แก่

- แผนภาพการใช้งาน (Use Case Diagram)

เป็นแผนภาพแสดงถึงส่วนประกอบต่างๆของขอบเขตของปัญหา และความสัมพันธ์ของส่วนประกอบต่างๆเหล่านั้น ซึ่งจะเรียกส่วนประกอบเหล่านั้นว่ายูสเคส (Use Case) ซึ่งเปรียบเสมือนเป็นคลาสหนึ่งคลาส

- แผนภาพคลาส (Class Diagram)

หลังจากการวิเคราะห์ขอบเขตของปัญหาจนกระทั่งได้โมเดลการใช้งาน ซึ่งแสดงให้เห็นถึงระบบย่อยต่างๆที่เรียกว่ายูสเคส และความสัมพันธ์ระหว่างยูสเคสเหล่านั้น ในการวิเคราะห์ขอบเขตของปัญหาหนึ่งๆ นอกจากยูสเคสแล้ว สิ่งที่ได้จากกระบวนการกำหนดแนวคิดให้กับวัตถุ คือคลาสต่างๆซึ่งได้จากกระบวนการคลาสซิฟิเคชันแอบสแตกชัน หลังจากนั้นเมื่อใช้กระบวนการอื่นๆ ได้แก่ แอกรีเกชัน เจนเนอรัลไลเซชัน และแอสโซซิเอชัน แล้วผลลัพธ์ที่ได้คือความสัมพันธ์ของคลาสในรูปแบบต่างๆ ได้แก่

ความสัมพันธ์แบบแอกรีเกชัน เป็นความสัมพันธ์ในลักษณะประกอบกันของคลาส หรือมีความสัมพันธ์ในเชิง Is part of หรือ Has-a ซึ่งอาจจะเกิดกรณีที่คลาสหลักประกอบไปด้วยคลาสย่อยชนิดที่หนึ่งเพียง 1 ชิ้น ประกอบด้วยคลาสย่อยชนิดที่สองจำนวน 4 ชิ้นขึ้นไป และประกอบด้วยคลาสย่อยชนิดที่สาม จำนวน ไม่จำกัด เป็นต้น

ความสัมพันธ์แบบเจนเนอรัลไลเซชันหรือสเปเชียลไลเซชัน เป็นความสัมพันธ์ในลักษณะสืบทอดจากคลาสแม่สู่คลาสลูก โดยการตัดคุณสมบัติพิเศษบางอย่างออกไป เพื่อให้คลาสมีลักษณะเป็นสามัญ (Generalization) หรือโดยการพิจารณาเพิ่มเติมคุณสมบัติใหม่ๆให้กับคลาสนั้นมีลักษณะพิเศษเพิ่มขึ้นกว่าเดิม (Specialization)

ความสัมพันธ์แบบแอสโซซิเอชัน เป็นความสัมพันธ์ในลักษณะการใช้งาน หรือการเป็นเจ้าของ ซึ่งความสัมพันธ์ดังกล่าวนี้ เป็นความสัมพันธ์แบบเกี่ยวพันกัน (is related to) ไม่ใช่ส่วนหนึ่งของอีกคลาสหนึ่งหรือเป็นชนิดหนึ่งของอีกคลาสหนึ่ง

ซึ่งแผนภาพที่ใช้แสดงสิ่งเหล่านี้ได้แก่แผนภาพคลาส ซึ่งเป็นแผนภาพที่ใช้แสดงคลาสและความสัมพันธ์ในแง่ต่างๆระหว่างคลาส ซึ่งความสัมพันธ์ที่กล่าวถึงในแผนภาพคลาสนี้ถือเป็นความสัมพันธ์เชิงสถิตย ซึ่งหมายถึงความสัมพันธ์ที่มีอยู่แล้วเป็นปกติระหว่างคลาสต่างๆไม่ใช่ความสัมพันธ์ที่เกิดขึ้นเนื่องจากกิจกรรมต่างๆ ในการที่จะจำลองคลาสและความสัมพันธ์ ของคลาสต่างๆ แผนภาพคลาสในการวิเคราะห์เชิงวัตถุ นั้น สิ่งที่ต้องคำนึงถึงก็คือคลาสทั้งหมดที่ต้องอยู่ในระบบหรือ โลกแห่งความเป็นจริง โดยที่ยังไม่ต้องคำนึงถึงคลาสย่อยๆที่แสดงรายละเอียดต่างๆที่อาจเพิ่มขึ้นมาในระหว่างการพัฒนาโปรแกรม

2.1.1.3.2 แผนภาพเชิงกิจกรรม (Dynamic Diagram)

เป็นแผนภาพแสดงกิจกรรมที่เกิดขึ้นในขอบเขตของปัญหา นั่นคือการแสดงถึงสิ่งที่เกิดขึ้นจากกิจกรรมของคลาสต่างๆที่มีในระบบ โดยแผนภาพเชิงกิจกรรมที่ใช้ในงานวิจัยนี้ได้แก่

- แผนภาพแสดงลำดับการทำงาน (Sequence Diagram)

เป็นแผนภาพที่แสดงถึงกิจกรรมรวมของระบบ โดยกิจกรรมดังกล่าวนี้เกิดจากการเรียกใช้งานฟังก์ชันที่มีอยู่ในคลาสต่าง ๆ นั้นเอง

- แผนภาพแสดงกิจกรรม (Activity Diagram)

แผนภาพแสดงกิจกรรม เป็นแผนภาพที่แสดงถึงกิจกรรมในภาพที่เจาะจงลงไป ในฟังก์ชันต่างๆของคลาสแต่ละตัว

2.1.2 การวัดเชิงขนาด (Size-Oriented Metrics)

เป็นวิธีการวัดซอฟต์แวร์ในลักษณะที่ใช้ขนาดของซอฟต์แวร์เป็นตัวบ่งบอกถึงระดับคุณภาพ และผลิตผลของการทำงาน พิจารณาตารางตัวอย่างด้านล่างต่อไปนี้

ตารางที่ 2.1 แสดงตัวอย่าง โครงการพัฒนาซอฟต์แวร์พร้อมข้อมูลการวัดเชิงขนาด [1]

Project	LOC	Effort	\$(000)	pp. doc.	Errors	Defects	People
Alpha	12,100	24	168	365	134	29	3
Beta	27,200	62	440	1224	321	86	5
Gamma	20,200	43	314	1050	256	64	6

ตารางที่ 2.1 แสดงข้อมูลรายละเอียดของโครงการพัฒนาซอฟต์แวร์ที่ได้จากการวัดและเก็บบันทึก เช่น ข้อมูลเกี่ยวกับจำนวนบรรทัดของโค้ดที่พัฒนาขึ้น กำลังคนที่ใช้ในการโครงการ ค่าใช้จ่ายที่เกิดขึ้นในระหว่างการพัฒนา จำนวนหน้าของเอกสารที่ได้จัดทำขึ้น เป็นต้น เมื่อพิจารณาโครงการ Alpha โครงการนี้มีโค้ดต้นฉบับของโปรแกรมทั้งสิ้น 12,100 บรรทัด ใช้ระยะเวลาในการพัฒนา 24 เดือน มีค่าใช้จ่ายเกิดขึ้นทั้งสิ้น 168,000 ดอลลาร์ ได้จัดทำเอกสารจำนวน 365 หน้า พบข้อผิดพลาดของซอฟต์แวร์จำนวน 134 รายการ ก่อนซอฟต์แวร์จะถูกนำไปใช้ และยังพบข้อบกพร่องอีกจำนวน 29 รายการภายหลังจากซอฟต์แวร์ถูกนำไปใช้แล้ว โครงการนี้ใช้ทีมผู้พัฒนาทั้งสิ้น 3 คนจะเห็นได้ว่าข้อมูลต่างๆที่ได้กล่าวข้างต้นเป็นข้อมูลการวัดในเชิงขนาดทั้งสิ้น ซึ่งแล้วแต่ผู้บริหารโครงการจะนำข้อมูลใดมาใช้ในการพิจารณาเพื่อวิเคราะห์คุณภาพ และผลิตผลของการทำงาน ที่เกิดขึ้นในโครงการ หนึ่งในข้อมูลเชิงขนาดที่นิยมใช้กันในปัจจุบันคือ จำนวนบรรทัดของโค้ด ซึ่งสามารถนำมาประยุกต์เพื่อวิเคราะห์การวัดได้เช่น ค่าใช้จ่ายต่อบรรทัด และจำนวนบรรทัดต่อชั่วโมง การวัดจำนวนบรรทัดของโค้ดสามารถทำได้ง่าย และสะดวก ซึ่งการวัดวิธีนี้ใช้มาตั้งแต่แนวคิดการพัฒนาซอฟต์แวร์แบบโครงสร้าง ยังเป็นที่แพร่หลายกันอยู่ ถึงแม้ในปัจจุบันการวิเคราะห์และออกแบบซอฟต์แวร์ได้พัฒนาไปมาก แต่การใช้จำนวนบรรทัดของโค้ดยังคงเป็นการวัดที่นิยมกันอยู่ สิ่งที่สำคัญคือเมื่อพิจารณาถึงค่าใช้จ่ายและเวลาที่ใช้ต่อบรรทัดของ

โค้ดแล้ว วิธีวัดนี้จะขาดความเป็นมาตรฐาน เพราะการคำนวณจำนวนบรรทัดมีหลายวิธี เช่น อาจได้จากผลรวมของการนับจำนวนสเทเมนต์ จำนวนบรรทัดว่าง จำนวนบรรทัดของคำอธิบาย วงเล็บปีกกา ซึ่งขึ้นอยู่กับข้อกำหนดที่สร้างขึ้น โดยเฉพาะอย่างยิ่งในปัจจุบันเครื่องมือที่ใช้ในการพัฒนาซอฟต์แวร์ได้พัฒนาไปมากมีประสิทธิภาพสูง ทำให้ช่วยลดจำนวนบรรทัดของโค้ดลงไปได้มาก สิ่งนี้ทำให้การคิดค่าใช้จ่ายต่อบรรทัดของโค้ดมีค่าสูงขึ้นอย่างผิดปกติ

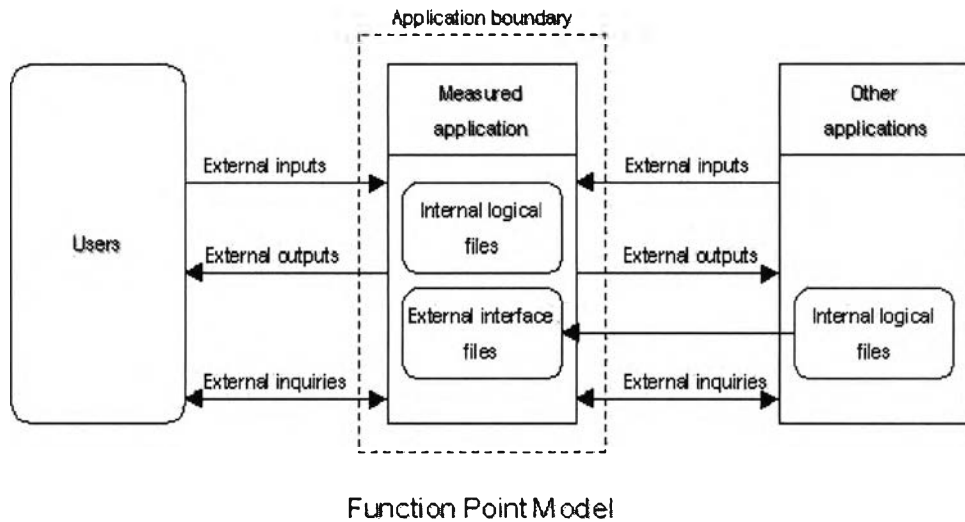
2.1.3 การวัดเชิงหน้าที่ (Function-Oriented Metrics)

การวัดเชิงหน้าที่จะพิจารณาหน้าที่และความสามารถที่มีอยู่ของซอฟต์แวร์ (Functionality) ซึ่งผู้ใช้งาน (End User) ซอฟต์แวร์สามารถรับรู้และเข้าใจได้ ด้วยเหตุที่ความสามารถของซอฟต์แวร์ไม่สามารถถูกวัดได้โดยตรง ดังนั้นจึงมีความพยายามที่จะหาหน่วยวัดซึ่งทำหน้าที่บ่งบอกถึงจำนวนหรือปริมาณความสามารถของซอฟต์แวร์ ดังนั้นจึงเกิดแนวคิดของการวัดฟังก์ชันพอยต์ขึ้น

2.1.3.1 ฟังก์ชันพอยต์ (Function Point) [2]

ในปลายทศวรรษที่ 1970 A.J. Albrecht ขณะทำงานวิจัยอยู่ที่บริษัท IBM ได้เสนอแนวทางการวัดขนาดซอฟต์แวร์ที่สามารถใช้ได้กับทุกๆ ภาษาคอมพิวเตอร์ อีกทั้งวิธีที่ใช้วัด ผู้ใช้ซอฟต์แวร์ ยังสามารถมองเห็น รับรู้ และทำความเข้าใจได้ไม่ยาก สิ่งที่ A.J. Albrecht ต้องการวัดคือความสามารถต่างๆ ที่มีของซอฟต์แวร์ (Functionality of software) A.J. Albrecht สังเกตว่า ซอฟต์แวร์ต่างๆ มีองค์ประกอบพื้นฐานที่คล้ายคลึงกัน ซึ่งมีด้วยกัน 5 ส่วน ดังรูปที่ 2.1 โดยมีรายละเอียดดังนี้

- เอ็กซ์เทอร์นอลอินพุต (External Inputs: EI) เป็นข้อมูลจากภายนอกที่ซอฟต์แวร์ต้องการใช้เพื่อประมวลผล
- เอ็กซ์เทอร์นอลเอาพุต (External Outputs: EO) เป็นผลลัพธ์ของการทำงานของซอฟต์แวร์ที่ออกสู่ภายนอก
- เอ็กซ์เทอร์นอลอินไควรี (External Inquiries: EQ) การสอบถามข้อมูลจากภายนอก
- อินเทอร์นอลลอจิกอลไฟล์ (Internal Logical Files: ILF) เป็นไฟล์ข้อมูลที่ถูกแก้ไขเปลี่ยนแปลง หรือเพิ่มเติม โดยตัวของซอฟต์แวร์
- เอ็กซ์เทอร์นอลอินเตอร์เฟซไฟล์ (External Interface Files: EIF) เป็นไฟล์ข้อมูลที่มีจุดประสงค์เพียงแค่ใช้อ้างอิงในซอฟต์แวร์เท่านั้น ไม่มีการแก้ไขเปลี่ยนแปลง หรือเพิ่มเติมใดๆ โดยซอฟต์แวร์ เพิ่มข้อมูลนี้จะถูกดูแลโดยซอฟต์แวร์อื่น ดังนั้นเอ็กซ์เทอร์นอลอินเตอร์เฟซไฟล์นี้จะเป็นอินเทอร์นอลลอจิกอลไฟล์ของซอฟต์แวร์อื่นที่ดูแลไฟล์นี้เอง



รูปที่ 2.1 โมเดลของฟังก์ชันพอยต์ [3]

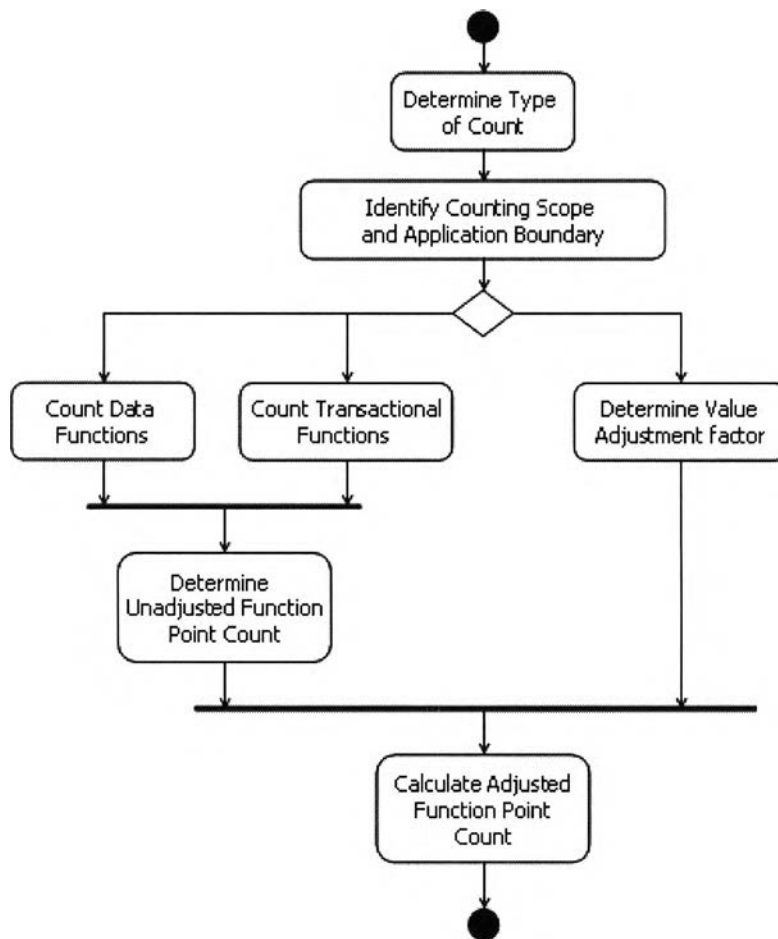
A.J. Albrecht ได้ให้น้ำหนัก (Weight Factor) องค์กรประกอบพื้นฐานทั้ง 5 แตกต่างกัน ค่าดังกล่าวนี้จะแทนความซับซ้อนโดยประมาณขององค์กรประกอบพื้นฐานที่กล่าวข้างต้น ซึ่งองค์กรประกอบใดมีความซับซ้อนมากค่าน้ำหนักที่ให้ก็จะมีความมาก และในทางกลับกันถ้าองค์กรประกอบใดมีความซับซ้อนน้อยค่าน้ำหนักที่ให้ก็จะมีความน้อยเช่นกัน ค่าน้ำหนักต่อไปนี้ได้จากการทดลองและวิจัยของ A.J. Albrecht ดังแสดงในตารางที่ 2.2

ตารางที่ 2.2 แสดงค่าน้ำหนักสำหรับแต่ละองค์กรประกอบพื้นฐานของซอฟต์แวร์ [2]

องค์กรประกอบ	ค่าน้ำหนัก (Weight Factor)
External Inputs	4
External Outputs	5
External Inquiries	4
Internal Logical Files	10
External Interface Files	7

วิธีการวัดขนาดซอฟต์แวร์ที่กล่าวข้างต้นนี้มีชื่อว่าฟังก์ชันพอยต์เป็นเทคนิคการวัดขนาดซอฟต์แวร์วิธีแรกที่น่าเอาความสามารถที่มีอยู่ของซอฟต์แวร์ มาใช้ในการวิเคราะห์ได้จริง กล่าวได้ว่าฟังก์ชันพอยต์ได้เสนอวิธีการวัดขนาดซอฟต์แวร์โดยการวิเคราะห์งานที่มีของระบบจากมุมมองของผู้ใช้ที่สามารถมองเห็นและโต้ตอบได้ ผลลัพธ์จากการใช้เทคนิคการวัดแบบฟังก์ชันพอยต์นี้ สามารถนำไปประยุกต์ใช้เพื่อประมาณจำนวนบรรทัดของโค้ดในการพัฒนาซอฟต์แวร์ได้ ซึ่งข้อดีที่ชัดเจนของฟังก์ชันพอยต์คือภาษาคอมไพเลอร์ที่ใช้ในการพัฒนาซอฟต์แวร์จะไม่มีผลกระทบต่อค่าที่ได้จากการวัด ถึงแม้ว่าในปัจจุบันเครื่องมือในการพัฒนาซอฟต์แวร์และภาษาคอมไพเลอร์จะก้าวหน้าและแตกต่างกันเพียงใด แต่คุณสมบัติและความสามารถของซอฟต์แวร์ที่พัฒนานั้น

ยังคงเหมือนเดิม ดังนั้นค่าฟังก์ชันพอยต์ที่ได้จึงไม่แตกต่างกัน รูปที่ 2.2 แสดงขั้นตอนการวัดแบบฟังก์ชันพอยต์ (Function Point Counting Procedure) ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้



รูปที่ 2.2 แผนภาพกิจกรรมการนับของฟังก์ชันพอยต์ [5]

Determine Type of Count – ในรูปที่ 2.2 เป็นขั้นตอนการกำหนดประเภทของการนับ ซึ่งเป็นขั้นตอนแรกในกระบวนการนับของฟังก์ชันพอยต์ ประเภทของการนับมีอยู่ด้วยกัน 3 แบบ

- **ดีเวลลอปเมนต์โปรเจกต์ (Development project)** เป็นการนับจำนวนฟังก์ชันการทำงานของซอฟต์แวร์ที่ได้รับการติดตั้งใช้งานเป็นครั้งแรกหลังจากการพัฒนาเสร็จสิ้น กล่าวคือเป็นซอฟต์แวร์เวอร์ชันแรกสุดที่ให้กับผู้ใช้ จำนวนฟังก์ชันพอยต์ของดีเวลลอปเมนต์โปรเจกต์เป็นฟังก์ชันพอยต์เริ่มต้นของการนับแบบแอปพลิเคชัน
- **เอนฮานซ์เมนต์โปรเจกต์ (Enhancement project)** เป็นการนับจำนวนฟังก์ชันการทำงานของซอฟต์แวร์ที่พัฒนาต่อจากเวอร์ชันก่อนหน้า โดยการเปลี่ยนแปลงของซอฟต์แวร์อาจเป็น การเพิ่มฟังก์ชันการทำงาน การแก้ไขปรับปรุงฟังก์ชันที่มีอยู่เดิม หรือกำจัดฟังก์ชันที่ไม่จำเป็นหรือผู้ใช้ไม่ต้องการออกไป เป็นต้น จำนวนฟังก์ชันพอยต์ของเอนฮานซ์เมนต์โปรเจกต์จะถูกนำไปปรับปรุงจำนวนฟังก์ชันพอยต์ของแอปพลิเคชันเพื่อสะท้อนให้เห็นถึงการเปลี่ยนแปลงของซอฟต์แวร์

- แอปพลิเคชัน (Application) เป็นจำนวนฟังก์ชันพอยต์สุดท้ายของซอฟต์แวร์ จำนวนฟังก์ชันพอยต์ของดีเวลลอปเมนต์โปรแกรมเมอร์เป็นฟังก์ชันพอยต์เริ่มต้นของแอปพลิเคชัน และจะถูกปรับปรุงทุกครั้งเมื่อจำนวนฟังก์ชันพอยต์ของเอนฮานซ์เมนต์โปรแกรมเมอร์ได้เกิดขึ้น

ขั้นตอนกระบวนการนับฟังก์ชันพอยต์จะเหมือนกันทั้งหมดไม่ว่าจะเป็นประเภทการนับแบบใดก็ตาม แต่สิ่งที่ต่างกันมีเพียงสูตรที่ใช้คำนวณค่าฟังก์ชันพอยต์สุดท้ายในขั้นตอน Calculate Adjusted Function Point Count ของรูปที่ 2.2

Identify Counting Scope and Application Boundary – ในรูปที่ 2.2 เป็นขั้นตอนการกำหนดขอบเขตการนับว่ามีคุณสมบัติและความสามารถของซอฟต์แวร์ใดบ้างที่เข้าข่ายในเงื่อนไขการนับ นอกจากนี้ยังต้องกำหนดขอบเขตของแอปพลิเคชันซึ่งแสดงให้เห็นถึงเส้นแบ่งระหว่างซอฟต์แวร์ที่ถูกวัดและผู้ใช้งาน

Count Data Functions – ในรูปที่ 2.2 เป็นขั้นตอนการนับจำนวนอินเทอร์เนตลอลจิคอลไฟล์ และเอ็กซ์เทอร์เนตลอลอินเตอร์เฟสไฟล์

- อินเทอร์เนตลอลจิคอลไฟล์ เป็นไฟล์ข้อมูลที่ถูกแก้ไขเปลี่ยนแปลง หรือเพิ่มเติม โดยตัวของซอฟต์แวร์เอง
- เอ็กซ์เทอร์เนตลอลอินเตอร์เฟสไฟล์ เป็นไฟล์ข้อมูลที่มีจุดประสงค์เพียงแค่อ้างอิงในโปรแกรมเท่านั้น ไม่มีการแก้ไขเปลี่ยนแปลง หรือเพิ่มเติมใดๆโดยซอฟต์แวร์ แฟ้มข้อมูลนี้จะถูกดูแลโดยซอฟต์แวร์อื่น ดังนั้นเอ็กซ์เทอร์เนตลอลอินเตอร์เฟสไฟล์นี้จะอินเทอร์เนตลอลจิคอลไฟล์ ของซอฟต์แวร์อื่นที่ดูแลไฟล์นี้

Count Transactional Functions – ในรูปที่ 2.2 เป็นขั้นตอนการนับจำนวนฟังก์ชันการทำงานที่ทำหน้าที่ดังต่อไปนี้

- เอ็กซ์เทอร์เนตลอลอินพุต เป็นการรับข้อมูลจากภายนอก ซึ่งซอฟต์แวร์ต้องการใช้เพื่อประมวลผล
- เอ็กซ์เทอร์เนตลอลเอาพุต เป็นผลของการทำงานของซอฟต์แวร์ที่ออกสู่ภายนอก
- เอ็กซ์เทอร์เนตลอลอินควรี่ เป็นการรับการสอบถามข้อมูลของซอฟต์แวร์จากภายนอก

Determine Unadjusted Function Point Count (UFPC) – ในรูปที่ 2.2 เป็นขั้นตอนที่สะท้อนให้เห็นถึงจำนวนฟังก์ชันการทำงานทั้งหมดที่ซอฟต์แวร์เตรียมไว้ให้กับผู้ใช้งาน ซึ่งอยู่ในรูปแบบของฟังก์ชันการทำงานอะไรที่มีให้กับผู้ใช้ แต่มิใช่ฟังก์ชันนั้นทำงานอย่างไร โดยฟังก์ชันการทำงานมีอยู่ด้วยกัน 2 ประเภทคือ ฟังก์ชันทำงานเกี่ยวกับข้อมูล (Data Functions) และฟังก์ชันทำงานเกี่ยวกับรายการติดต่อ (Transactional Functions)

Determine Value Adjustment Factor (VAF) – ในรูปที่ 2.2 เป็นขั้นตอนการกำหนดค่าแวลูแอดจัสต์เมนต์แฟกเตอร์ (Value Adjustment Factor: VAF) ให้กับซอฟต์แวร์ ซึ่งค่าดังกล่าวถูกแบ่งตามลักษณะและประเภทของ

ซอฟต์แวร์ ซึ่งมีอยู่ด้วยกัน 14 ประเภท แต่ละประเภทจะมีค่า Degree of Influence ตั้งแต่ 0 ถึง 5 และค่านี้จะใช้ในการคำนวณฟังก์ชันพอยต์สุดท้ายต่อไป

Calculate Adjusted Function Point Count – ในรูปที่ 2.2 เป็นขั้นตอนสุดท้ายในการคำนวณหาจำนวนของฟังก์ชันพอยต์ โดยใช้สูตรคำนวณเฉพาะ ซึ่งข้อมูลต่างๆที่ใช้ประกอบการคำนวณได้จากขั้นตอนการทำงานข้างต้น และสูตรที่ใช้จะเจาะจงสำหรับประเภทของโครงการ ได้แก่ ดีเวลลอปเมนต์โปรเจ็ค เอนฮานซ์เมนต์โปรเจ็ค หรือแอปพลิเคชัน

นอกจากนี้ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนบรรทัดของโค้ดและฟังก์ชันพอยต์ A.J. Albrecht ได้ทำการวิจัยหาค่าเฉลี่ยโดยประมาณของจำนวนบรรทัดของโค้ดต่อการสร้าง 1 ฟังก์ชันพอยต์ สำหรับภาษาคอมพิวเตอร์ต่างๆ ดังตารางที่ 2.3 ดังนั้นผู้พัฒนาสามารถประมาณจำนวนบรรทัดของโค้ดได้ถ้าทราบจำนวนฟังก์ชันพอยต์ทั้งหมดของซอฟต์แวร์

ตารางที่ 2.3 แสดงจำนวนบรรทัดเฉลี่ยของโค้ดต่อ 1 ฟังก์ชันพอยต์สำหรับภาษาต่างๆ [1]

Programming Language	LOC/FP (Average)
Assembly language	320
C	128
Cobol	105
Fortran	105
Pascal	90
Ada	70
Object-oriented languages	30
Fourth generation languages (4GLs)	20
Code generators	15
Spreadsheets	6
Graphical language (icons)	4

2.1.3.2 ฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุ (Object-Oriented Function Point) [2]

ในอดีตเทคนิคการวัดขนาดซอฟต์แวร์แบบฟังก์ชันพอยต์ ถูกนำไปประยุกต์ใช้กับการออกแบบและพัฒนาซอฟต์แวร์ที่ใช้แนวคิดแบบโครงสร้าง ซึ่งองค์ประกอบสำคัญของซอฟต์แวร์ที่ใช้ในการวัดขนาดคือ ไฟล์ข้อมูล (Logical Files) และรายการติดต่อ (Transactions) ซึ่งหมายถึง ข้อมูลเข้าจากภายนอก งานที่เป็นเอาพุตของซอฟต์แวร์ และการสอบถามข้อมูลจากภายนอก แต่เมื่อนำเทคนิคการวัดแบบฟังก์ชันพอยต์มาประยุกต์ใช้กับแนวคิดการออกแบบและพัฒนาซอฟต์แวร์เชิงวัตถุ องค์ประกอบสำคัญของซอฟต์แวร์ที่ใช้วัดจะไม่ใช่ไฟล์ข้อมูล

และรายการติดต่อข้างต้นอีกต่อไป แต่จะเป็นสิ่งที่เรียกว่าวัตถุ โดยมุ่งความสนใจไปยังคลาสและเมธอดของคลาสเป็นสำคัญ

จากที่ทราบแล้วว่าไฟล์เป็นกลุ่มของข้อมูลที่เกี่ยวข้องกัน และเมื่อพิจารณาถึงคลาสดังกล่าวก็มีลักษณะการเก็บข้อมูลต่างๆที่จำเป็นและเกี่ยวข้องกันเพื่อใช้ในคลาสเช่นเดียวกับไฟล์ ดังนั้นคลาสและไฟล์ในความหมายของเทคนิคการวัดแบบฟังก์ชันพอยต์มีความใกล้เคียงกันในตัวอยู่แล้ว และเมื่อพิจารณาถึงวัตถุ ซึ่งเป็นสิ่งที่ทำงานได้ของคลาส (Instance) มีความหมายเป็นนัยใกล้เคียงกับเรคคอร์ดของไฟล์นั่นเอง เทคนิคการวัดแบบฟังก์ชันพอยต์ได้แบ่งไฟล์ออกเป็น 2 ลักษณะคือ ไฟล์ที่ถูกแก้ไขเปลี่ยนแปลง หรือเพิ่มเติมโดยซอฟต์แวร์เอง และไฟล์ที่ใช้งานเพียงเพื่ออ้างอิงในซอฟต์แวร์ แต่ไม่มีการเปลี่ยนแปลงแก้ไขใดๆ ไฟล์นี้จะถูกดูแลโดยซอฟต์แวร์ภายนอกอื่นๆ การแบ่งประเภทของไฟล์ในลักษณะนี้แสดงให้เห็นถึงขอบเขตของโปรแกรม (Application Boundary) ได้อย่างชัดเจน และเมื่อนำขอบเขตของโปรแกรมมาประยุกต์เข้ากับแนวคิดเชิงวัตถุแล้ว ขอบเขตดังกล่าวจะถูกแบ่งตามลักษณะของคลาส กล่าวคือ คลาสภายนอก หมายถึงคลาสที่ไม่ได้เป็นส่วนประกอบของระบบ เช่น คลาสที่มีหน้าที่ให้บริการต่างๆ คลาสไลบรารีต่างๆ โดยไม่คำนึงว่าจะใช้งานคลาสเหล่านี้ในลักษณะใด เช่น สร้างวัตถุของคลาสเหล่านั้นขึ้นมาโดยตรงหรือใช้วิธีสืบทอดคลาส คลาสเหล่านี้จะถูกมองเป็นคลาสภายนอกทั้งสิ้น ดังนั้นพิจารณาได้ว่าคลาสที่อยู่ภายในขอบเขตของซอฟต์แวร์เป็นอินเทอร์เนอลลอจิคอลไฟล์ และคลาสที่อยู่ภายนอกขอบเขตของซอฟต์แวร์เป็นเอ็กซ์เทอร์เนอลอินเตอร์เฟสไฟล์ ของฟังก์ชันพอยต์นั่นเอง และจากที่กล่าวข้างต้น รายการติดต่อ ในฟังก์ชันพอยต์แบ่งออกเป็น 3 ประเภทได้แก่ ข้อมูลเข้าสู่ระบบจากภายนอก งานที่เป็นเอาพุตของระบบที่ออกสู่ภายนอก และการสอบถามข้อมูลของระบบจากภายนอก เมื่อนำมาประยุกต์เข้ากับแนวความคิดเชิงวัตถุ รายการติดต่อ ทั้ง 3 ประเภทข้างต้นสามารถถูกพิจารณาเป็นประเภทของเมธอดในคลาสได้ โดยมีเมธอดที่ทำงานเกี่ยวกับการนำข้อมูลเข้าสู่ระบบ เมธอดที่ให้ผลการดำเนินงานออกสู่ระบบภายนอก และเมธอดที่จัดการเกี่ยวกับการสอบถามข้อมูลระบบจากภายนอก ซึ่งเมธอดทั้ง 3 ประเภทนี้จะเรียกว่า เซอร์วิสรีเควส (Service Request: SRs) ของคลาส ดังนั้นกล่าวได้ว่าคลาสเทียบได้กับลอจิคอลไฟล์และเมธอดเทียบได้กับรายการติดต่อสำหรับฟังก์ชันพอยต์นั่นเอง

2.1.3.2.1 กระบวนการวัดของฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุ (Measurement Process) [4]

สมมติให้ Object-Oriented Function Point (OOF) เป็นฟังก์ชันหนึ่งของวัตถุใน โมเดลเชิงวัตถุ D (Object Model) ที่กำหนด โมเดลเชิงวัตถุ D อาจถูกสร้างขึ้นในขณะทำการออกแบบ (Design Phase) หรือวิเคราะห์และสร้างจากโค้ดต้นฉบับของซอฟต์แวร์ที่มีอยู่ก่อนแล้วก็ได้ [4] OOF สามารถคำนวณได้ดังนี้

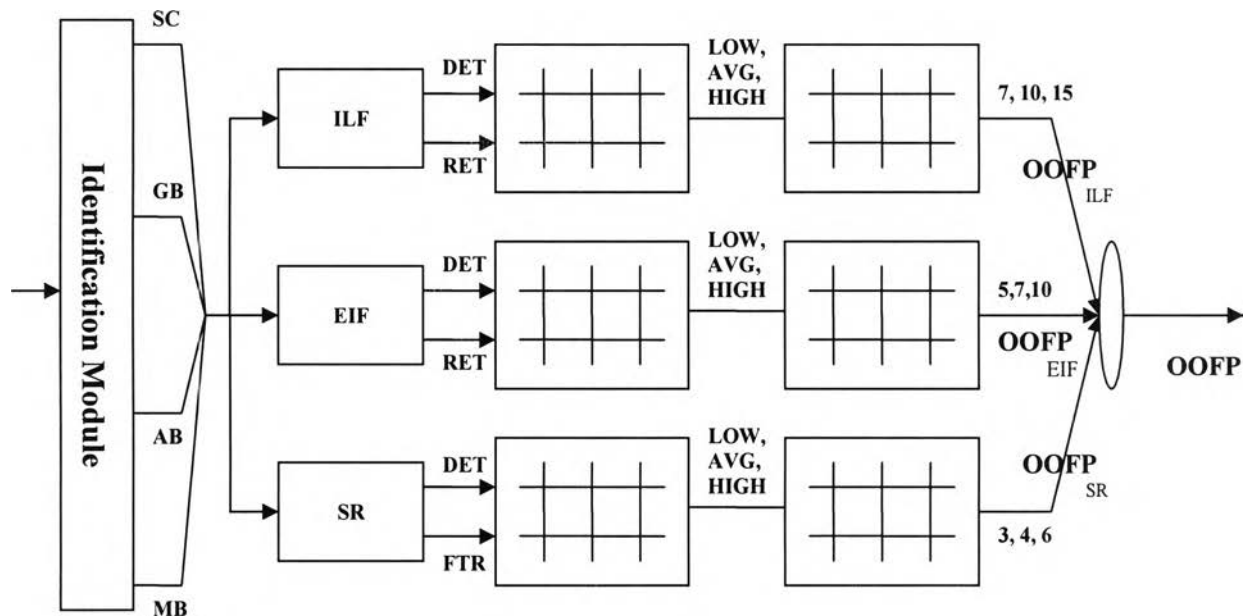
$$\begin{aligned} \text{OOF} &= \text{OOF}_{\text{ILF}} + \text{OOF}_{\text{EIF}} + \text{OOF}_{\text{SR}} \quad \text{ซึ่ง} \\ \text{OOF}_{\text{ILF}} &= \sum_{O \in A} W_{\text{ILF}}(\text{DET}_O, \text{RET}_O) \\ \text{OOF}_{\text{EIF}} &= \sum_{O \notin A} W_{\text{EIF}}(\text{DET}_O, \text{RET}_O) \\ \text{OOF}_{\text{SR}} &= \sum W_{\text{SR}}(\text{DET}_O, \text{FTR}_O) \end{aligned}$$

$O \in A$

A คือ กลุ่มของวัตถุ (Object) ที่มีอยู่ในโปรแกรม

O คือ วัตถุทั่วไปในโมเดลเชิงวัตถุ D

ดาต้าอิลเมนต์ไทป์ (Data Element Types: DET) เรคคอร์ดอิลเมนต์ไทป์ (Record Element Types: RET) และ ไฟล์ไทป์รีเฟอเรนซ์ (File Types Referenced: FTR) เป็นค่าที่เกิดจากการวัด ซึ่งได้จากการนับจำนวนลอจิกคอลไฟล์ และเซอร์วิสตรีแควส โดยที่ค่าเหล่านี้ถูกใช้เพื่อกำหนดความซับซ้อนของวัตถุโดยแสดงผ่านทางตารางวัดความซับซ้อน W (Complexity Metrics)



รูปที่ 2.3 โมเดลกระบวนการนับของฟังก์ชันพอยต์ [4]

รูปที่ 2.3 แสดงกระบวนการนับจำนวนฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุ (Measurement Process) โดยมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

1) โมเดลเชิงวัตถุ (Object Model) ถูกนำมาใช้ในการวิเคราะห์เพื่อพิจารณาคลาสที่มีทั้งหมดในระบบสำหรับใช้ในการนับ ซึ่งมีอยู่ด้วยกัน 4 วิธี

(1) ชิงเกิดคลาส (Single Class: SC)

เป็นวิธีการนับในลักษณะหนึ่งคลาสเปรียบเสมือนหนึ่งลอจิกคอลไฟล์ จะเป็นการแยกแต่ละคลาสออกจากกัน โดยที่ไม่มีการพิจารณาความสัมพันธ์ของคลาสไม่ว่าจะเป็นแบบแอกกรีเกชัน หรือแบบสืบทอดก็ตาม จากรูปที่ 2.4 เป็นแผนภาพคลาสแสดงกิจกรรมเกี่ยวกับไพ่ ซึ่งประกอบด้วย 6 คลาสได้แก่ Collection of Cards, Card, Deck, Hand, Discard Pile และ Draw Pile เมื่อใช้วิธีการนับแบบชิงเกิดคลาสแล้ว นับได้ 6 ลอจิกคอลไฟล์ กล่าวคือ

แต่ละคลาส อาทิ คลาส Card จะถูกนับเป็น 1 ลอจิคอลไฟล์ โดยไม่คำนึงถึงความสัมพันธ์ของคลาสไม่ว่าจะเป็นแบบแอกกรีเกชันหรือแบบสืบทอด

(2) แอกริเกชัน (Aggregation: AB)

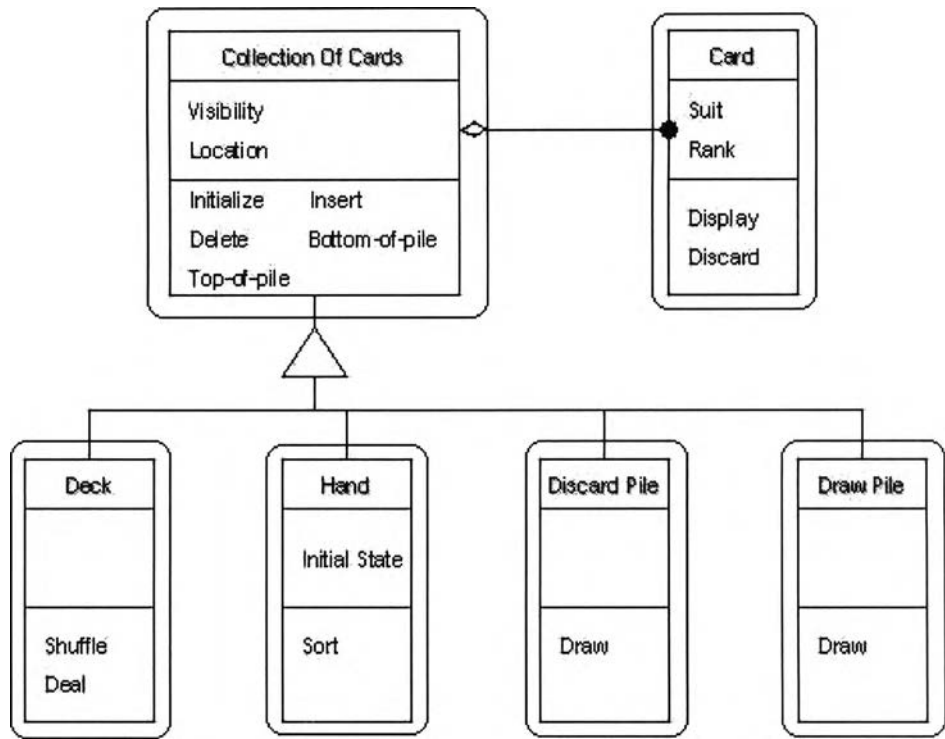
เป็นวิธีการนับที่พิจารณาความสัมพันธ์ของคลาสในแบบรวม กล่าวคือถ้ามีความสัมพันธ์ของคลาสเกิดขึ้นในลักษณะนี้ คลาสที่เกี่ยวข้องในลักษณะดังกล่าวทั้งหมดจะถูกนับเสมือนเป็น 1 ลอจิคอลไฟล์ จากรูปที่ 2.5 เป็นแผนภาพคลาสแสดงกิจกรรมเกี่ยวกับไฟ ซึ่งประกอบด้วย 6 คลาสได้แก่ Collection of Cards, Card, Deck, Hand, Discard Pile และ Draw Pile จากแผนภาพคลาส Collection of Cards มีความสัมพันธ์กับคลาส Card ในลักษณะแอกกรีเกชัน ดังนั้นเมื่อใช้วิธีการนับแบบแอกกรีเกชันแล้ว จะนับได้ 5 ลอจิคอลไฟล์ กล่าวคือคลาส Collection of Cards และ คลาส Card จะถูกนับรวมเป็น 1 ลอจิคอลไฟล์ ส่วนคลาสที่เหลือที่ไม่ได้มีความสัมพันธ์แบบแอกกรีเกชัน แต่ละคลาสจะถูกนับเป็น 1 ลอจิคอลไฟล์

(3) เจนเนอรัลไลเซชัน / สเปเชียลไลเซชัน (Generalization/Specialization: GB)

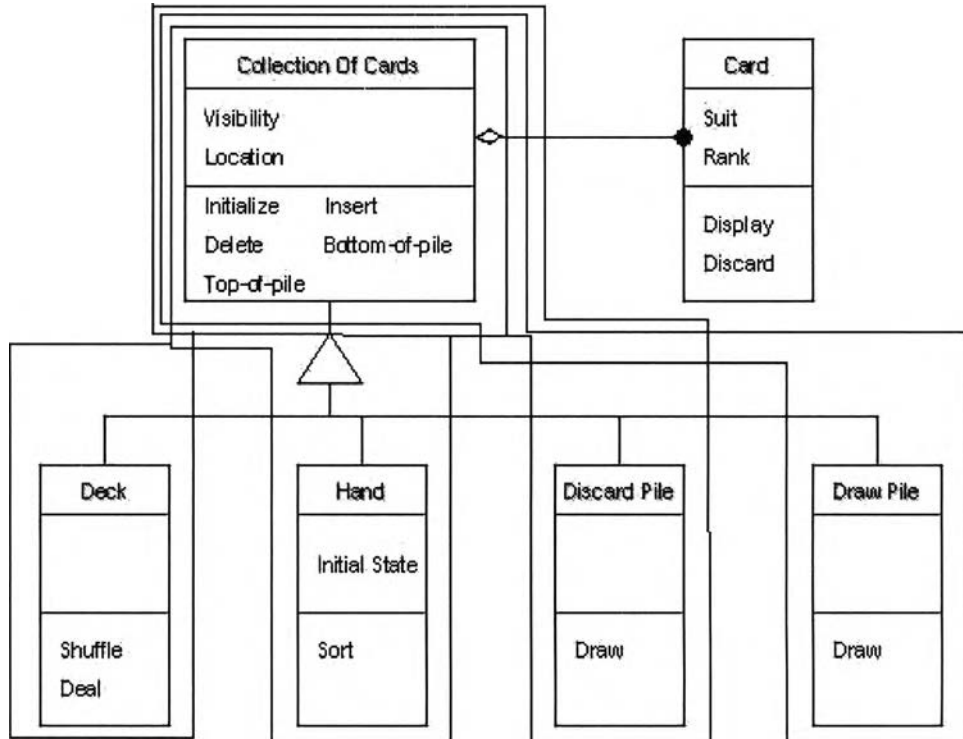
เป็นวิธีการนับที่พิจารณาความสัมพันธ์ของคลาสในลักษณะสืบทอด กล่าวคือถ้ามีความสัมพันธ์ของคลาสเกิดขึ้นในลักษณะนี้ คลาสต่างๆที่มีการสืบทอดกันมาเริ่มจากรากจนกระทั่งถึงปลายสุดของแต่ละเส้นทางการสืบทอดจะถูกนับเป็น 1 ลอจิคอลไฟล์ จากรูปที่ 2.6 เป็นแผนภาพคลาสแสดงกิจกรรมเกี่ยวกับไฟ ซึ่งประกอบด้วย 6 คลาสได้แก่ Collection of Cards, Card, Deck, Hand, Discard Pile และ Draw Pile จากแผนภาพ คลาส Collection of Cards มีความสัมพันธ์กับคลาส Deck คลาส Hand คลาส Discard Pile และคลาส Draw Pile ในลักษณะสืบทอด ดังนั้นเมื่อใช้วิธีการนับแบบเจนเนอรัลไลเซชันแล้ว จะนับได้ 5 ลอจิคอลไฟล์ กล่าวคือคลาส Collection of Cards และ คลาส Deck ถูกนับรวมเป็น 1 ลอจิคอลไฟล์ นับเช่นนี้กับทุกๆคลาสที่มีความสัมพันธ์กันแบบเจนเนอรัลไลเซชัน ส่วนคลาสที่เหลือที่ไม่ได้มีความสัมพันธ์ดังกล่าว แต่ละคลาสจะถูกนับเป็น 1 ลอจิคอลไฟล์

(4) มิกซ์ (Mixed: MB)

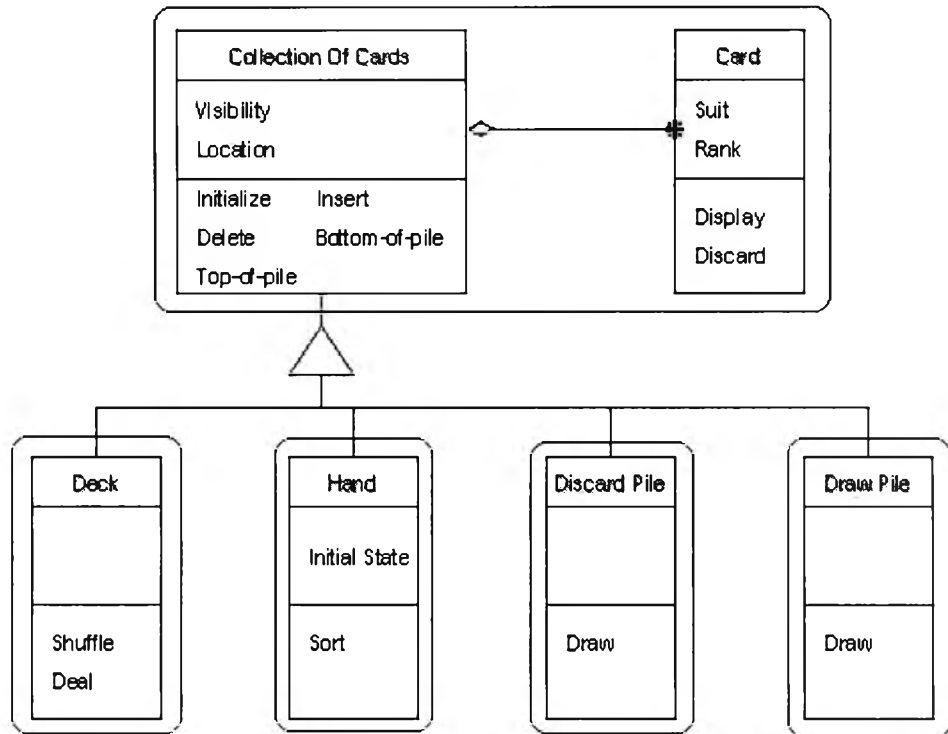
เป็นวิธีการนับที่ใช้ทั้งวิธีแอกกรีเกชันและเจนเนอรัลไลเซชัน / สเปเชียลไลเซชันร่วมกัน จากรูปที่ 2.6 คลาส Collection of Cards และคลาส Card มีความสัมพันธ์แบบแอกกรีเกชัน และคลาส Collection of Cards และคลาส Deck มีความสัมพันธ์แบบเจนเนอรัลไลเซชัน ด้วยวิธีการนับแบบมิกซ์ทำให้ คลาส Collection of Cards คลาส Card และคลาส Deck ถูกนับเป็น 1 ลอจิคอลไฟล์ นับเช่นนี้กับทุกๆคลาสที่มีความสัมพันธ์กันแบบเจนเนอรัลไลเซชันและแอกกรีเกชัน ดังนั้นเมื่อใช้วิธีการนับแบบมิกซ์แล้ว จะนับได้ 4 ลอจิคอลไฟล์



รูปที่ 2.4 ซิงเกิ้ลคลาส



รูปที่ 2.5 แอกริกเรชัน



รูปที่ 2.6 เจนเนอรัลไลเซชัน / สเปเชียลไลเซชัน

2) พิจารณาความซับซ้อนของคลาสและเมธอด

(1) เมธอด / เซอร์วิสริเคส

นับจำนวน DET และ FTR ของเมธอดแต่ละเมธอดของทุกคลาสในระบบ โดยมีวิธีการนับดังนี้

- เมธอดที่เป็นแอ็บสแต็กจะไม่ถูกนับ
- เมธอดจะถูกพิจารณาเพียงครั้งเดียว ถึงแม้ว่าเมธอดนั้นจะถูกสืบทอดไปสู่คลาสลูก
- แต่ละพารามิเตอร์ของเมธอดที่เป็นชนิดข้อมูลพื้นฐานจะถูกพิจารณาเป็น 1 DET
- แต่ละตัวของตัวแปร โกลบอลที่เป็นชนิดข้อมูลพื้นฐานซึ่งถูกอ้างอิงในเมธอดจะถูกพิจารณาเป็น 1 DET
- แต่ละพารามิเตอร์ของเมธอดที่มีชนิดข้อมูลเป็นคลาสจะถูกพิจารณาเป็น 1 FTR
- แต่ละตัวของตัวแปร โกลบอลที่มีชนิดข้อมูลเป็นคลาสซึ่งถูกอ้างอิงในเมธอดจะถูกพิจารณาเป็น 1 FTR

จากแผนภาพคลาสในรูปที่ 2.4-2.6 ประกอบด้วยคลาส Collection Of Cards, คลาส Card, คลาส Deck, คลาส Hand, คลาส Discard Pile และ คลาส DrawPile เมื่อนับจำนวนเมธอด (เซอร์วิสริเคส) จะมีทั้งสิ้น 12 เมธอด แต่เนื่องจากแผนภาพคลาสนี้เป็นแผนภาพตัวอย่างซึ่งไม่ได้ระบุชนิดข้อมูลของแอตทริบิวของคลาสและพารามิเตอร์ของเมธอด จึงสมมติให้ค่าความซับซ้อนของแต่ละเมธอดมีค่าเท่ากับค่าเฉลี่ยดังนั้น ซึ่งหมายความว่า

แต่ละเมธอดจะมีค่า 4 ฟังก์ชันพอยต์ (ตารางที่ 2.4 แสดงการแปลงค่าความซับซ้อนของเซอร์วิสตรีแควสไปสู่ค่าฟังก์ชันพอยต์) ดังนั้นเมธอดหรือเซอร์วิสตรีแควสจะให้ค่าจำนวนฟังก์ชันพอยต์ $12 \times 4 = 48$ OOFPs

ตารางที่ 2.4 แสดงการแปลงค่าความซับซ้อนของเซอร์วิสตรีแควสไปสู่ค่าฟังก์ชันพอยต์ [5]

Function Complexity Rating	Unadjusted Function Points
Low	3
Average	4
High	6

(2) คลาส / ลอจิกคอลไฟล์

นับจำนวน DET และ RET ของแต่ละคลาสในระบบ โดยพิจารณาเป็น 2 รูปแบบ คือ ซิงเกิลลอจิกคอลไฟล์ ซึ่งเป็นการจัดกลุ่มแบบซิงเกิลคลาส และคอมโพสิตลอจิกคอลไฟล์ซึ่งเป็นการจัดกลุ่มคลาสแบบแอกกรีเกชัน เจนเนอร์รัลไลเซชัน และมิกซ์ ในแต่ละคลาสหรือลอจิกคอลไฟล์ต้องทำการนับจำนวน DET และ RET โดยวิธีการคำนวณนั้นต่างกันเล็กน้อยระหว่างซิงเกิลลอจิกคอลไฟล์และคอมโพสิตลอจิกคอลไฟล์ ตารางที่ 2.5 แสดงการแปลงค่าความซับซ้อนของลอจิกคอลไฟล์ไปสู่ค่าฟังก์ชันพอยต์

- แต่ละคลาสจะมีค่าเริ่มต้นเป็น 1 RET
- แอตริบิวที่เป็นชนิดข้อมูลพื้นฐานจะถูกพิจารณาเป็น DET
- แอตริบิวที่มีชนิดข้อมูลเป็นคลาสจะถูกพิจารณาเป็น RET
- ถ้ามีความสัมพันธ์แบบแอกกรีเกชัน คลาสที่ถูกแอกกรีเกชันต้องถูกเพิ่มค่า DET ขึ้น 1 DET และคลาสที่เป็นคอนเทนเนอร์จะเพิ่มขึ้น 1 RET
- การพิจารณากลุ่มของคลาสในลักษณะคอมโพสิตลอจิกคอลไฟล์ ซึ่งได้แก่ แอกกรีเกชัน เจนเนอร์รัลไลเซชัน และมิกซ์ เป็นการรวมค่า DET และ RET ของแต่ละคลาสภายใต้รูปแบบของการรวมกลุ่มคลาสดังที่กล่าวมาข้างต้น

ตารางที่ 2.5 แสดงการแปลงค่าความซับซ้อนของลอจิกคอลไฟล์ไปสู่ค่าฟังก์ชันพอยต์ [5]

Function Complexity Rating	Unadjusted Function Points
Low	7
Average	10
High	15

จากที่กล่าวข้างต้น แผนภาพคลาสนี้เป็นแผนภาพตัวอย่างซึ่งไม่ได้ระบุชนิดข้อมูลของแอตริบิวของคลาสและพารามิเตอร์ของเมธอด ดังนั้นจึงสมมติให้ทุกๆแอตริบิวของคลาสเป็นชนิดข้อมูลพื้นฐาน เพราะฉะนั้นเมื่อพิจารณา DET และ RET ของแต่ละคลาสแล้วจะได้ผลดังตารางที่ 2.6

ตารางที่ 2.6 แสดงผลการนับจำนวน DET และ RET ของคลาสจากแผนภาพคลาส

คลาส	Data Element Type (DET)	Record Element Type (RET)
Collection Of Cards	2	2
Cards	3	1
Deck	0	1
Hand	1	1
Discard Pile	0	1
Draw Pile	0	1

คลาส Cards มี 3 DET (2 DET ได้จาก 2 แอตริบิวต์ และอีก 1 DET ได้จากความสัมพันธ์แบบ many-to-one association กับคลาส Collection Of Cards) และ 1 RET (ความเป็นคลาสทำให้มี 1 RET) คลาส Collection Of Cards มี 2 DET (ซึ่งได้จาก 2 แอตริบิวต์) และ 2 RET (1 RET ได้จาก one-to-many aggregation กับคลาส Cards และอีก 1 RET ได้จากความเป็นคลาสเอง) ส่วนคลาสอื่นๆก็ใช้วิธีการนับเช่นเดียวกันนี้

3) สำหรับขั้นตอนนี้ได้สร้างตารางขึ้น เพื่อเก็บข้อมูลที่เป็นผลจากการนับจำนวนฟังก์ชันพอยต์ และค่าที่ได้ทั้งหมดซึ่งอยู่ในรูปตารางจะถูกนำมารวมกันเพื่อให้ได้ค่า OOFP สุดท้าย ตารางที่ 2.7 แสดงผลการคำนวณจำนวนฟังก์ชันพอยต์ของแผนภาพตัวอย่าง โดยที่ความซับซ้อนของคลาสเป็นค่า Low ซึ่งตามตารางที่ 2.5 จะมีค่าฟังก์ชันพอยต์ (Unadjusted Function Points) เป็น 7

ตารางที่ 2.7 แสดงผลการคำนวณจำนวนฟังก์ชันพอยต์ของแผนภาพตัวอย่าง

	ซิงเกิลคลาส	แอกกรีเกชัน	เจนเนอเรตไลเซชัน	มิกซ์
Collection Of Cards	Low	Low	-	-
Cards	Low	-	Low	-
Deck	Low	Low	Low	Low
Hand	Low	Low	Low	Low
Discard Pile	Low	Low	Low	Low
Draw Pile	Low	Low	Low	Low
ลอจิกคอสต์ (OOFP)	42	35	35	28
เซอร์วิสริเวส (OOFP)	48	48	48	48
ผลรวม (OOFP)	90	83	83	76

การจัดกลุ่มคลาสแต่ละแบบ ไม่ว่าจะเป็น แบบซิงเกิลคลาส แอกกรีเกชัน เจนเนอเรตไลเซชัน และมิกซ์ จะมีอิทธิพลต่อจำนวนฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุ ซึ่งในปัจจุบันจำนวนฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุที่ได้จากการจัดกลุ่มคลาส

แบบเงินเนอรัลไลเซชันสำหรับใช้ในการคำนวณได้รับการยอมรับจากกลุ่มงานวิจัยฟังก์ชันพอยต์ว่ามีความถูกต้องมากที่สุด

เพื่อแสดงการประยุกต์ใช้ฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุสำหรับการประมาณจำนวนบรรทัดของโค้ดต้นฉบับสำหรับภาษาคอมพิวเตอร์เชิงวัตถุ จากตารางที่ 2.7 จำนวนฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุของการจัดกลุ่มคลาสแบบเงินเนอรัลไลเซชัน นับได้ 83 ฟังก์ชันพอยต์ และจากตารางที่ 2.3 จำนวนบรรทัดของโค้ดต้นฉบับสำหรับภาษาเชิงวัตถุมีค่าเฉลี่ย 30 บรรทัดต่อ 1 ฟังก์ชันพอยต์ ดังนั้นสามารถประมาณจำนวนบรรทัดของโค้ดต้นฉบับสำหรับโปรแกรมเชิงวัตถุตัวอย่างได้เป็นจำนวน 2,490 บรรทัด

2.2 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

งานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับการวัดขนาดซอฟต์แวร์โดยส่วนใหญ่อยู่บนพื้นฐานแนวคิดการออกแบบและพัฒนาซอฟต์แวร์แบบดั้งเดิม กล่าวคือเป็นลักษณะแบบโครงสร้าง ซึ่งในปัจจุบันแนวคิดเชิงวัตถุได้ก้าวเข้ามามีอิทธิพลต่อวงการพัฒนาซอฟต์แวร์มากขึ้นเรื่อยๆ ดังนั้นการทราบถึงขนาดซอฟต์แวร์เชิงวัตถุในระหว่างขั้นตอนการวิเคราะห์และออกแบบ ทำให้การจัดสรรทรัพยากรเป็นไปอย่างมีประสิทธิภาพ ซึ่งเทคนิคที่ใช้ในงานวิจัยเพื่อวัดขนาดของซอฟต์แวร์เชิงวัตถุ ได้แก่ฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุ ซึ่งในปัจจุบันได้มีผู้ทำการวิจัยสนับสนุนไว้บางส่วนแล้วดังนี้

2.2.1 Mapping the OO-Jacobson Approach into Function Point Analysis [3]

เป็นงานวิจัยที่นำเสนอโดย Thomas Fetcke, Alain Abran และ Tho-Hau Nguyen ซึ่งได้หลักเกณฑ์การนับจำนวนฟังก์ชันพอยต์ โดยนำโมเดลการใช้งาน ในภาษายูเอ็มแอล นำมาประยุกต์เข้ากับแนวคิดของฟังก์ชันพอยต์ โดยใช้ขั้นตอนการนับจาก IFPUG Counting Practices Manual [5] เป็นหลัก โดยมี 3 กรณีศึกษาที่ยืนยันว่าหลักเกณฑ์ที่สร้างขึ้นนั้นสามารถใช้งานได้จริง

2.2.2 Definition and Experimental Evaluation of Function Points for Object-Oriented Systems [4]

เป็นงานวิจัยที่นำเสนอโดย G. Caldiera, G. Antoniol และ C. Lokan ซึ่งได้เสนอวิธีวัดขนาดของโครงการพัฒนาซอฟต์แวร์เชิงวัตถุ โดยการประยุกต์ใช้แนวคิดเชิงวัตถุกับวิธีฟังก์ชันพอยต์แบบดั้งเดิม ซึ่งเรียกวิธีการนี้ว่า ฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุ ผู้วิจัยเลือกใช้แผนภาพคลาส ในภาษายูเอ็มแอลเป็นเครื่องมือในการนับจำนวนฟังก์ชันพอยต์ แต่ในงานวิจัยยังไม่มีการพัฒนาเครื่องมือวัดสำหรับการนับจำนวนฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุที่ประยุกต์แนวคิดและวิธีการนับที่สามารถใช้งานได้จริง

สำหรับงานวิจัยฉบับนี้เป็นการพัฒนาต่อจากงานวิจัยของ G. Caldiera, G. Antoniol และ C. Lokan โดยได้ใช้แนวทางการใช้งานแผนภาพคลาสมาเป็นเครื่องมือในการนับจำนวนของฟังก์ชันพอยต์ กฎเกณฑ์วิธีนับ และการคำนวณจะเป็นไปตามงานวิจัยดังกล่าว โดยสิ่งที่ได้ทำเพิ่มเติมในงานวิจัยคือได้ทำการออกแบบและพัฒนาเครื่องมือวัดสำหรับการนับจำนวนของฟังก์ชันพอยต์เชิงวัตถุแบบอัตโนมัติซึ่งสามารถใช้งานได้จริง ค่าวัดซึ่งเป็นผลลัพธ์ ได้แก่นับจำนวนฟังก์ชันพอยต์ของคลาสและของซอฟต์แวร์ทั้งหมดโดยใช้แผนภาพคลาสในภาษายูเอ็มแอลเป็นข้อมูลเข้าสำหรับการนับ